



# MOMENTO DE INERCIA DE UN DISCO. EL PÉNDULO DE TORSIÓN.

## 1. Objetivos

El objetivo de esta práctica es determinar, a través de medidas experimentales, el momento de inercia de un sólido rígido y la constante de torsión de un muelle helicoidal mediante el procedimiento dinámico.

## 2. Fundamentos teóricos

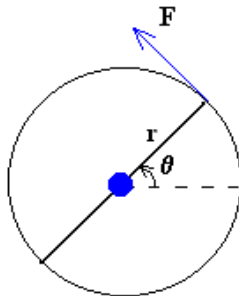
La balanza de torsión es un dispositivo creado por el físico Charles-Augustin de Coulomb en el año 1777, con el objeto de medir fuerzas débiles. El principio físico en el que se basa es la resistencia que opone un alambre o un muelle helicoidal a la torsión.

En un muelle elástico, la fuerza aplicada es proporcional a la deformación del muelle según la ley de Hooke:

$$F = k \cdot x \quad [1]$$

donde  $k$  se denomina constante elástica del muelle y se mide en N/m.

Para los muelles helicoidales existe una ley similar, la diferencia es que se aplica un momento en vez de una fuerza, y la deformación es un desplazamiento angular  $\theta$ :



$$\tau = F \cdot r = K \cdot \theta \quad [2]$$

$K$  se denomina constante de torsión (o momento director) y se mide en N·m

Figura 1

### Cálculo dinámico de la constante de torsión

Si se separa el disco soporte un cierto ángulo de su posición de equilibrio y se suelta, el disco comienza a oscilar. Cuando el disco soporte se ha desviado un ángulo  $\theta$  y se suelta el muelle ejerce sobre el disco soporte un momento de sentido contrario al desplazamiento angular:

$$\tau = -K \cdot \theta \quad [3]$$

Aplicando la segunda ley de Newton para movimiento rotacional se obtiene:

$$\tau = -K \cdot \theta = I \cdot \frac{d^2\theta}{dt^2} \quad [4]$$

donde  $I$  es el momento de inercia total. Esta expresión se puede escribir como:

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{K}{I} \cdot \theta = 0, \quad [5]$$

ecuación que corresponde a un movimiento armónico simple (M.A.S.) de frecuencia  $\omega = \sqrt{K/I}$  y periodo:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{K}} \quad [6]$$

### Momento de inercia del sistema

Si se sitúan dos cuerpos iguales de masa conocida, simétricamente dispuestos sobre el soporte a una distancia  $x$  del eje de rotación, el momento de inercia total del sistema será:

$$I = I_D + 2 \cdot I_E \quad [7]$$

donde  $I_D$  es el momento de inercia del disco soporte (incluyendo el eje y tornillo de sujeción) e  $I_E$  es el momento de inercia de cada una de las masas con respecto al eje de rotación.

El momento de inercia  $I_E$  se puede calcular mediante el teorema de Steiner:

$$I_E = I_C + m \cdot x^2 \quad [8]$$

donde  $I_C$  es el momento de inercia con respecto a un eje paralelo al eje  $E$  que pase por el centro de masas,  $m$  es la masa del cuerpo y  $x$  la distancia del centro de masas al eje  $E$ .

El momento de inercia de un cilindro de radio  $R$ , altura  $h$  y masa  $m$ , alrededor del eje del cilindro es:

$$I_C = \frac{1}{2} m \cdot R^2 \quad [9]$$

### 3. Para saber más...

• SERWAY, RA & JEWETT, JW. "FISICA" Volumen 2. 3ª edición Ed Thomson 2003

Cap. 15 "Movimiento Oscilatorio"

- 15.5 Péndulo de Torsión

• ALONSO, M & FINN, EJ "FISICA" Volumen I Ed Addison-Wesley Iberoamericana 1986

Cap. 12 "Movimiento Oscilatorio"

- 12.6 El péndulo

**En internet**

<http://www.sc.ehu.es/sbweb/fisica/solido/rotacion/torsion/torsion.xhtml>

#### 4. Material



Figura 2

1. Disco soporte.
2. Dos parejas de cilindros de distintas masas y dimensiones
3. Cronómetro
4. Regla y calibre

#### 5. Método experimental

##### 5.1 Cálculo del momento de inercia de los cilindros con respecto al eje de rotación $I_E$

Para cada pareja de cilindros:

- a) Medir su masa en la balanza de laboratorio y calcular el valor medio junto con su error.
- b) Medir el diámetro con el calibre y calcular el valor medio junto con su error. A partir de este dato calcular el radio de los cilindros junto con su error.
- c) Medir con la regla las distancias  $X_1, X_2...$  etc. desde el centro de los cilindros hasta el eje de rotación.

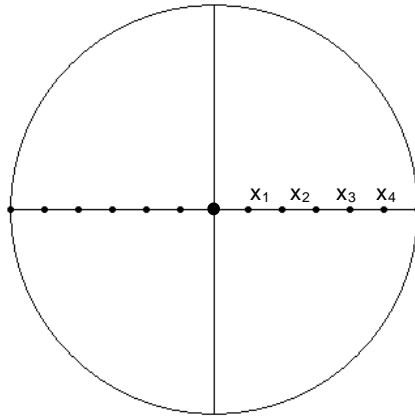


Figura 3

- d) Calcular para cada masa y posición  $X_i$  de los cilindros con respecto al eje E su momento de inercia  $I_E$  mediante las expresiones [8] y [9].

## 5.2 Cálculo del periodo de oscilación

Para cada masa y posición  $X_i$ :

- Situar simétricamente cada pareja de cilindros en el disco soporte a una distancia  $X_i$  del eje. Desplazar el disco de su posición de equilibrio ( $\theta \sim 90^\circ$  --  $180^\circ$ ) y medir con el cronómetro el tiempo que tarda en dar 5 oscilaciones COMPLETAS (reducir el número de oscilaciones si el disco se frena demasiado). Repetir cada medida 3 veces y hallar el valor medio junto con su error.
- Calcular a partir de cada dato anterior el periodo de las oscilaciones junto con su error.

## 5.3 Cálculo de la constante de torsión $K$ y el momento de inercia del disco soporte $I_D$

- Obtener a partir de las ecuaciones [6] y [7] la expresión que relaciona el periodo al cuadrado  $T^2$  con el momento de inercia de los cilindros respecto al eje  $I_E$ .
- Representar gráficamente  $T^2$  frente a  $I_E$  para los dos juegos de cilindros por separado. Realizar los ajustes por mínimos cuadrados y representar las rectas de ajuste.
- Interpretar el significado de los parámetros de ajuste, de acuerdo a la ecuación obtenida en el apartado a).
- Obtener a partir de los parámetros del ajuste el valor de la constante de torsión  $K$  del muelle helicoidal y el momento de inercia del disco soporte  $I_D$ , junto con sus correspondientes errores para cada juego de cilindros.

## 5.4 Comparar y hacer un análisis crítico de los resultados