

Simulación I

Prof. José Niño Mora

Investigación Operativa, Grado en Estadística y Empresa, 2011/12



Universidad
Carlos III de Madrid
www.uc3m.es



Esquema

- Modelos de simulación y el método de Montecarlo
- Ejemplo: estimación de un área
- Ejemplo: estimación de integrales
- Ejemplo: el problema del quiosco
- Generación de números pseudo-aleatorios
- Generación de números pseudo-uniformes

Modelos de simulación

- Los analistas de sistemas que aparecen en aplicaciones de, p. ej. fabricación, telecomunicaciones, aeronáutica, logística, finanzas, etc., a menudo han de investigar el efecto de cambios en el diseño o la política de operación del sistema
- Resulta demasiado costoso investigar tales efectos haciendo los cambios en el sistema real
- Más sencillo y flexible: se construye un **modelo de ordenador** del sistema, y se investiga el efecto de los cambios sobre tal modelo

Modelos de simulación (cont.)

- A menudo, el **modelo es probabilístico**: incluye cantidades modelizadas como **variables aleatorias (v.a.)** con distribución conocida (p.ej: tiempo de vida de una componente, tiempo de servicio, etc.)
- Tenemos entonces un **modelo de simulación**, que **simula** el funcionamiento del sistema real de interés
- Estos modelos suelen ser muy difíciles de analizar
- En lugar de analizarlos de forma exacta, **la simulación aplica métodos estadísticos para estimar el rendimiento medio del sistema**

Estimación de funciones de v.a.

- En modelos que aparecen en aplicaciones, a menudo se quiere **estimar** la **media de una función** g **de un vector** $\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots)$ **de variables aleatorias (v.a.) con distribución conocida:**

$$\hat{g} \approx E[g(\mathbf{X})]$$

- Por ejemplo, podemos querer estimar el beneficio medio de una política, que es función de la demanda aleatoria
- A menudo es muy difícil calcular de forma exacta la media $E[g(\mathbf{X})]$ buscada
- En tales casos se busca estimar la media con un **estimador** \hat{g} , que sea más sencillo de calcular

El método de Montecarlo

- ¿Qué estimador \hat{g} de $E[g(\mathbf{X})]$ se utiliza?
- El estimador natural es la **media muestral**
- El **método de Montecarlo** para estimar $E[g(\mathbf{X})]$:
 1. Generamos una **muestra i.i.d** de \mathbf{X} : $\mathbf{X}_1, \mathbf{X}_2, \dots, \mathbf{X}_n$
 2. Estimamos la **media poblacional** $E[g(\mathbf{X})]$ por la **media muestral**:

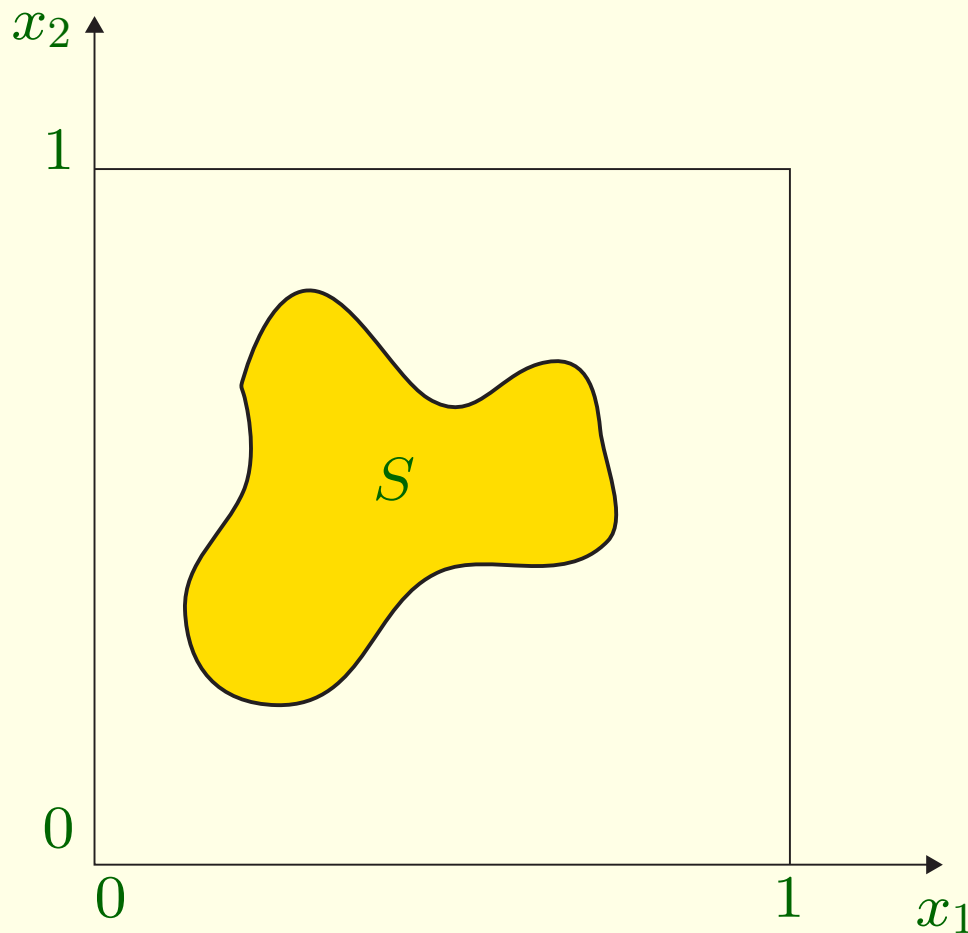
$$\hat{g} \triangleq \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n g(\mathbf{X}_i)$$

El método de Montecarlo (cont.)

- Cuestiones que abordaremos para aplicar el método de Montecarlo:
 1. ¿Cómo generamos una muestra i.i.d. de un vector de v.a. \mathbf{X} con una distribución conocida dada?
 2. ¿Cómo de grande hemos de elegir el **tamaño de la muestra** n para que el **error de estimación** sea menor que un cierto valor con un nivel de confianza dado?

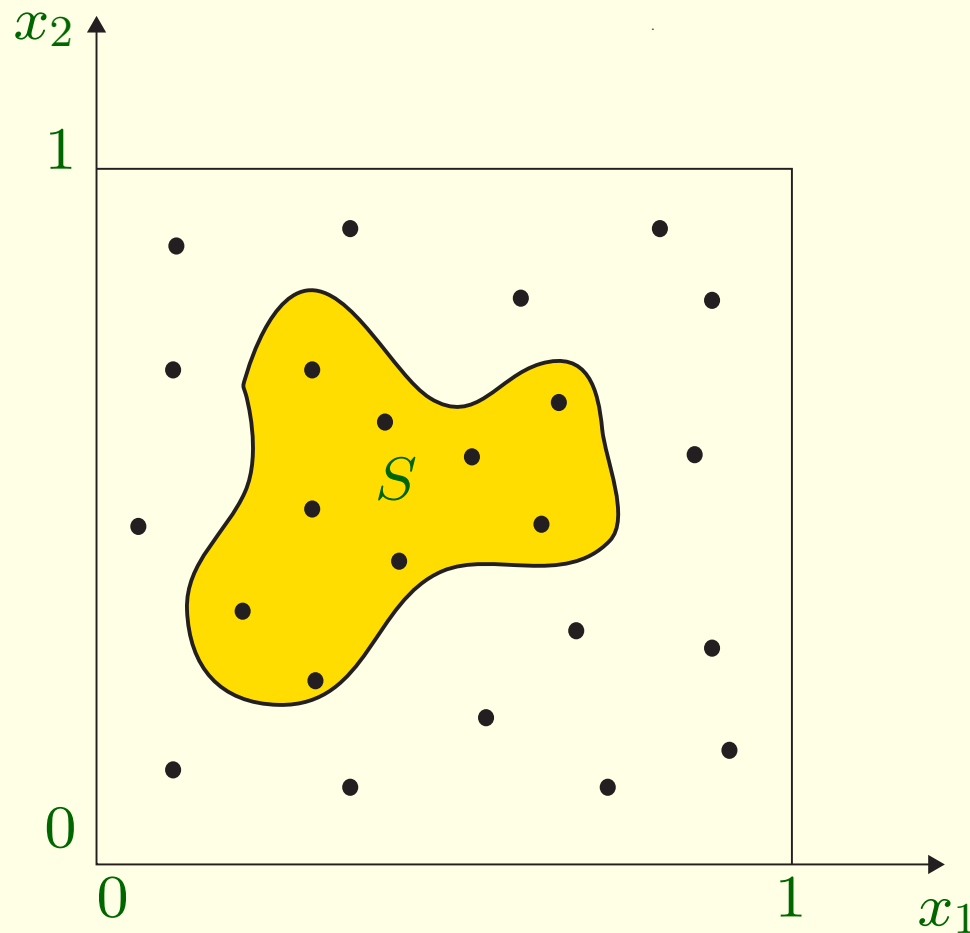
Ej: Estimación de un área

- ¿Cómo podemos estimar el área a de la región S ?



Ej: Estimación de un área

- Intuición: lanzamos n dardos al cuadrado $[0, 1]^2$ que contiene S ; la proporción de dardos que caen en S nos da una estimación \hat{g} de su área a (ej: $\hat{g} = 9/26$)



Ej: Estimación de un área

- Formalización: Generamos una muestra i.i.d de tamaño n de un par de v.a. independientes $\mathbf{X} = (X_1, X_2)$, con $X_1, X_2 \sim U[0, 1]$ (**distribución uniforme** en $[0, 1]$): $\mathbf{X}_1, \dots, \mathbf{X}_n$, con $\mathbf{X}_i = (X_{1i}, X_{2i})$
- X_i : coordenada x_i en el lanzamiento i -ésimo
- Definimos la función $g(x_1, x_2)$ de interés como

$$g(x_1, x_2) \triangleq 1_{\{(x_1, x_2) \in S\}} = \begin{cases} 1 & \text{si } (x_1, x_2) \in S \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

- El área a de S es:

$$a = E[g(X_1, X_2)]$$

Ej: Estimación de un área

- El área a de S es:

$$a = E[g(X_1, X_2)]$$

- Estimación del área por el método de Montecarlo:

$$\hat{g} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n g(X_{1i}, X_{2i}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n 1_{\{(X_{1i}, X_{2i}) \in S\}}$$

Ejemplo: estimación de integrales

- Supongamos que queremos estimar el valor de la **integral definida**

$$\int_0^1 g(x) dx$$

- Podemos aplicar el **Método de Montecarlo**
- Observamos que, tomando una v.a. $X \sim U[0, 1]$, podemos representar la integral como una esperanza:

$$\int_0^1 g(x) dx = \mathbb{E}[g(X)]$$

Ejemplo: estimación de integrales

- Estimación de la integral por el **Método de Montecarlo**:

1. Generar una muestra i.i.d. $X_1, X_2, \dots, X_n \sim U[0, 1]$

2. Estimar la integral por la **media muestral**

$$\hat{g} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n g(X_i)$$

Otro ejemplo: El problema del quiosco

- El dueño de un quiosco tiene que decidir cuántos periódicos debe comprar cada día a su proveedor
- Cada periódico le cuesta $c\text{€}$, y lo vende al público por un precio de $p\text{€}$, con $p > c$
- Los periódicos no vendidos los devuelve al proveedor, obteniendo un reembolso por unidad de $r\text{€}$, con $r < c$
- A partir de la experiencia, se conoce la **distribución de la demanda diaria** X de periódicos:

$$P\{X = 100 + 50k\} = p_k, \quad k = 0, 1, \dots, K$$

- Problema: ¿Cuál es el número óptimo a^* de periódicos que debe comprar cada día el quiosquero a su proveedor para maximizar su beneficio esperado?

Ej: El problema del quiosco

- Si el quiosquero compra a periódicos, y la demanda es de X periódicos, su beneficio es (nota: $x^+ = \max(0, x)$):

$$g_a(X) \triangleq p \min(X, a) + r(a - X)^+ - ca$$

- Así, formulamos el problema del quiosco como:

$$\max_{a \geq 0} \mathbb{E} [g_a(X)]$$

Ej: El problema del quiosco

- Enfoque de resolución aproximada por el método de Montecarlo:

1. Generamos una muestra i.i.d de tamaño n de la demanda diaria: X_1, \dots, X_n

2. Calculamos el beneficio esperado para algunos valores de $a \geq 0$:

$$\hat{g}_a \triangleq \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n g_a(X_i)$$

3. Resolvemos el problema aproximado

$$\max_{a \geq 0} \hat{g}_a,$$

obteniendo una solución aproximada \hat{a}^*

Generación de números pseudo-aleatorios

- ¿Podemos generar **números aleatorios** por ordenador, para aplicar el método de Montecarlo?
- **No podemos**: un ordenador es una **máquina determinista**
- Sin embargo, sí podemos generar **números pseudo-aleatorios**: se construyen de forma determinista, pero parecen aleatorios y se pueden utilizar como tales

La distribución uniforme

- La **distribución de probabilidad** más importante en simulación es $X \sim U[0, 1]$ (uniforme en $[0, 1]$)
- La **función de densidad** de una v.a. $X \sim U[0, 1]$ es:

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } x \in [0, 1] \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases}$$

- La **función de distribución** de $X \sim U[0, 1]$ es:

$$F(x) = \int_{-\infty}^x f(x) dx = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0 \\ x & \text{si } x \in [0, 1] \\ 1 & \text{si } x > 1 \end{cases}$$

La distribución uniforme

- La media de una v.a. $U \sim U[0, 1]$ es

$$\mathbb{E}[U] = \int_0^1 x f(x) dx = \int_0^1 x dx = \frac{1}{2}$$

y su varianza es

$$\text{Var}[U] = \mathbb{E}[U^2] - \{\mathbb{E}[U]\}^2 = \int_0^1 x^2 dx - \frac{1}{4} = \frac{1}{12}$$

Generación de números pseudo-uniformes

- Para generar números pseudo-uniformes se emplea el **Método de Congruencias Lineales (MCL)**:

1. Elegir valores enteros positivos para los parámetros

$$a, c, m$$

2. Elegir un valor inicial, o **semilla**, $V_0 \in \{0, \dots, m - 1\}$

3. Generar la sucesión $V_0, V_1, V_2, V_3, \dots$ mediante:

$$V_{i+1} = (aV_i + c) \text{ mod } m, \quad i = 0, 1, 2, \dots$$

es decir, $V_{i+1} \in \{0, \dots, m - 1\}$ es el resto, o residuo, de dividir $aV_i + c$ entre m

4. Calcular la sucesión $U_0, U_1, U_2, U_3, \dots$ por $U_i = V_i/m$

Generación de números pseudo-uniformes

- La sucesión $U_0, U_1, U_2, U_3, \dots$ generada por el MCL satisface: $U_i \in \{0, 1/m, \dots, (m-1)/m\}$
- Además, la sucesión generada se repite (tiene un **período finito**): existe algún $n \geq 1$ tal que $U_n = U_0$
- A pesar de ello, tomando m muy grande, y eligiendo los parámetros a, c de forma apropiada, la sucesión generada $U_0, U_1, U_2, U_3, \dots$ se puede utilizar **como si fuese** $U[0, 1]$
- Una buena elección utilizada en la práctica:

$$a = 7^5, m = 2^{31} - 1, c = 0$$

Generación de números pseudo-uniformes

- En Excel, se obtiene una sucesión de números pseudoaleatorios $U_0, U_1, \dots, \sim U[0, 1]$ mediante la función

ALEATORIO()

- Esta función no tiene argumento; su valor cambia mediante la tecla para **recalcular**: F9