



Universidad
Carlos III de Madrid
www.uc3m.es

Departamento de Mecánica de Medios Continuos y Teoría de Estructuras

Master en Mecánica Estructural Avanzada

Mecánica de Materiales Compuestos

Tema 4. Análisis de laminados

Curso 2010/2011

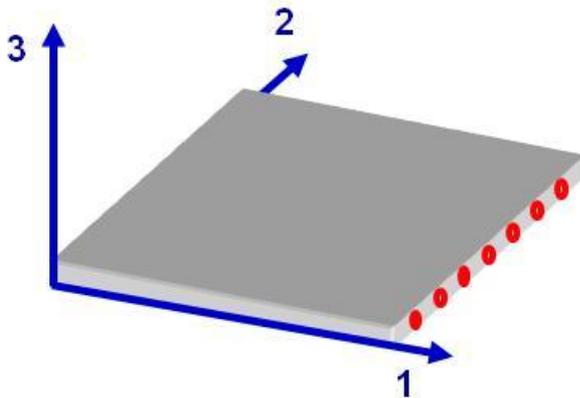


Tema 4. Análisis de laminados

ÍNDICE

- Hipótesis de estudio
- Campo de desplazamientos y deformaciones
- Esfuerzos
- Matrices de rigidez del laminado
- Tipos de laminados
- Constantes aparentes de un laminado
- Rotura de laminado

- Cada lámina se considera un material cuasi-homogéneo y ortótropo
- Las láminas tienen un comportamiento elástico lineal hasta rotura

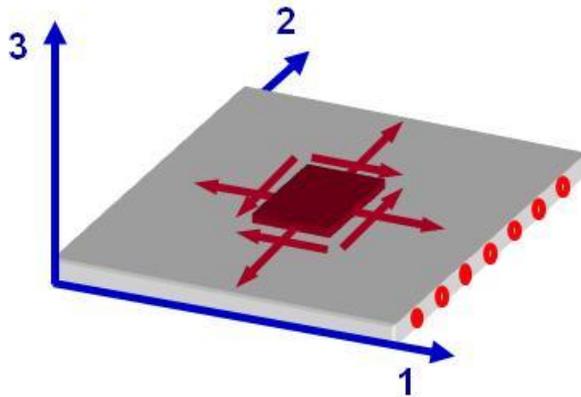


$$\{\sigma\}^{12} = [Q] \cdot \{\varepsilon\}^{12}$$

$$[Q] = \begin{bmatrix} Q_{11} & Q_{12} & 0 \\ Q_{12} & Q_{22} & 0 \\ 0 & 0 & Q_{SS} \end{bmatrix}$$

$$[Q] = \begin{bmatrix} \frac{E_1}{1-\nu_{12} \cdot \nu_{21}} & \frac{\nu_{21} \cdot E_2}{1-\nu_{12} \cdot \nu_{21}} & 0 \\ \frac{\nu_{12} \cdot E_1}{1-\nu_{12} \cdot \nu_{21}} & \frac{E_2}{1-\nu_{12} \cdot \nu_{21}} & 0 \\ 0 & 0 & G_{12} \end{bmatrix}$$

- Las láminas están perfectamente unidas entre si
- El laminado y todas las láminas se encuentran en un estado de tensión plana



$$\sigma_z = 0 \quad \sigma_x \neq 0$$

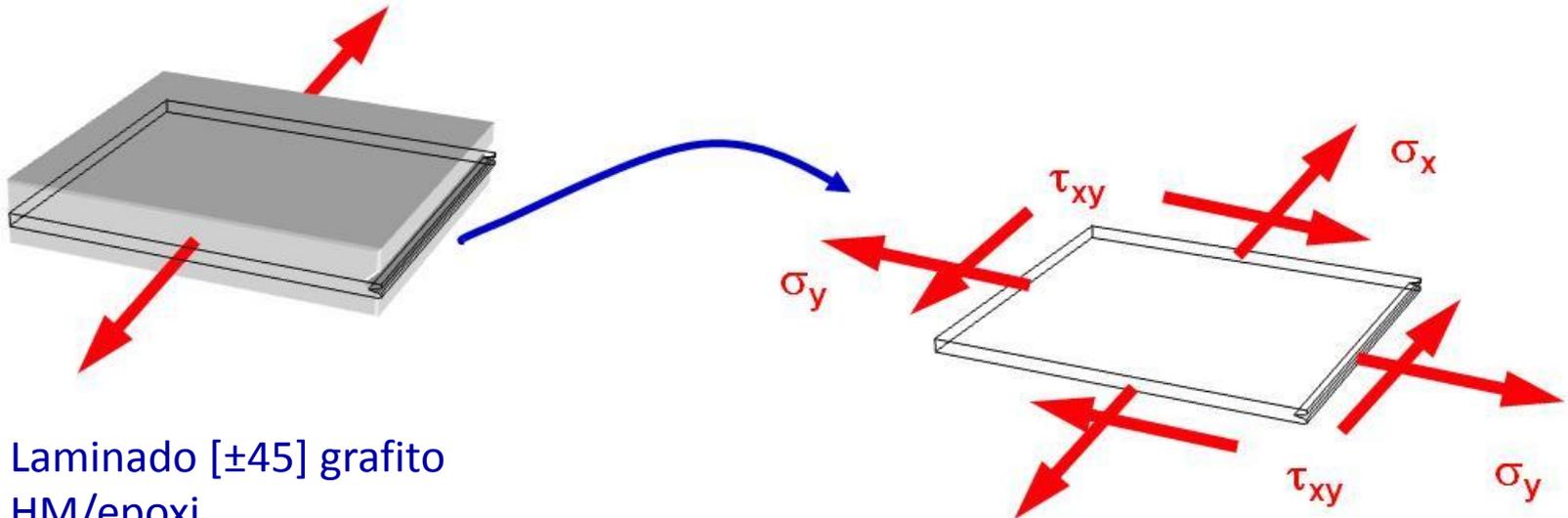
$$\tau_{yz} = 0 \quad \sigma_y \neq 0$$

$$\tau_{xz} = 0 \quad \tau_{xy} \neq 0$$

¡ Existen situaciones en la que esta hipótesis no se cumple !

Situaciones en las que la hipótesis de tensión plana no son aplicables

Borde libre

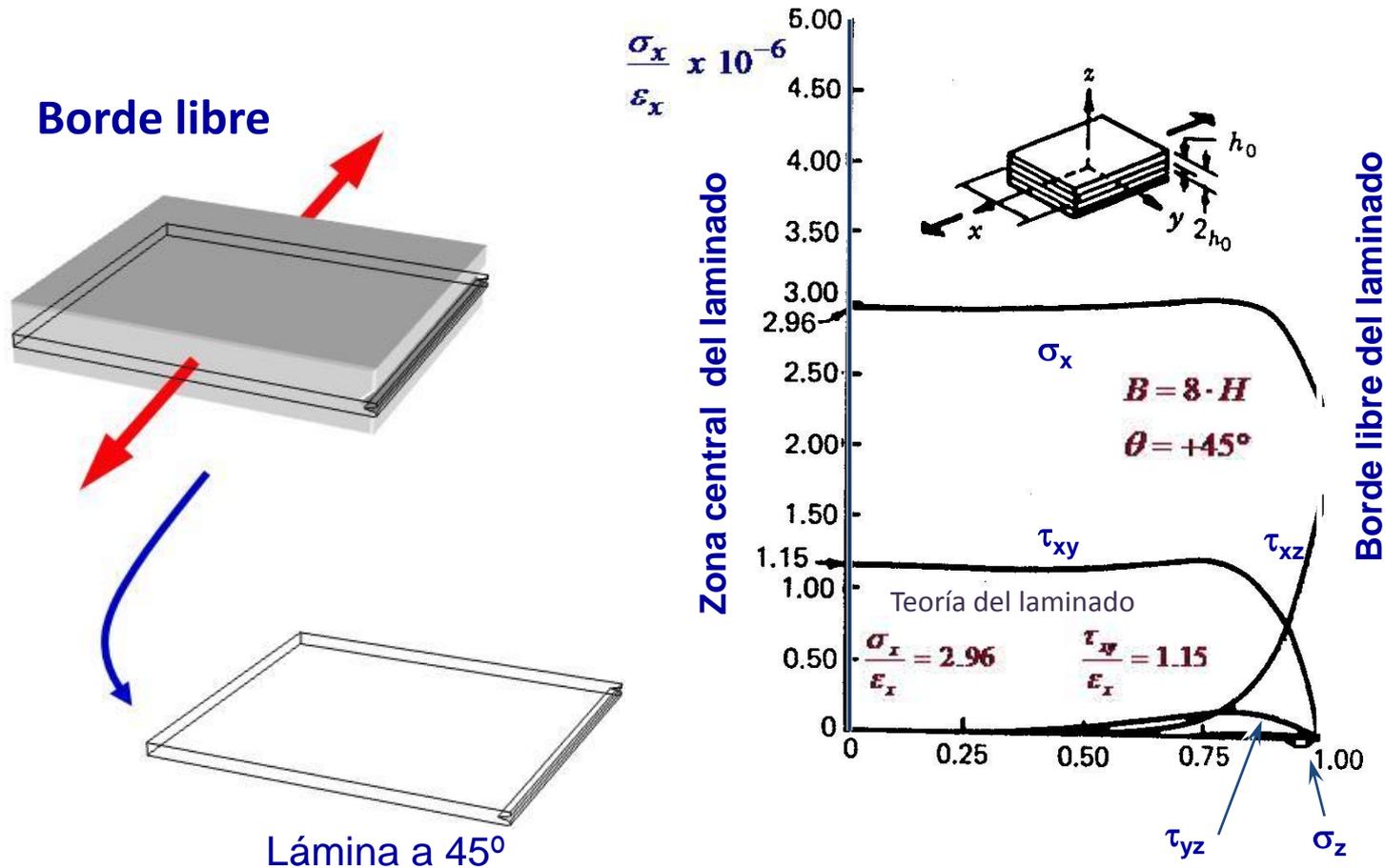


Laminado [± 45] grafito
HM/epoxi

(Piper R.B. y Pagano N.J., 1970)

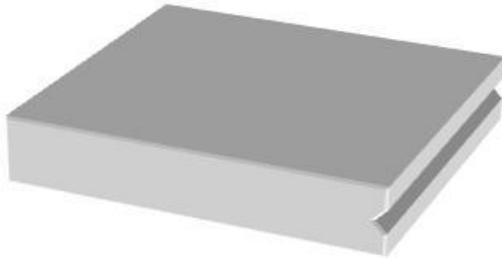
Lámina a 45°

Situaciones en las que la hipótesis de tensión plana no son aplicables

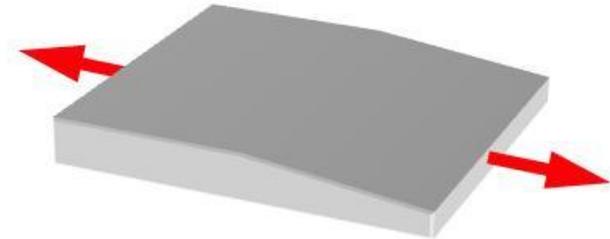


Situaciones en las que la hipótesis de tensión plana no son aplicables

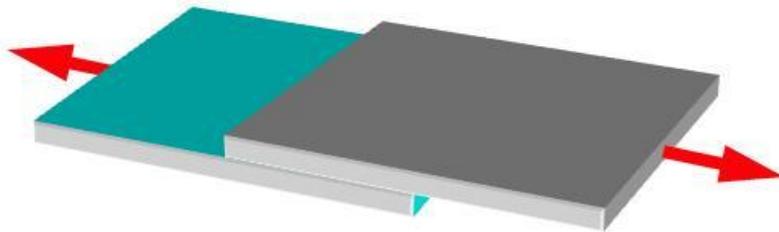
Borde libre



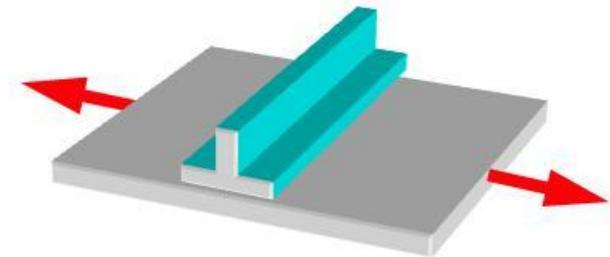
Laminados de espesor variable



Uniones adhesivas



Placas rigidizadas



- **Los desplazamientos y sus derivadas son pequeños**
- **Se verifica la hipótesis de Kirchhoff**

Una sección normal al plano medio del laminado permanece plana y normal a la superficie media deformada

$$\gamma_{yz} = 0$$

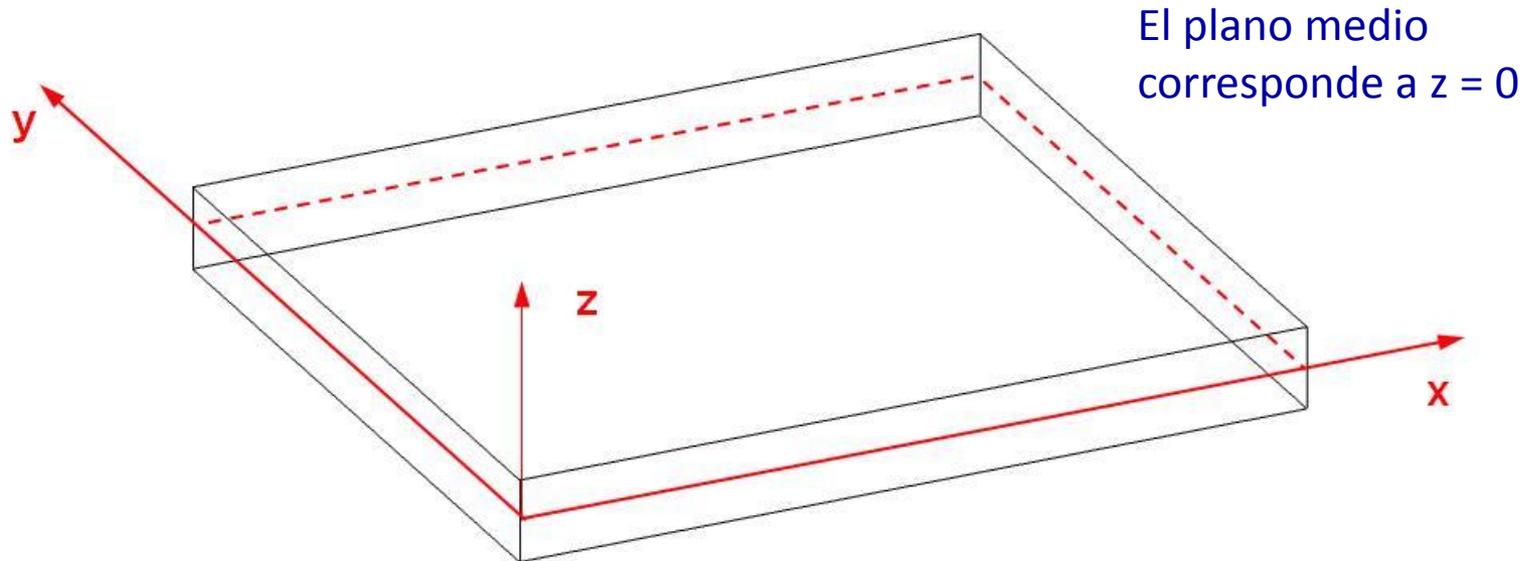
$$\gamma_{xz} = 0$$

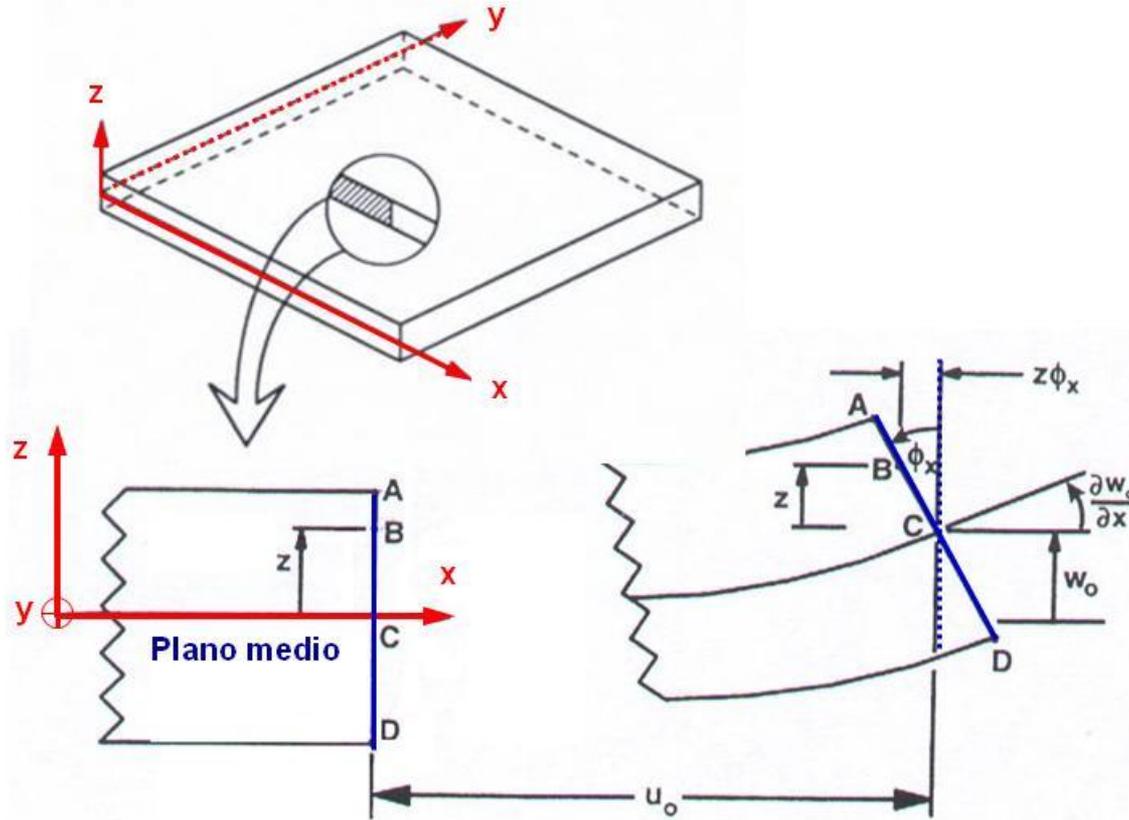
El laminado no cambia de espesor

$$\varepsilon_z = 0$$

Es posible expresar el desplazamiento de cada punto del laminado en función de los desplazamientos del plano medio y de las rotaciones de la sección del laminado

Definición de los ejes del laminado





$$\phi_x = \frac{\partial w_0}{\partial x}$$

Sección XZ sin deformar

Sección XZ deformada

Desplazamientos

$$u(x, y, z) = u_o(x, y) - \phi_x \cdot z$$

$$v(x, y, z) = v_o(x, y) - \phi_y \cdot z$$

$$w(x, y, z) = w_o(x, y)$$

En la teoría del
laminado

$$\phi_x = \frac{\partial w_o}{\partial x}$$

$$\phi_y = \frac{\partial w_o}{\partial y}$$

Deformaciones

$$\varepsilon_x = \frac{\partial u_o}{\partial x} - z \cdot \frac{\partial^2 w_o}{\partial x^2}$$

$$\varepsilon_y = \frac{\partial v_o}{\partial y} - z \cdot \frac{\partial^2 w_o}{\partial y^2}$$

$$\varepsilon_z = 0$$

$$\gamma_{xy} = \frac{\partial u_o}{\partial y} + \frac{\partial v_o}{\partial x} - z \cdot 2 \cdot \frac{\partial^2 w_o}{\partial x \cdot \partial y}$$

$$\gamma_{xz} = 0$$

$$\gamma_{yz} = 0$$

Definiendo

$$\begin{array}{l}
 \text{Deformaciones del} \\
 \text{plano medio}
 \end{array}
 \left\{ \begin{array}{l}
 \varepsilon_x^o = \frac{\partial u_o}{\partial x} \\
 \varepsilon_y^o = \frac{\partial v_o}{\partial y} \\
 \gamma_{xy}^o = \frac{\partial u_o}{\partial y} + \frac{\partial v_o}{\partial x}
 \end{array} \right.
 \qquad
 \begin{array}{l}
 \text{Curvaturas}
 \end{array}
 \left\{ \begin{array}{l}
 k_x = -\frac{\partial^2 w_o}{\partial x^2} \\
 k_y = -\frac{\partial^2 w_o}{\partial y^2} \\
 k_{xy} = -2\frac{\partial^2 w_o}{\partial x \cdot \partial y}
 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l}
 \varepsilon_x \\
 \varepsilon_y \\
 \gamma_{xy}
 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l}
 \varepsilon_x^o \\
 \varepsilon_y^o \\
 \gamma_{xy}^o
 \end{array} \right\} + z \cdot \left\{ \begin{array}{l}
 k_x \\
 k_y \\
 k_{xy}
 \end{array} \right\}$$

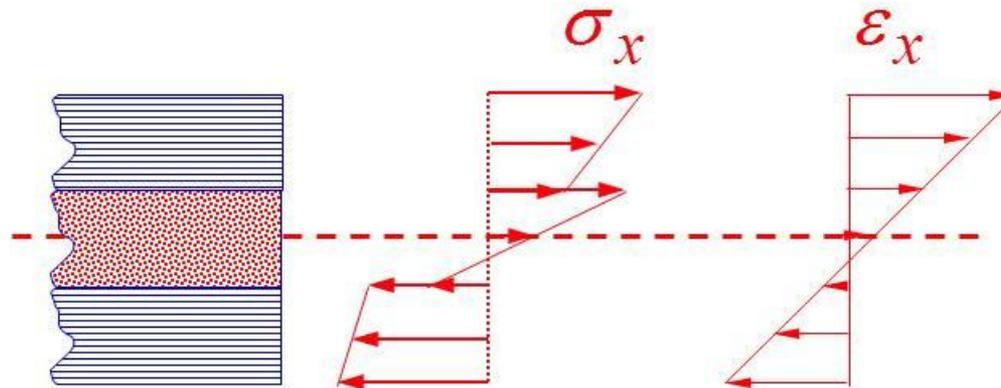
¡ La deformación varía linealmente a lo largo del espesor !

Tensiones en el laminado

$$\{\sigma\}_i = [\bar{Q}]_i \cdot \{\varepsilon\}$$

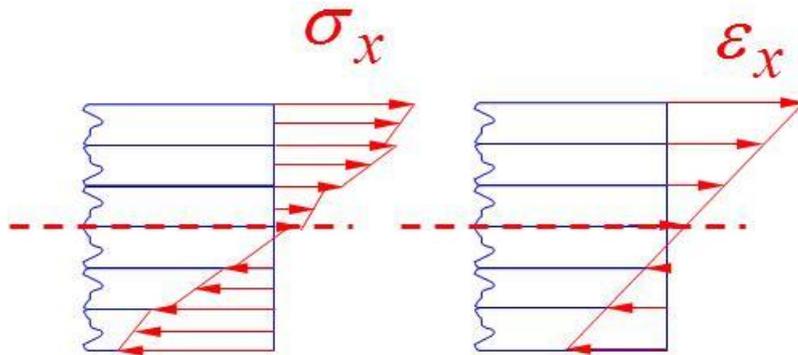
$$\{\varepsilon\} = \{\varepsilon^0\} + z \cdot \{k\}$$

La tensión es una función
discontinua de z

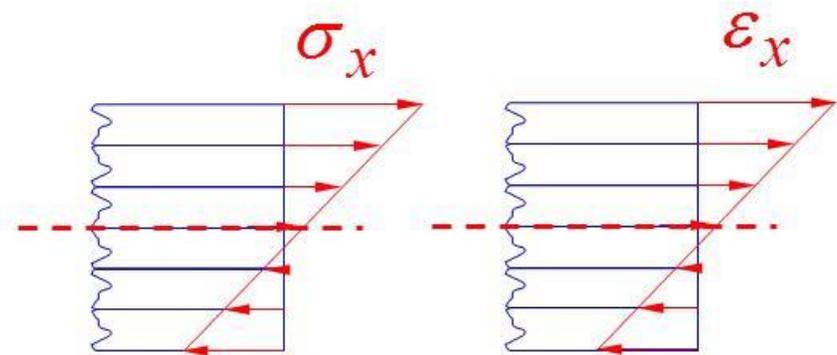


Tensiones en el laminado

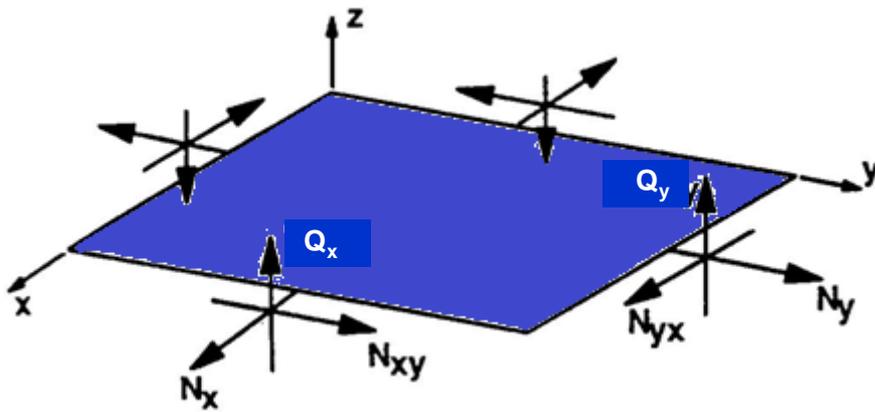
Laminado



Material isótopo

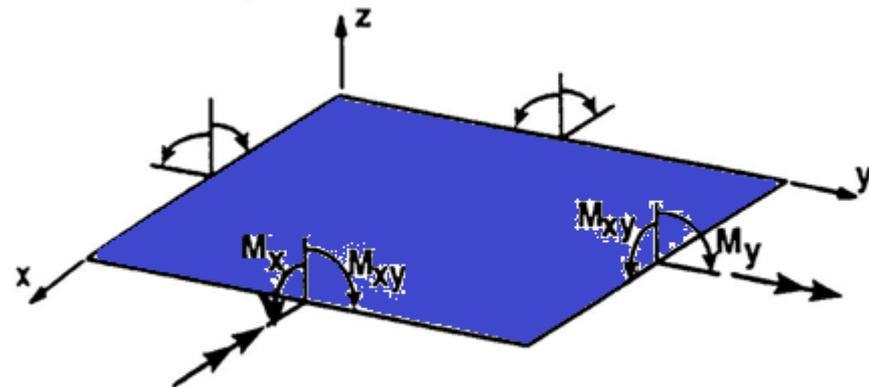


Definición de los esfuerzos por unidad de longitud

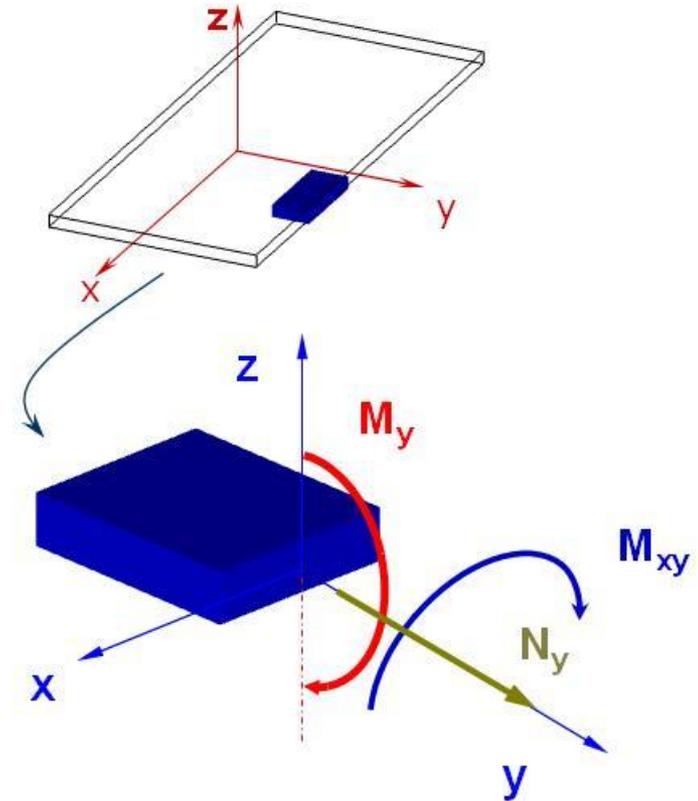
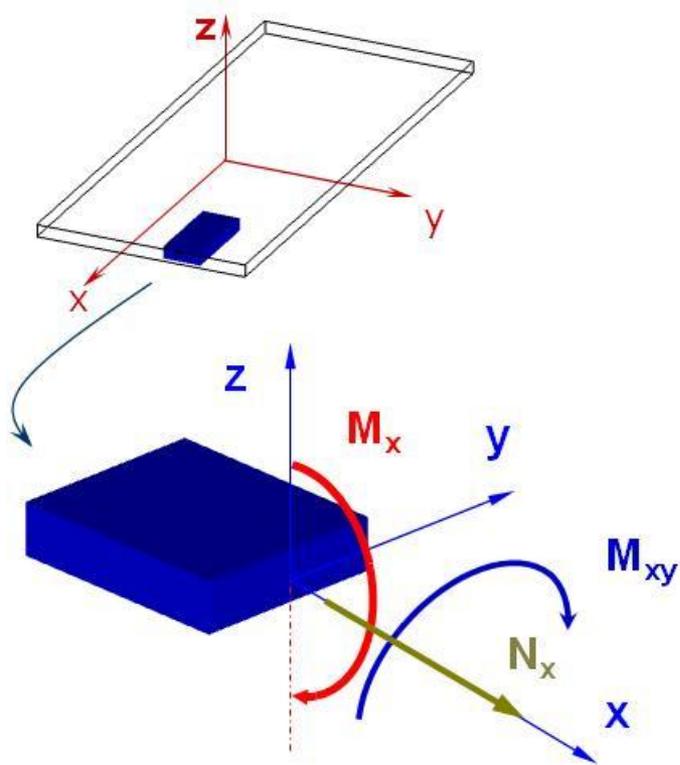


Esfuerzos planos

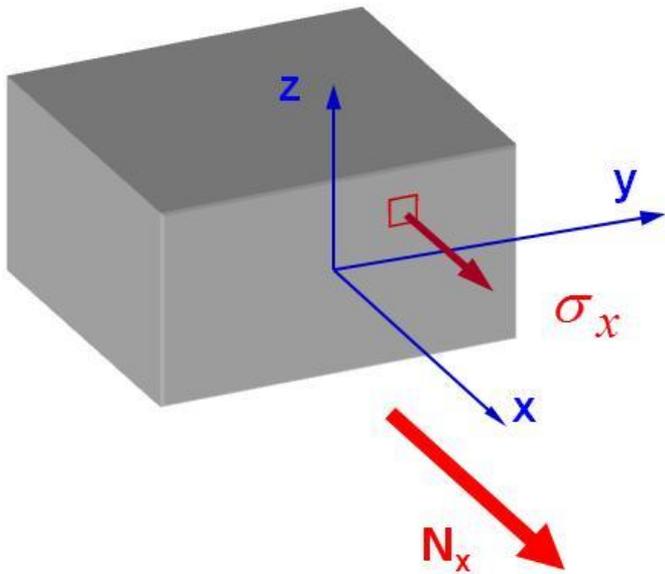
Momentos



Definición de los esfuerzos por unidad de longitud



Definición de los esfuerzos por unidad de longitud



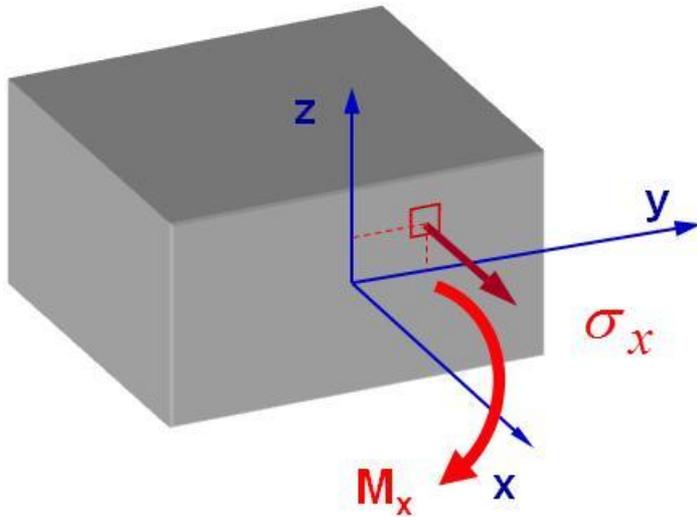
$$N_x = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_x \cdot dz$$

$$N_y = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_y \cdot dz$$

$$N_{xy} = \int_{-h/2}^{h/2} \tau_{xy} \cdot dz$$

$$\{N\} = \int_{-h/2}^{h/2} \{\sigma\} \cdot dz$$

Definición de los esfuerzos por unidad de longitud

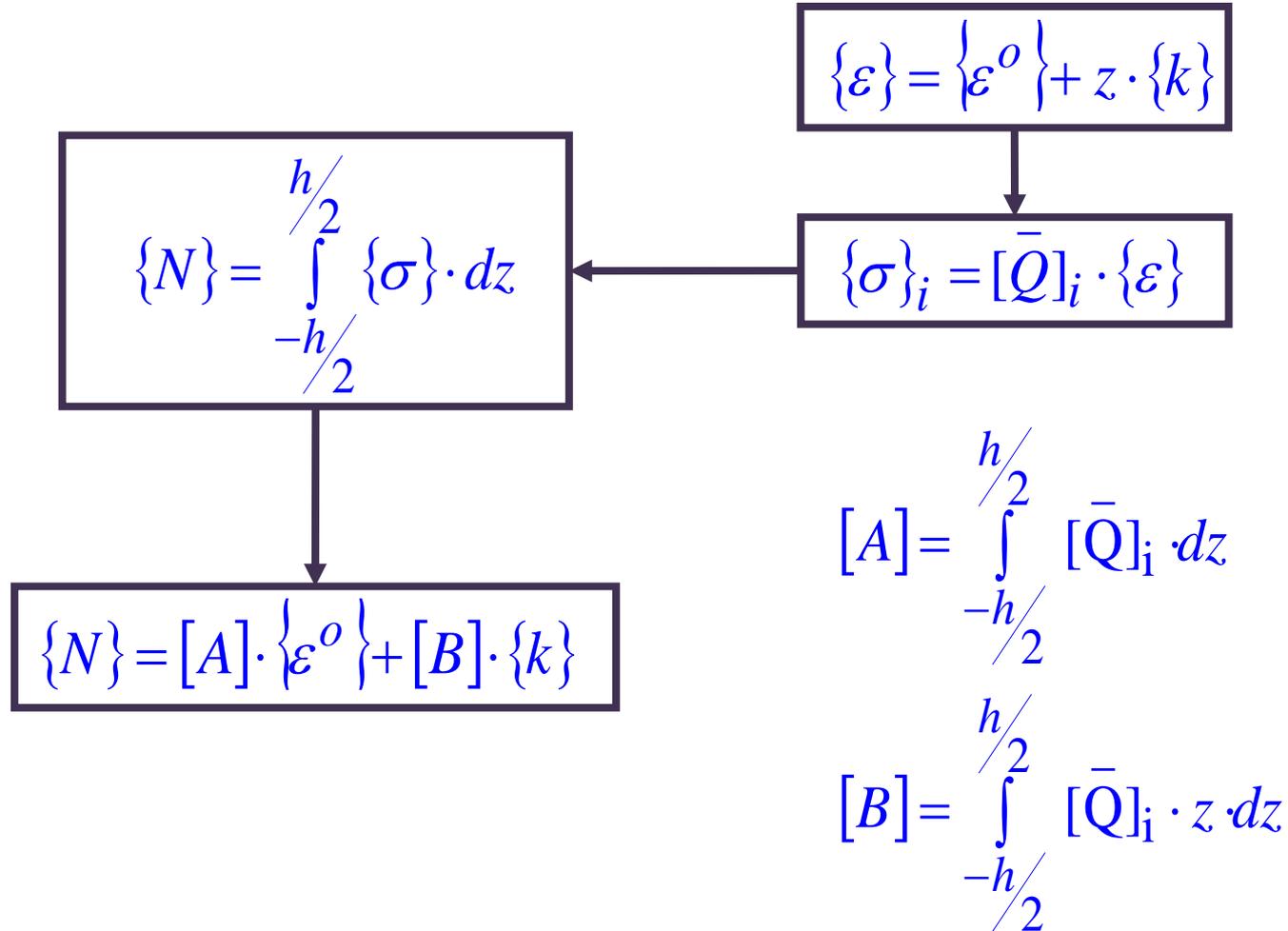


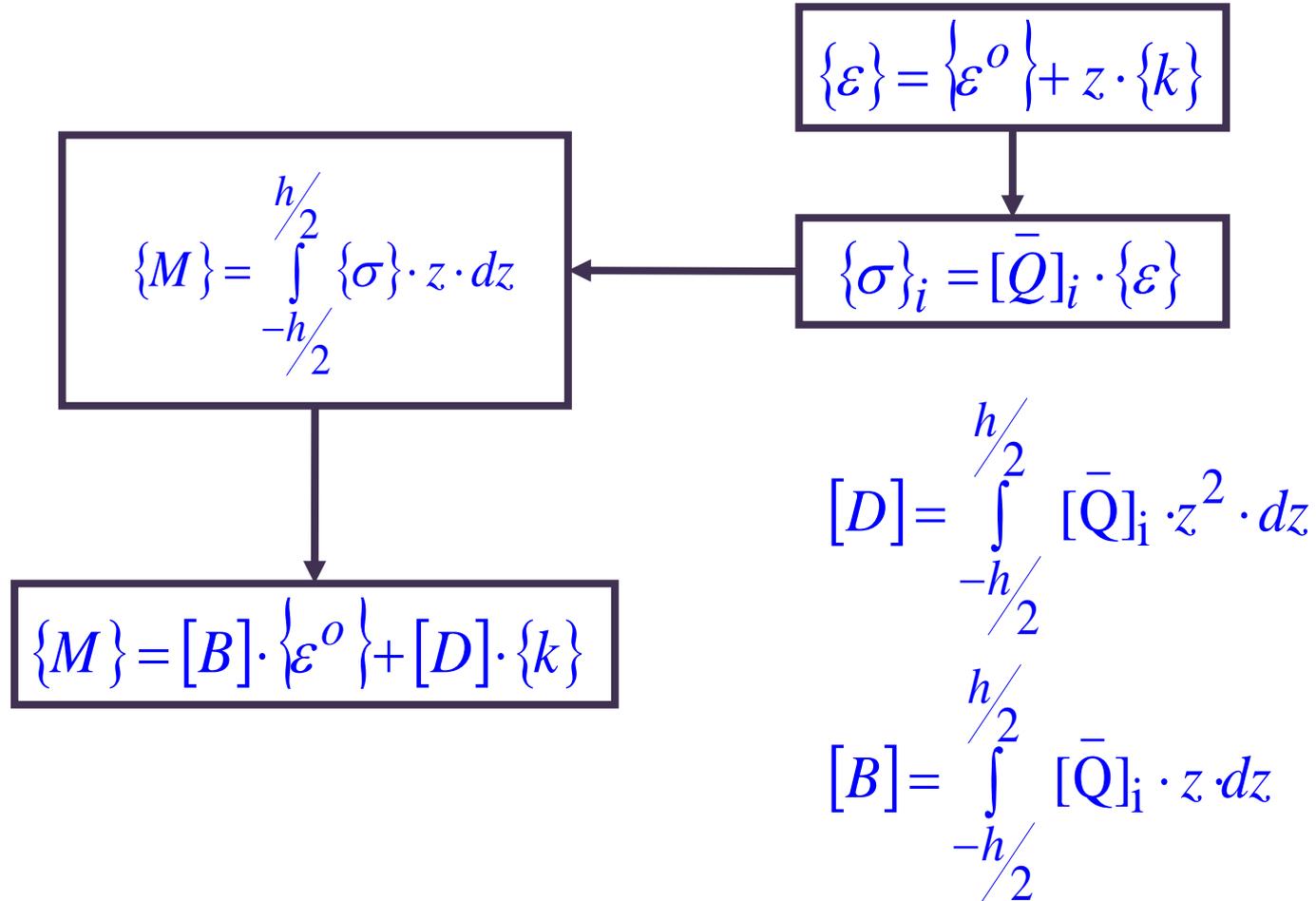
$$M_x = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_x \cdot z \cdot dz$$

$$M_y = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_y \cdot z \cdot dz$$

$$M_{xy} = \int_{-h/2}^{h/2} \tau_{xy} \cdot z \cdot dz$$

$$\{M\} = \int_{-h/2}^{h/2} \{\sigma\} \cdot z \cdot dz$$





Matriz de rigidez plana

$$[A] = \int_{-h/2}^{h/2} [\bar{Q}]_i \cdot dz$$



$$[A] = \sum_i^N \int_{z_{i-1}}^{z_i} [\bar{Q}]_i \cdot dz$$



$$[A] = \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot h_i$$



$$[A] = \int_{-h/2}^{h/2} [\bar{Q}]_i \cdot dz$$

$$[D] = \int_{-h/2}^{h/2} [\bar{Q}]_i \cdot z^2 \cdot dz$$

$$[B] = \int_{-h/2}^{h/2} [\bar{Q}]_i \cdot z \cdot dz$$



Matriz de rigidez plana

$$[A] = \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot h_i$$

Matriz de rigidez a flexión

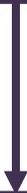
$$[D] = \frac{1}{3} \cdot \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot (z_i^3 - z_{i-1}^3)$$

Matriz de rigidez de acoplamiento

$$[B] = \frac{1}{2} \cdot \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot (z_i^2 - z_{i-1}^2)$$

$$\{N\} = [A] \cdot \{\varepsilon^o\} + [B] \cdot \{k\}$$

$$\{M\} = [B] \cdot \{\varepsilon^o\} + [D] \cdot \{k\}$$



$$\{\varepsilon^o\} = [a] \cdot \{N\} + [b] \cdot \{M\}$$

$$\{k\} = [c] \cdot \{N\} + [d] \cdot \{M\}$$

$$[a] = [A]^{-1} - \left\{ [B^c] \cdot [D^c]^{-1} \right\} \cdot [C^c]$$

$$[b] = [B^c] \cdot [D^c]^{-1}$$

$$[c] = -[D^c]^{-1} \cdot [C^c]$$

$$[d] = [D^c]^{-1}$$

$$[B^c] = -[A]^{-1} \cdot [B]$$

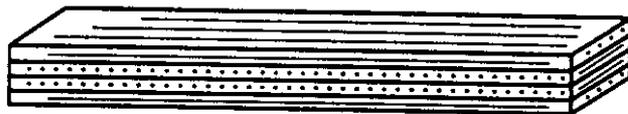
$$[C^c] = [B] \cdot [A]^{-1}$$

$$[D^c] = [D] - \left\{ [B] \cdot [A]^{-1} \right\} \cdot [B]$$

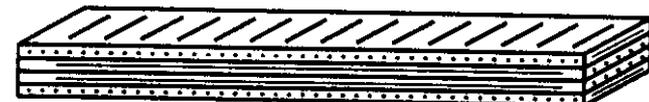
Matriz de rigidez plana

$$[A] = \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot h_i$$

- Relaciona los esfuerzos de membrana con las deformaciones planas
- Es independiente de la secuencia de apilamiento



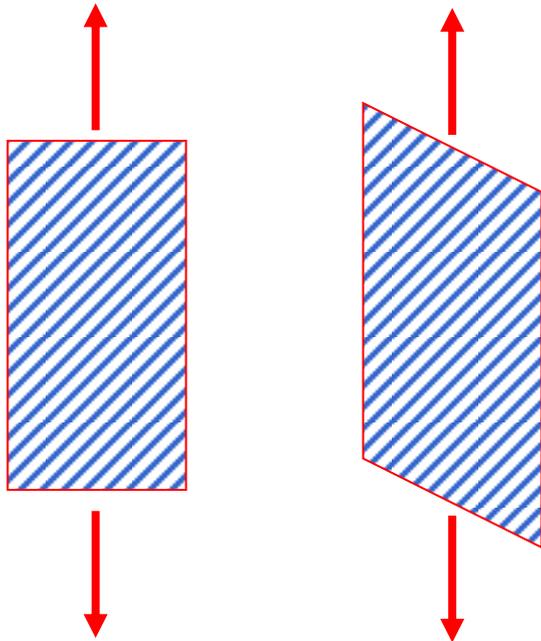
Laminado $[0/90]_s$



Laminado $[90/0]_s$

Matriz de rigidez plana

$$[A] = \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot h_i$$



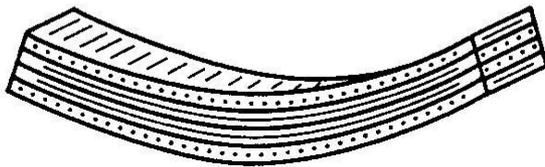
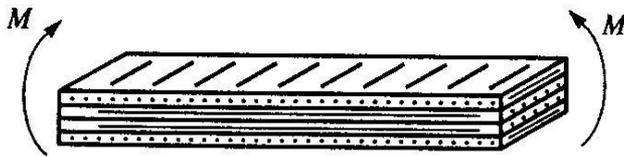
- Relaciona los esfuerzos de membrana con las deformaciones planas
- Es independiente de la secuencia de apilamiento
- Si $A_{1s} \neq 0$ y $A_{2s} \neq 0$ existe acoplamiento entre el tracción-compresión y cortadura

$$\begin{Bmatrix} N_x \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{1s} \\ A_{12} & A_{22} & A_{2s} \\ A_{1s} & A_{2s} & A_{ss} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \varepsilon_x^o \\ \varepsilon_y^o \\ \gamma_{xy}^o \end{Bmatrix}$$

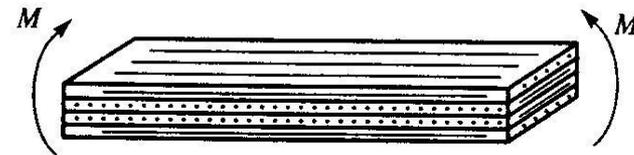
Matriz de rigidez a flexión

$$[D] = \frac{1}{3} \cdot \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot (z_i^3 - z_{i-1}^3)$$

- Relaciona los momentos con las curvaturas
- Es fuertemente dependiente de la secuencia de apilamiento



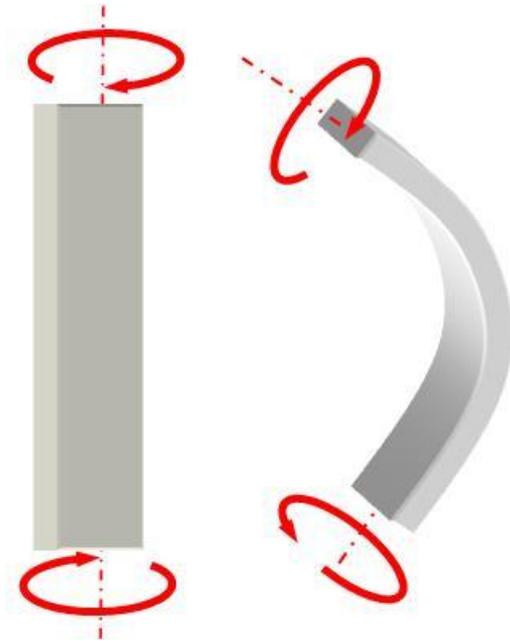
Laminado $[90/0]_s$



Laminado $[0/90]_s$

Matriz de rigidez a flexión

$$[D] = \frac{1}{3} \cdot \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot (z_i^3 - z_{i-1}^3)$$

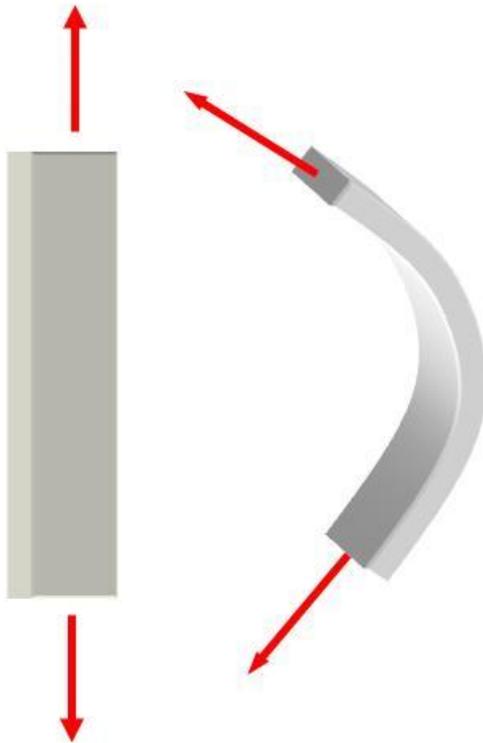


- Relaciona los momentos con las curvaturas
- Es fuertemente dependiente de la secuencia de apilamiento
- Si $D_{1s} \neq 0$ y $D_{2s} \neq 0$ existe acoplamiento entre flexión y torsión

$$\begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ M_{xy} \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} D_{11} & D_{12} & D_{1s} \\ D_{12} & D_{22} & D_{2s} \\ D_{1s} & D_{2s} & D_{ss} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} K_x \\ K_y \\ K_{xy} \end{Bmatrix}$$

Matriz de rigidez de acoplamiento

$$[B] = \frac{1}{2} \cdot \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot (z_i^2 - z_{i-1}^2)$$



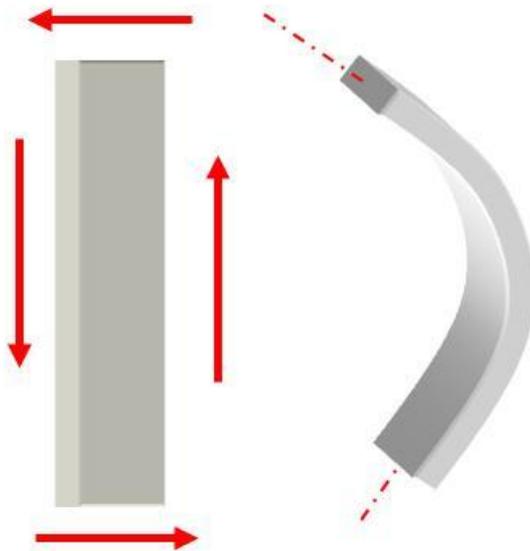
- Relaciona los esfuerzos de membrana con las curvaturas o los momentos con las deformaciones planas
- Es dependiente de la secuencia de apilamiento
- Si $B_{1s} \neq 0$ y $B_{2s} \neq 0$ existe acoplamiento entre tracción y torsión

$$\begin{Bmatrix} N_x \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & B_{1s} \\ B_{12} & B_{22} & B_{2s} \\ B_{1s} & B_{2s} & B_{ss} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} K_x \\ K_y \\ K_{xy} \end{Bmatrix}$$

Matriz de rigidez de acoplamiento

$$[B] = \frac{1}{2} \cdot \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot (z_i^2 - z_{i-1}^2)$$

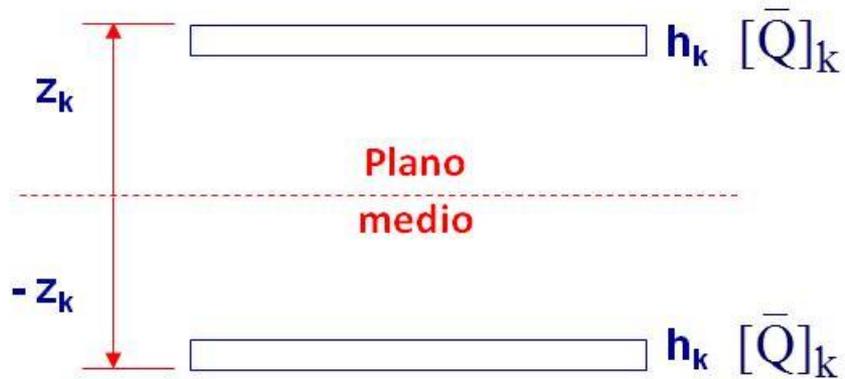
- Relaciona los esfuerzos de membrana con las curvaturas o los momentos con las deformaciones planas
- Es dependiente de la secuencia de apilamiento
- Si $B_{1s} \neq 0$ y $B_{2s} \neq 0$ existe acoplamiento entre cortadura y torsión



$$\begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ N_{xy} \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & B_{1s} \\ B_{12} & B_{22} & B_{2s} \\ B_{1s} & B_{2s} & B_{ss} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} K_x \\ K_y \\ K_{xy} \end{Bmatrix}$$

Laminado simétrico

Un laminado es simétrico si por cada lámina que existe a un lado del plano medio, existe otra a la misma distancia al otro lado con las mismas características (espesor, orientación y propiedades elásticas)



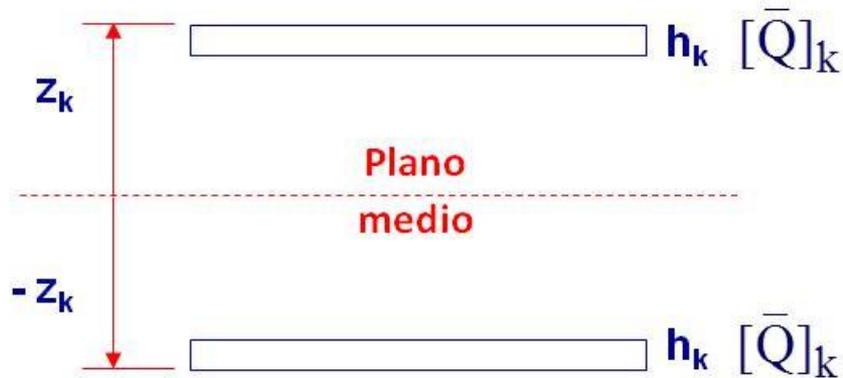
$$[B] = \frac{1}{2} \cdot \sum_i^N [\bar{Q}]_i \cdot (z_i^2 - z_{i-1}^2)$$



$$[B] = [0]$$

Laminado simétrico

Un laminado es simétrico si por cada lámina que existe a un lado del plano medio, existe otra a la misma distancia al otro lado con las mismas características (espesor, orientación y propiedades elásticas)



$$\{N\} = [A] \cdot \{\epsilon^0\}$$

$$\{M\} = [D] \cdot \{k\}$$

$$[a] = [A]^{-1}$$

$$[d] = [D]^{-1}$$

Laminado equilibrado

Un laminado es equilibrado si consta de igual número de láminas idénticas orientadas a $+\theta$ y a $-\theta$

$$\bar{Q}_{xs}^{+\theta} = m^3 \cdot n \cdot (Q_{11} - Q_{12} - 2 \cdot Q_{SS}) + m \cdot n^3 \cdot (Q_{12} - Q_{22} + 2 \cdot Q_{SS})$$

$$m = \cos \theta$$

$$n = \text{sen } \theta$$

$$\bar{Q}_{xs}^{-\theta} = -m^3 \cdot n \cdot (Q_{11} - Q_{12} - 2 \cdot Q_{SS}) - m \cdot n^3 \cdot (Q_{12} - Q_{22} + 2 \cdot Q_{SS})$$

$$A_{xs} = \sum_i^N \bar{Q}_{xs_i} \cdot h_i = 0$$

Laminado equilibrado

Un laminado es equilibrado si consta de igual número de láminas idénticas orientadas a $+\theta$ y a $-\theta$

$$A_{xs} = \sum_i^{N-} \bar{Q}_{xs_i} \cdot h_i = 0$$

Un laminado equilibrado puede ser simétrico, antimétrico o asimétrico

$$A_{ys} = \sum_i^{N-} \bar{Q}_{ys_i} \cdot h_i = 0$$

Simétrico: $[\pm\theta_1 / \pm\theta_2]_s$ (8 láminas)

Antimétrico: $[\theta_1 / \theta_2 / -\theta_1 / -\theta_2]$ (4 láminas)

Asimétrico: $[\theta_1 / -\theta_2 / -\theta_1 / \theta_2]$ (4 láminas)

En general existe acoplamiento flexión/torsión salvo que el laminado sea antimétrico



Laminado cuasi-ortotropos

Un laminado es cuasi-ortotropo si los ejes de ortotropía del material coincide con los ejes del laminado

En estos laminados: $A_{x_s} = A_{y_s} = 0$

Si además son simétricos: $D_{x_s} = D_{y_s} = 0$



Laminado cuasi-isótropos

Un laminado es cuasi-isótropo si se cumple que:

$$A_{xx} = A_{yy}$$

$$A_{xx} - A_{xy} = 2 \cdot A_{ss}$$

$$A_{xs} = A_{ys} = 0$$

Ejemplo:

$$[0/90/+45/-45]_s$$

Esfuerzos de membrana (Laminados simétricos)

Tensiones medias en el laminado

$$\sigma_x^o = \frac{N_x}{H}$$

$$\sigma_y^o = \frac{N_y}{H}$$

$$\tau_{xy}^o = \frac{N_{xy}}{H}$$

$$H = \sum_i^N h_i$$

$$\{N\} = [A] \cdot \{\varepsilon^o\}$$

$$\{\sigma^o\} = [A^*] \cdot \{\varepsilon^o\}$$

Matriz de rigidez normalizada plana $[A^*] = \frac{[A]}{H}$

Esfuerzos de membrana (Laminados simétricos)

$$\left\{ \sigma^o \right\} = \left[A^* \right] \cdot \left\{ \varepsilon^o \right\}$$


$$\left\{ \varepsilon^o \right\} = \left[a^* \right] \cdot \left\{ \sigma^o \right\}$$

$$\begin{Bmatrix} \varepsilon_x^o \\ \varepsilon_y^o \\ \gamma_{xy}^o \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}^* & a_{12}^* & a_{1s}^* \\ a_{21}^* & a_{22}^* & a_{2s}^* \\ a_{s1}^* & a_{s2}^* & a_{ss}^* \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \sigma_x^o \\ \sigma_y^o \\ \tau_{xy}^o \end{Bmatrix}$$



$$\begin{Bmatrix} \varepsilon_x \\ \varepsilon_y \\ \gamma_{xy} \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/E_1 & -\nu_{12}/E_2 & 0 \\ -\nu_{21}/E_1 & 1/E_2 & 0 \\ 0 & 0 & 1/G_{12} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \sigma_x \\ \sigma_y \\ \tau_{xy} \end{Bmatrix}$$

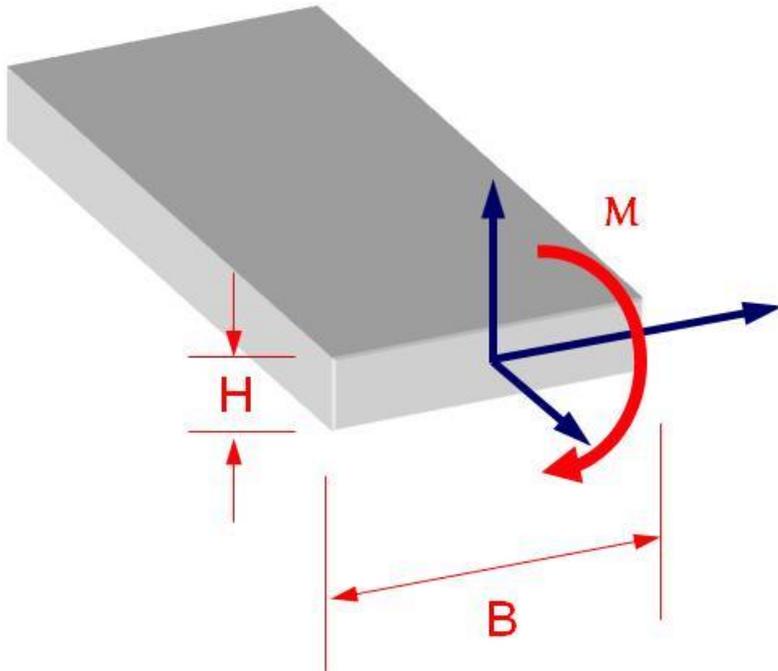
Esfuerzos de membrana (Laminados simétricos)

Constantes ingenieriles planas

$$\begin{aligned} E_x^o &= \frac{1}{a_{11}^*} & \nu_{yx}^o &= -\frac{a_{21}^*}{a_{11}^*} \\ E_y^o &= \frac{1}{a_{22}^*} & \nu_{xy}^o &= -\frac{a_{12}^*}{a_{22}^*} \\ G_{xy}^o &= \frac{1}{a_{ss}^*} \end{aligned}$$

Esfuerzos de flexión-torsión (láminados simétricos)

En un material isótropo



$$\sigma_x = \frac{M \cdot z}{I} \quad I = \frac{1}{12} \cdot B \cdot H^3$$

$$\varepsilon_x \Big|_{\max.} = \frac{H}{2} \cdot k_x$$

$$\sigma_x \Big|_{\max.} = \frac{6}{B \cdot H^2} \cdot M$$

$$M_x = \frac{M}{B}$$

$$\sigma_x \Big|_{\max.} = \frac{6}{H^2} \cdot M_x$$

Esfuerzos de flexión-torsión (láminados simétricos)

Tensiones (medias) máximas
del laminado

$$\sigma_x^f = \frac{6 \cdot M_x}{H^2}$$

$$\sigma_y^f = \frac{6 \cdot M_y}{H^2}$$

$$\tau_{xy}^f = \frac{6 \cdot M_{xy}}{H^2}$$

Deformaciones máximas del
laminado

$$\{\varepsilon\}_{\max.} = z_{\max.} \cdot \{k\}$$

$$\varepsilon_x^f = \frac{H \cdot k_x}{2}$$

$$\varepsilon_y^f = \frac{H \cdot k_y}{2}$$

$$\gamma_{xy}^f = \frac{H \cdot k_{xy}}{2}$$

Esfuerzos de flexión-torsión (láminados simétricos)

$$\{M\} = [D] \cdot \{k\}$$



$$\{\sigma^f\} = [D^*] \cdot \{\varepsilon^f\}$$

Matriz de rigidez normalizada a flexión $[D^*] = \frac{12 \cdot [D]}{H^3}$

Esfuerzos de flexión-torsión (láminados simétricos)

$$\{\sigma^f\} = [D^*] \cdot \{\varepsilon^f\}$$



$$\{\varepsilon^f\} = [d^*] \cdot \{\sigma^o\}$$

$$\begin{Bmatrix} \varepsilon_x^f \\ \varepsilon_y^f \\ \gamma_{xy}^f \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} d_{11}^* & d_{12}^* & d_{1s}^* \\ d_{21}^* & d_{22}^* & d_{2s}^* \\ d_{s1}^* & d_{s2}^* & d_{ss}^* \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \sigma_x^f \\ \sigma_y^f \\ \tau_{xy}^f \end{Bmatrix}$$



$$\begin{Bmatrix} \varepsilon_x \\ \varepsilon_y \\ \gamma_{xy} \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/E_1 & -\nu_{12}/E_2 & 0 \\ -\nu_{21}/E_1 & 1/E_2 & 0 \\ 0 & 0 & 1/G_{12} \end{bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \sigma_x \\ \sigma_y \\ \tau_{xy} \end{Bmatrix}$$



Esfuerzos de flexión-torsión (láminados simétricos)

Constantes ingenieriles a flexión

$$E_x^f = \frac{1}{d_{11}^*} \quad \nu_{yx}^f = -\frac{d_{21}^*}{d_{11}^*}$$

$$E_y^f = \frac{1}{d_{22}^*} \quad \nu_{xy}^f = -\frac{d_{12}^*}{d_{22}^*}$$

$$G_{xy}^f = \frac{1}{d_{ss}^*}$$

Laminados no simétricos

$$\{N\} = [A] \cdot \{\varepsilon^o\} + [B] \cdot \{k\}$$

$$\{M\} = [B] \cdot \{\varepsilon^o\} + [D] \cdot \{k\}$$

$$\{\sigma^o\} = [A^*] \cdot \{\varepsilon^o\} + [B^*] \cdot \{\varepsilon^f\}$$

$$\{\sigma^f\} = 3 \cdot [B^*] \cdot \{\varepsilon^o\} + [D^*] \cdot \{\varepsilon^f\}$$

$$\{\sigma^o\} = \frac{\{N\}}{H}$$

$$\{\varepsilon^f\} = \frac{H \cdot \{k\}}{2}$$

$$[A^*] = \frac{[A]}{H}$$

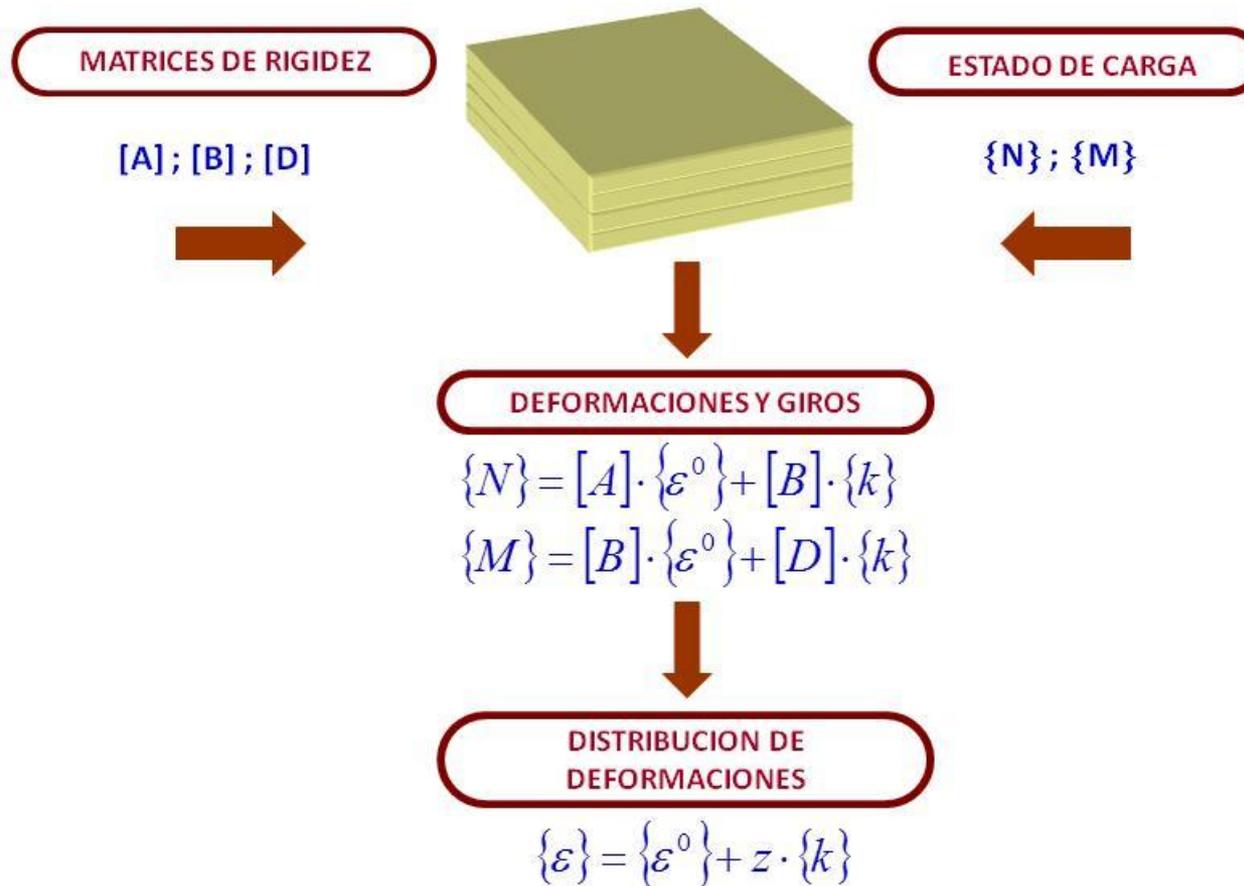
$$[D^*] = \frac{12 \cdot [D]}{H^3}$$

$$\{\sigma^f\} = \frac{6 \cdot \{M\}}{H^2}$$

Matriz de
acoplamiento
normalizada

$$[B^*] = \frac{2 \cdot [B]}{H^2}$$

En el laminado



En la lámina

DISTRIBUCION DE
DEFORMACIONES

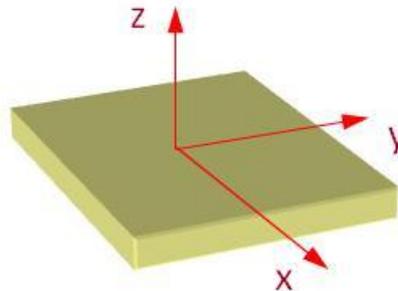
$$\{\varepsilon\} = \{\varepsilon^0\} + z \cdot \{k\}$$



DISTRIBUCION DE TENSIONES

(En cada lámina)

$$\{\sigma\}^{xy}_i = [\bar{Q}]_i \cdot (\{\varepsilon^0\} + z \cdot \{k\})$$

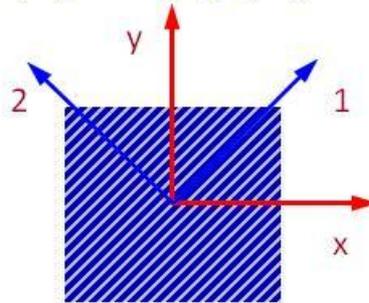


En la lámina

DISTRIBUCION DE TENSIONES

(En ejes lámina)

$$\{\sigma\}_i^{12} = [T] \cdot \{\sigma\}_i^{xy}$$



CRITERIO DE ROTURA

$$-X' \leq \sigma_1 \leq X'$$

$$-Y' \leq \sigma_2 \leq Y'$$

$$|\tau_{12}| \leq S$$

Proceso de diseño

