

# ECONOMETRIA

## Tema 2: El Modelo de Regresión Lineal Simple

César Alonso

Universidad Carlos III de Madrid



# Relaciones empíricas y teóricas

- Como economistas, nos interesa la relación entre dos o más variables económicas. Por ello, nos concentramos en poblaciones, al menos, bivariantes.
- La teoría económica postula, en general, relaciones del tipo

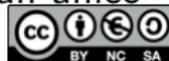
$$Y = f(X)$$

donde  $f(\cdot)$  es una función.

- Dichas relaciones son **exactas o determinísticas**, de manera que a cada valor de  $X$  le corresponde un único valor de  $Y$ .
- Si tuviéramos más variables exógenas, el razonamiento sería idéntico

$$Y = f(X_1, \dots, X_K)$$

a cada combinación de valores de  $X_1, \dots, X_K$  le corresponde un único valor de  $Y$ .



- ¿Qué sucede en general con los datos reales de variables económicas?
- **Ejemplo:** Relación entre tasa de ahorro ( $Y$ ) y renta ( $X$ ) (Goldberger, Capítulo 1 de “A Course in Econometrics”, 1991. Harvard U. Press.)
  - La teoría económica predice una relación creciente entre tasa de ahorro y renta
  - Datos de 1027 familias de EE.UU. en los años 1960 a 1962.
  - Para simplificar, hemos agrupado los datos en intervalos para ambas variables, poniendo el punto medio del intervalo.  
Para cada combinación de  $X$  e  $Y$  presentamos la frecuencia relativa (en tanto por uno).



# Relaciones empíricas y teóricas

Distribución conjunta de frecuencias de  $X$  e  $Y$

$P(X, Y)$	$X$ (renta en miles de dólares)					
$Y$ (tasa de ahorro)	1.4	3.0	4.9	7.8	14.2	$P(Y)$ (suma de filas)
0.45	0.015	0.026	0.027	0.034	0.033	0.135
0.18	0.019	0.032	0.057	0.135	0.063	0.306
0.05	0.059	0.066	0.071	0.086	0.049	0.331
-0.11	0.023	0.035	0.045	0.047	0.015	0.165
-0.25	0.018	0.016	0.016	0.008	0.005	0.063
$P(X)$ (suma de columnas)	0.134	0.175	0.216	0.310	0.165	1.000



- Dada la evidencia empírica, ¿podemos afirmar que existe una relación determinística entre tasa de ahorro y renta?
  - Para que ello fuera cierto, deberíamos encontrar en cada columna (para cada nivel de renta  $X$ ) una única frecuencia distinta de 0.
  - Claramente, esto NO es cierto: para cada nivel de renta, existen familias que ahorran mucho y familias que desahorran mucho.
- NO hay una función que relacione ahorro y renta: tenemos una distribución, con valores más y menos probables:
  - Observamos una proporción mayor de familias con tasas de ahorro más altas cuanto mayor es su renta.



# Relaciones empíricas y teóricas

- Para verlo mejor, podemos concentrarnos en las distribuciones condicionales de la tasa de ahorro para cada nivel de renta.
  - Para ello, tenemos que dividir las frecuencias relativas de cada columna por la suma de éstas

Distribuciones condicionales de frecuencias de  $Y$   
para cada valor de  $X$

$P(Y X)$	$X$ (renta en miles de dólares)				
$Y$ (tasa de ahorro)	1.4	3.0	4.9	7.8	14.2
0.45	0.112	0.149	0.125	0.110	0.200
0.18	0.142	0.183	0.264	0.435	0.382
0.05	0.440	0.377	0.329	0.277	0.297
-0.11	0.172	0.200	0.208	0.152	0.091
-0.25	0.134	0.091	0.074	0.026	0.030
Suma de columnas	1	1	1	1	1
Media cond. $\hat{\mu}_{Y X}$	0.045	0.074	0.079	0.119	0.156



# Relaciones empíricas y teóricas

- Vemos que, en términos relativos, las tasas de ahorro negativas son más frecuentes para rentas bajas.
- Parece existir una contradicción entre la relación funcional exacta predicha por la teoría económica y la evidencia empírica:
  - La teoría afirma que las familias de igual renta deberían presentar la misma tasa de ahorro
  - PERO vemos que no es cierto en realidad.
  - Y no podemos argumentar que lo que observamos es una mera desviación del comportamiento óptimo.  
(implicaría que la mayoría de las familias “se equivocan” sistemáticamente).
- Por supuesto, cabe argumentar que hay otras características en las que difieren familias de igual renta.
  - Ello requeriría condicionar en otras características.
  - Ello reduciría la dispersión (tendríamos celdas con valores cercanos a 0).
  - PERO seguiríamos teniendo tasas de ahorro distintas para familias parecidas.

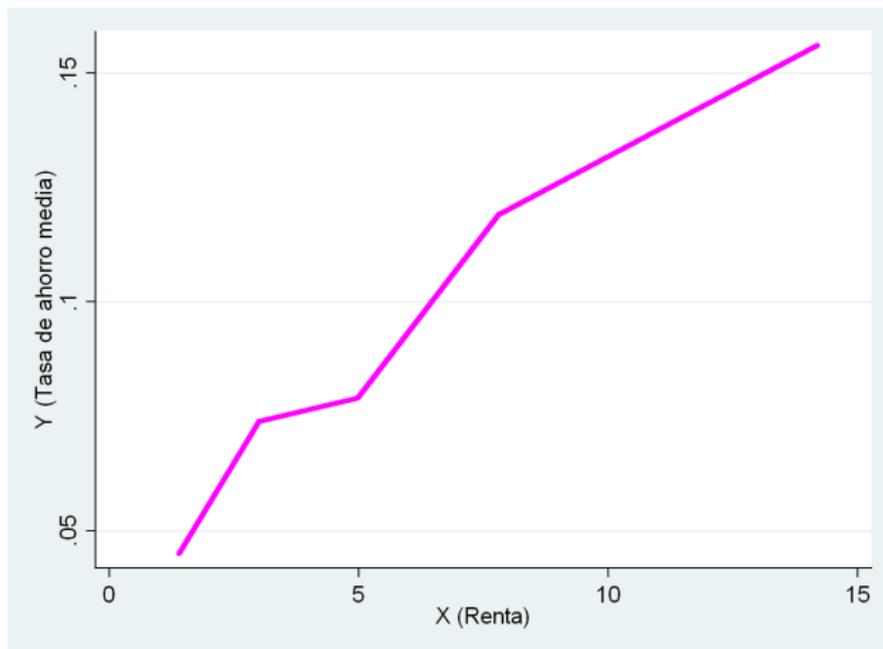


- **CONCLUSIÓN:** las relaciones empíricas entre variables económicas NO son determinísticas, sino **estocásticas**
- Para reconciliar teoría y datos, debemos reinterpretar la teoría económica:
  - Cuando la teoría postula que  $Y$  es función de  $X$ , entenderemos que el valor medio de  $Y$  es una función de  $X$ .
- En el ejemplo, vemos que las distribuciones condicionales del ahorro para cada nivel de renta varían con la renta:
  - Cuanto mayor es la renta, las tasas de ahorro tienden a ser mayores.
  - Ello implica que la tasa de ahorro media, condicional a la renta, aumenta con la renta.



# Relaciones empíricas y teóricas

- **Interpretación:** la media de la tasa de ahorro  $Y$  es una función creciente de la renta  $X$ . Gráficamente:



- Dada la distribución de probabilidad conjunta de  $(X, Y)$  (por ejemplo, tasa de ahorro y renta familiar), supongamos que nos preguntan la tasa de ahorro de una familia tomada aleatoriamente de la población de interés.
- Supongamos que nuestro criterio para medir el error en la predicción  $c(X)$  es la minimización de  $E(U^2)$ , siendo:

$$U = Y - c(X)$$

el error de predicción, pudiendo emplear en la predicción de  $Y$  el valor de  $X$  correspondiente.



- Supongamos que no conocemos la renta de la familia considerada ( $X$ ).
- Entonces, nuestra elección de predictores queda restringida a la información sobre la distribución marginal de la tasa de ahorro  $Y$ .
- En el ejemplo anterior, para calcular la distribución marginal de  $Y$  debemos sumar las frecuencias observadas para cada fila.

$Y$ (tasa de ahorro)	$P(Y)$
<b>0.45</b>	0.135
<b>0.18</b>	0.306
<b>0.05</b>	0.331
<b>-0.11</b>	0.165
<b>-0.25</b>	0.063



# Conceptos Previos

## Mejor Predicción Constante

- En este caso, ignoramos cómo se comporta  $Y$  de acuerdo con  $X$ .
- La predicción que podemos hacer sobre  $Y$  se limita a las constantes.
- El error de predicción será  $U = Y - c$ . Se elegirá  $c$  tal que minimice  $E(U^2) = \sum_k (Y_k - c)^2 p_k$ . Dicho valor no es otro que:

$$c = E(Y) = \mu_Y$$

- La **media poblacional**  $\mu_Y$  es el **mejor predictor constante** de  $Y$  en una distribución de probabilidad bivalente (véase Capítulo 3 de Goldberger).
- En el ejemplo, suponiendo que la distribución presentada se refiere a una población,

$$\begin{aligned} E(Y) &= 0.45 \times 0.135 + 0.18 \times 0.306 + 0.05 \times 0.331 \\ &\quad - 0.11 \times 0.165 - 0.25 \times 0.063 \\ &= 0.09848 = 9.85\% \end{aligned}$$



# Conceptos Previos

## Mejor Predicción Lineal

- Supongamos que conocemos la renta ( $X$ ) de la familia para la que queremos predecir su tasa de ahorro ( $Y$ ).
- Además, sólo podemos elegir predictores que sean funciones lineales de  $X$ , es decir,

$$c(X) = c_0 + c_1X,$$

siendo  $c_0$  y  $c_1$  constantes.

- El error de predicción será  $U = Y - c_0 - c_1X$ . Se elegirán aquellas constantes  $c_0$  y  $c_1$  que minimicen  $E(U^2) = \sum_k \sum_l (Y_k - c_0 - c_1X_l)^2 p_{kl}$ .
- Sean  $\alpha_0$ ,  $\alpha_1$ , dichas constantes, de manera que  $c(X) = \alpha_0 + \alpha_1X$ , verificando que

$$c_0 = \alpha_0 = E(Y) - \alpha_1 E(X) = \mu_Y - \alpha_1 \mu_X,$$

$$c_1 = \alpha_1 = \frac{C(X, Y)}{V(X)} = \frac{\sigma_{XY}}{\sigma_X^2}.$$



- La recta  $\alpha_0 + \alpha_1 X$  es la **proyección lineal (o mejor predicción lineal)** de  $Y$  dado  $X$

$$L(Y | X) = \alpha_0 + \alpha_1 X$$

- En nuestro ejemplo

$$C(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$$

tenemos que calcular los  $5 \times 5 = 25$  valores resultantes de multiplicar cada uno de los valores de  $X$  e  $Y$ , respectivamente, y presentar la celda correspondiente a la probabilidad de ocurrencia de cada valor:



# Conceptos Previos

## Mejor Predicción Lineal

### Distribución marginal de $XY$

$XY$		$XY$		$XY$		$XY$		$XY$	
-3.55	.005	-0.75	.016	0.07	.059	0.54	.032	1.40	.135
-1.95	.008	-0.54	.045	0.15	.066	0.63	.015	2.21	.027
-1.56	.015	-0.35	.018	0.25	.071	0.71	.049	2.56	.063
-1.23	.016	-0.33	.035	0.25	.019	0.88	.057	3.51	.034
-0.86	.047	-0.15	.023	0.39	.086	1.35	.026	6.39	.033



donde

$$E(XY) = \sum_{i=1}^5 \sum_{j=1}^5 X_i Y_j \Pr(XY = X_i Y_j) = 0.782607$$

y

$$\begin{aligned} E(X) &= 1.4 \times 0.134 + 3.0 \times 0.175 + 4.9 \times 0.216 \\ &\quad + 7.8 \times 0.310 + 14.2 \times 0.165 = 6.532 \end{aligned}$$

y por tanto,

$$C(X, Y) = 0.782607 - 6.532 \times 0.09848 = 0.13934.$$



- En consecuencia, teniendo en cuenta que

$$E(X^2) = 1.4^2 \times 0.134 + 3.0^2 \times 0.175 + 4.9^2 \times 0.216 \\ + 7.8^2 \times 0.310 + 14.2^2 \times 0.165 = 59.155$$

entonces

$$V(X) = E(X^2) - [E(X)]^2 = 59.155 - 6.532^2 = 16.488$$

con lo cual

$$c_1 = \alpha_1 = \frac{C(X, Y)}{V(X)} = \frac{0.13934}{16.488} = 0.008451$$

$$c_0 = \alpha_0 = E(Y) - \alpha_1 E(X) = 0.09848 - 0.008451 \times 6.532 = 0.0432$$

y por tanto la función de proyección lineal es

$$L(Y | X) = 0.043278 + 0.008451X$$



- Aplicada únicamente a los valores de renta  $X$ , podemos escribir la proyección lineal como

$$L(Y|X) = \begin{cases} 0.043278 + 0.008451 \times 1.4 = 0.055 & \text{si } X = 1.4 \\ 0.043278 + 0.008451 \times 3.0 = 0.069 & \text{si } X = 3.0 \\ 0.043278 + 0.008451 \times 4.9 = 0.085 & \text{si } X = 4.9 \\ 0.043278 + 0.008451 \times 7.8 = 0.1092 & \text{si } X = 7.8 \\ 0.043278 + 0.008451 \times 14.2 = 0.1633 & \text{si } X = 14.2 \end{cases}$$



# Conceptos Previos

## Mejor Predicción

- Supongamos que conocemos la renta ( $X$ ) de la familia antes de hacer la predicción de su tasa de ahorro ( $Y$ ).
- Además, podemos elegir como función de predicción cualquier función de  $X$ ,  $c(X)$ .
- El error de predicción será  $U = Y - c(X)$ . Se elegirá  $c(X)$  de forma que minimice  $E(U^2)$ , resultando que  $c(X) = E(Y | X)$ .
- El **mejor predictor** de  $Y$  dado  $X$  es su **esperanza condicional**,  $E(Y | X)$ .
  - **Solamente** cuando la función de esperanza condicional es lineal, la función de proyección lineal  $L(Y | X)$  y la función de esperanza condicional  $E(Y | X)$  coinciden.
  - De lo contrario, cuando la función de esperanza condicional no es lineal, entonces la proyección lineal no es el mejor predictor, pero es la **mejor aproximación lineal** a la función de esperanza condicional.



# Conceptos Previos

## Mejor Predicción

- La función de esperanza condicional viene dada por las medias de cada una de las distribuciones condicionales de  $Y$  para cada uno de los valores de  $X$ .
- En el ejemplo,

Distribuciones condicionales de frecuencias de  $Y$   
para cada valor de  $X$

$P(Y X)$	$X$ (renta en miles de dólares)				
$Y$ (tasa de ahorro)	1.4	3.0	4.9	7.8	14.2
0.45	0.112	0.149	0.125	0.110	0.200
0.18	0.142	0.183	0.264	0.435	0.382
0.05	0.440	0.377	0.329	0.277	0.297
-0.11	0.172	0.200	0.208	0.152	0.091
-0.25	0.134	0.091	0.074	0.026	0.030
$\hat{\mu}_{Y X}$	0.045	0.074	0.079	0.119	0.156



- La función de media condicional se obtiene calculando  $E(Y|X)$  para cada uno de los valores de  $X$ :

$$E(Y|X = 1.4) = 0.45 \times 0.112 + 0.18 \times 0.142 + 0.05 \times 0.440 \\ - 0.11 \times 0.172 - 0.25 \times 0.134 = 0.045$$

$$E(Y|X = 3.0) = 0.45 \times 0.149 + 0.18 \times 0.183 + 0.05 \times 0.377 \\ - 0.11 \times 0.200 - 0.25 \times 0.091 = 0.074$$

$$E(Y|X = 4.9) = 0.45 \times 0.125 + 0.18 \times 0.264 + 0.05 \times 0.329 \\ - 0.11 \times 0.208 - 0.25 \times 0.074 = 0.079$$

$$E(Y|X = 7.8) = 0.45 \times 0.110 + 0.18 \times 0.435 + 0.05 \times 0.277 \\ - 0.11 \times 0.152 - 0.25 \times 0.026 = 0.119$$

$$E(Y|X = 14.2) = 0.45 \times 0.200 + 0.18 \times 0.382 + 0.05 \times 0.297 \\ - 0.11 \times 0.091 - 0.25 \times 0.030 = 0.156$$



# Conceptos Previos

## Mejor Predicción

- De manera que la función de esperanza condicional se puede escribir como

$$E(Y|X) = \begin{cases} 0.045 & \text{si } X = 1.4 \\ 0.074 & \text{si } X = 3.0 \\ 0.079 & \text{si } X = 4.9 \\ 0.119 & \text{si } X = 7.8 \\ 0.156 & \text{si } X = 14.2 \end{cases}$$

- En resumen

$X$ (renta en miles de dólares)	Predictores de tasa de ahorro		
	$C$	$L(Y X)$	$E(Y X)$
1.4	0.0985	0.055	0.045
3.0	0.0985	0.069	0.074
4.9	0.0985	0.085	0.079
7.8	0.0985	0.1092	0.119
14.2	0.0985	0.1633	0.156



- Las predicciones asociadas a la proyección lineal son distintas de las basadas en la función de esperanza condicional, porque ésta no es lineal.
  - En el gráfico presentado anteriormente, puede verse que la función de esperanza condicional no es lineal.
  - $L(Y|X)$  proporciona una aproximación bastante buena a  $E(Y|X)$ . Ello implica que  $L(Y|X)$  puede ser, en casos como éste, un buen predictor, aunque no coincida con  $E(Y|X)$ .
  - Pero mientras que  $E(Y|X)$  caracteriza momentos (medias condicionales) de las correspondientes distribuciones condicionales de  $Y$  dado  $X$ ,  $L(Y|X)$  NO.
  - Ello implica que  $E(Y|X)$  puede tener una interpretación causal, pero  $L(Y|X)$  NO.



# Introducción al modelo de regresión lineal simple

- El Modelo de Regresión Lineal Simple se puede emplear para estudiar la relación entre dos variables, aunque tiene limitaciones como herramienta para el análisis empírico.
- Objeto de estudio:  $Y$  y  $X$  son dos variables que representan alguna población y estamos interesados en “explicar  $Y$  en términos de  $X$ ” o en “estudiar cómo varía  $Y$  ante variaciones en  $X$ ”.  
Por ejemplo,  $Y =$  ventas,  $X =$  gastos en publicidad;  $Y =$  tasa ahorro,  $X =$  renta.
- Al tratar de formular un modelo que “explique  $Y$  en términos de  $X$ ” debemos afrontar varias cuestiones:
  - ¿Cómo tenemos en cuenta otros factores que afecten a  $Y$  además de  $X$ ?
  - ¿Cuál es la forma funcional de la relación entre  $Y$  y  $X$ ?
  - ¿Estamos captando con nuestro modelo una relación ceteris-paribus entre  $Y$  y  $X$ ?



# Introducción al modelo de regresión lineal simple

- El Modelo de Regresión Lineal Simple nos permite “explicar  $Y$  en términos de  $X$ ” resolviendo las cuestiones anteriores.
- Sea

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$$

donde:

- $Y$  : Variable dependiente, endógena, explicada, de respuesta...
- $X$  : Variable independiente, exógena, explicativa, de control, regresor..
- $\beta_0$  y  $\beta_1$  : Parámetros poblacionales
- $\varepsilon$  : Término de error o perturbación inobservable. Representa los factores que influyen en  $Y$  además de  $X$ , el componente aleatorio de  $Y$  que no viene explicado por  $\beta_0 + \beta_1 X$ .



- *Ejemplo 1:*

Si  $Y =$  salario y  $X =$  años de estudio, entonces el término de error puede recoger factores inobservables como:

- experiencia laboral
- capacidad o habilidad
- antigüedad en la empresa

- *Ejemplo 2:*

Si  $Y =$  cosecha y  $X =$  cantidad de abono, entonces el término de error puede recoger factores como:

- calidad de la tierra
- lluvia.



## 1 Linealidad en los parámetros ( $Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$ ).

- Este supuesto implica que un cambio unitario en  $X$  tiene el mismo efecto sobre  $Y$  con independencia del valor inicial de  $X$ .
- Puede no ser realista para algunas aplicaciones económicas.  
(por ejemplo, en el caso de salario y educación podemos pensar en la existencia de rendimientos crecientes)
- Esta limitación puede superarse formulando modelos lineales en parámetros que recogen relaciones no lineales entre variables.

## 2 $E(\varepsilon|X) = 0 \forall X$ , es decir:

Para cualquier valor de  $X$ , la media de los inobservables es siempre la misma e igual a cero

(que es la media de los inobservables para el total de la población)

### • Implicaciones:

- $E(\varepsilon) = 0$

Por la ley de esperanzas iteradas,

$$E(\varepsilon) = E[E(\varepsilon|X)] = 0$$



# Supuestos del modelo de regresión simple

- Que  $E(\varepsilon|X) = 0 \forall X$  implica que  $C(h(X), \varepsilon) = 0$ , donde  $h(\cdot)$  es cualquier función de  $X$ .

Por tanto,  $\varepsilon$  no está correlacionado con ninguna función de  $X$ .

- En particular,  $C(X, \varepsilon) = 0$

$$C(X, \varepsilon) = E(X\varepsilon) - E(X)E(\varepsilon) \text{ donde}$$

$$E(X\varepsilon) = E[E(X\varepsilon|X)] = E[X E(\varepsilon|X)] = 0$$

$$E(X)E(\varepsilon) = 0 \text{ dado que } E(\varepsilon) = 0$$

- Nótese que  $E(\varepsilon|X) = 0 \Rightarrow C(X, \varepsilon) = 0$ , pero  $C(X, \varepsilon) = 0 \not\Rightarrow E(\varepsilon|X) = 0$  (que  $C(X, \varepsilon) = 0$  es cond. necesaria, pero no suficiente, para  $E(\varepsilon|X) = 0$ ).



# Supuestos del modelo de regresión simple

- $E(Y|X) = \beta_0 + \beta_1 X$ 
  - La **función de esperanza condicional** o **función de regresión poblacional** es **lineal**.

Entonces:

$$C(Y, X) = C[E(Y|X), X] = \beta_1 V(X) \Rightarrow \beta_1 = \frac{C(Y, X)}{V(X)}$$

$$E(Y) = E[E(Y|X)] = \beta_0 + \beta_1 E(X) \Rightarrow \beta_0 = E(Y) - \beta_1 E(X)$$

- Nótese que:
- Hemos de utilizar esperanzas condicionales en  $X$  dado el carácter estocástico de dicha variable.
  - Si  $X$  fuera determinística (como ocurriría en el caso de datos experimentales), bastaría con aplicar esperanzas marginales.



# Supuestos del modelo de regresión simple

- Al ser la función de esperanza condicional lineal en  $X$ ,

$$E(Y|X) = L(Y|X) = \beta_0 + \beta_1 X$$

donde  $L(\cdot)$  denota la proyección lineal de  $Y$  dado  $X$ .

- $\beta_0$  y  $\beta_1$  son los parámetros que minimizan la varianza del error  $\varepsilon = Y - \beta_0 - \beta_1 X$ , es decir, resuelven el problema

$$\min [E(Y - \beta_0 - \beta_1 X)^2]$$

cuyas condiciones de primer orden son

$$E(Y - \beta_0 - \beta_1 X) \equiv E(\varepsilon) = 0 \Rightarrow \beta_0 = E(Y) - \beta_1 E(X)$$

$$E[(Y - \beta_0 - \beta_1 X)X] = E(X\varepsilon) = 0 \Rightarrow \beta_1 = \frac{C(Y, X)}{V(X)}$$



[3.]  $V(\varepsilon|X) = \sigma^2$  para todo  $X$   
(**Homocedasticidad condicional**)

**Implicaciones:**

3. •  $V(\varepsilon) = \sigma^2$ .

Para verlo,

$$V(\varepsilon|X) = E(\varepsilon^2|X) - E[E(\varepsilon|X)^2] = E(\varepsilon^2|X) = \sigma^2$$

$$E(\varepsilon^2) = E[E(\varepsilon^2|X)] = \sigma^2$$

$$V(\varepsilon) = E(\varepsilon^2) - [E(\varepsilon)]^2 = \sigma^2$$

$$V(Y|X) = \sigma^2$$

La varianza de  $Y$  dado  $X$  es constante.



# Interpretación de coeficientes

- Supongamos, que el supuesto **1.** de **linealidad en parámetros** se cumple, de manera que nuestra especificación es

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$$

- Queremos ver cómo podemos interpretar los parámetros de este modelo.
- La interpretación depende de que se cumpla o no el supuesto **2.**  
 $E(\varepsilon|X) = 0$
- Si  $E(\varepsilon|X) = 0$ , entonces tenemos que

$$\begin{aligned} E(Y|X) &= \beta_0 + \beta_1 E(X|X) + E(\varepsilon|X) \\ &= \beta_0 + \beta_1 X \end{aligned}$$



# Interpretación de coeficientes

- En este caso,  $E(Y|X) = L(Y|X)$ : la función de esperanza condicional es lineal, y por tanto coincide con la proyección lineal de  $Y$  dado  $X$ .
- Por tanto, la **pendiente**  $\beta_1$  tiene una interpretación causal:

$$\beta_1 = \frac{\Delta E(Y|X)}{\Delta X}$$

Cuando  $X$  aumenta en una unidad,  $Y$  varía, en media,  $\beta_1$  unidades de  $Y$ .

- La pendiente  $\beta_1$  mide el cambio promedio en  $Y$  ante un cambio unitario en  $X$ .
- En otras palabras,  $\beta_1$  mide la diferencia de medias entre la distribución condicional  $f(Y|X = x)$  y la distribución condicional  $f(Y|X = x + \Delta x)$ .



- En cuanto a la **constante** (también llamada **término constante**)  $\beta_0$ , puede verse que

$$E(Y|X = 0) = \beta_0,$$

es decir:  $\beta_0$  es el valor medio de  $Y$  cuando  $X = 0$ .

- Geométricamente, es el valor de la recta de regresión en el eje de ordenadas.
- En la práctica,  $\beta_0$  no tiene a menudo interpretación, en aquellos casos en que no tiene sentido que  $X = 0$ .
- Sin embargo, el término constante  $\beta_0$  debe incluirse siempre en el modelo, para controlar por el hecho de que  $X$  e  $Y$  no tienen porqué tener media 0.



# Interpretación de coeficientes

- Si  $E(\varepsilon|X) \neq 0$ , entonces tenemos que

$$\begin{aligned} E(Y|X) &= \beta_0 + \beta_1 E(X|X) + E(\varepsilon|X) \\ &= \beta_0 + \beta_1 X + E(\varepsilon|X) \\ &\neq \beta_0 + \beta_1 X \end{aligned}$$

- En este caso, si  $E(\varepsilon|X) \neq 0$ ,

$$E(Y|X) \neq L(Y|X).$$

- Los parámetros  $\beta_0$  y  $\beta_1$  son en este caso solamente los parámetros de la proyección lineal,  $L(Y|X)$ .
- Pero  $\beta_0$  y  $\beta_1$  no tienen una interpretación causal.
- En resumen:

Si  $E(\varepsilon|X) \neq 0$ ,  $Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$  caracteriza una proyección lineal, pero no una esperanza condicional, y NO tiene interpretación



- Nuestro objetivo consiste en estimar los parámetros poblacionales, los “betas”, a partir de un conjunto de datos.
- Supondremos que nuestros datos  $(y_i^*, x_i^*)$ , con  $i = 1, \dots, n$ , son una realización de una **muestra aleatoria** de tamaño  $n$  de una población desconocida,  $(Y_i, X_i)$ .
  - Tan sólo disponemos de la información que proporciona dicha muestra.
  - Recordemos que una muestra es un subconjunto (finito) de la población de interés.
- Sea el modelo:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$$

donde:

- $E(\varepsilon|X) = 0$
- $V(\varepsilon|X) = \sigma^2$



- ¿Cómo podemos estimar los parámetros  $\beta_0$ ,  $\beta_1$  y  $\sigma^2$ ?
- Si disponemos de una muestra aleatoria de tamaño  $n$  de la población, podemos escribir:

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_i + \varepsilon_i \quad i = 1, \dots, n$$

donde para todo  $i = 1, \dots, n$ :

- $E(\varepsilon_i | X_i) = 0$
- $V(\varepsilon_i | X_i) = \sigma^2$
- Vamos a ver cómo podemos obtener estimadores de los parámetros  $\beta_0$ ,  $\beta_1$  y  $\sigma^2$ , denotados como  $\hat{\beta}_0$ ,  $\hat{\beta}_1$  y  $\hat{\sigma}^2$ .



- Recordemos que un **estimador** es una función que, aplicada a una muestra, proporciona una **estimación** (valor puntual) del/de los parámetro/s (desconocidos) de interés.
- Teóricamente, podríamos disponer de varias muestras de tamaño  $n$  y, dado nuestro estimador, obtener las estimaciones respectivas.
  - La estimación puntual obtenida para el mismo parámetro con cada muestra será, generalmente, distinta, porque dependerá de las realizaciones de cada muestra aleatoria.
  - El estimador es, por tanto, una variable aleatoria, cuyo valor concreto (realización) variará de muestra a muestra.
  - Por tanto, el estimador, para un tamaño muestral dado, tendrá una distribución (*distribución muestral o distribución en el muestreo*).



# Estimación

## El principio de analogía

- Los parámetros de interés son características de la población, que son funciones de momentos poblacionales. El principio de analogía consiste en utilizar como estimador la característica análoga en la muestra.
- *Ejemplo:* **media marginal**

Sea una muestra aleatoria de observaciones de  $Y$ ,  $\{y_i\}_{i=1}^n$ . Para estimar la media marginal de  $Y$ ,  $E(Y)$ , utilizamos la media muestral  $\bar{Y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i$



- En el caso del modelo de regresión simple, dados los supuestos:

$$E(Y|X) = L(Y|X) = \beta_0 + \beta_1 X$$

por lo que  $\beta_0$  y  $\beta_1$  se obtienen de minimizar:

$$E(\varepsilon^2) = E(Y - \beta_0 - \beta_1 X)^2$$

siendo:

$$\beta_0 = E(Y) - \beta_1 E(X)$$
$$\beta_1 = \frac{C(Y, X)}{V(X)}$$



- Aplicando el **principio de analogía**, sustituyendo momentos poblacionales por muestrales, obtenemos estimadores de  $\beta_0$ ,  $\beta_1$ :

$$\hat{\beta}_0 = \bar{Y} - \hat{\beta}_1 \bar{X}$$
$$\hat{\beta}_1 = \frac{\sum_i (X_i - \bar{X})(Y_i - \bar{Y})}{\sum_i (X_i - \bar{X})^2} = \frac{\frac{1}{n} \sum_i (X_i - \bar{X}) Y_i}{\frac{1}{n} \sum_i (X_i - \bar{X})^2} = \frac{S_{XY}}{S_X^2}$$



- Podemos ver también este mismo estimador de la siguiente forma: bajo los supuestos que hacíamos en el modelo simple en la población,  $\beta_0$  y  $\beta_1$  son los parámetros que minimizan la varianza del error  $\varepsilon = Y - \beta_0 - \beta_1 X$ , es decir, resuelven el problema

$$\min E(\varepsilon^2),$$

o de forma equivalente,

$$\min [E(Y - \beta_0 - \beta_1 X)^2].$$



- Para una observación de la muestra, el análogo muestral del **término de error o perturbación** –desviación entre valor observado y valor esperado–,  $\varepsilon_i = Y_i - E(Y_i|X_i)$ , se conoce como **residuo** o desviación entre valor observado  $Y_i$  y **valor ajustado o predicho**

$$\hat{Y}_i = (\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 X_i) = \hat{L}(Y_i|X_i)$$

$$\hat{\varepsilon}_i = Y_i - \hat{Y}_i = Y_i - (\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 X_i)$$

- Por tanto, el análogo muestral del problema de minimizar  $E(\varepsilon^2)$  es

$$\min_{\beta_0, \beta_1} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \hat{\varepsilon}_i^2,$$



# Estimación

## El criterio de MCO

- El estimador que obtenido antes a partir del principio de analogía puede por tanto interpretarse también como un estimador que minimiza la suma de los cuadrados de los residuos, conocido como estimador de **mínimos cuadrados ordinarios (MCO)**
- Las condiciones de primer orden son:

$$\frac{1}{n} \sum_{i \in \hat{\varepsilon}_i} \hat{\varepsilon}_i = 0 \text{ (media muestral de los residuos 0)}$$

$$\frac{1}{n} \sum_i x_i \hat{\varepsilon}_i = 0 \text{ (covarianza muestral entre residuos y regresores 0)}$$

donde  $x_i = X_i - \bar{X}$  (desviación respecto a la media muestral).

- Dichas condiciones son el **análogo muestral** de las condiciones de primer orden poblacionales (referidas a los  $\beta$ 's en la población):

$$\begin{aligned} E(\varepsilon) &= 0, \\ C(X, \varepsilon) &= 0. \end{aligned}$$



- Las condiciones de primer orden determinan el siguiente sistema de ecuaciones normales:

$$\begin{aligned}n\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 \sum_i X_i &= \sum_i Y_i \\ \hat{\beta}_1 \sum_i x_i^2 &= \sum_i y_i x_i\end{aligned}$$

- En el modelo de regresión simple

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_i + \varepsilon_i \quad i = 1, \dots, n,$$

los estimadores MCO de  $\beta_0$  y  $\beta_1$ , es decir,  $\hat{\beta}_0$  y  $\hat{\beta}_1$ , serían los argumentos que minimizan:

$$\sum_{i=1}^n \hat{\varepsilon}_i^2 = \sum_{i=1}^n (Y_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 X_i)^2$$



# Estimación

## El criterio de MCO

- Las condiciones de primer orden serían:

$$\sum_i \hat{\varepsilon}_i = 0 \quad \Rightarrow \quad \hat{\beta}_0 = \bar{Y} - \hat{\beta}_1 \bar{X}$$

$$\sum_i X_i \hat{\varepsilon}_i = 0 \quad \Rightarrow \quad \hat{\beta}_1 = \frac{\sum_i (X_i - \bar{X})(Y_i - \bar{Y})}{\sum_i (X_i - \bar{X})^2} = \frac{\sum_i (X_i - \bar{X}) Y_i}{\sum_i (X_i - \bar{X})^2} = \frac{S_{XY}}{S_X^2}$$

- Los **valores predichos** o **valores ajustados** en base a los estimadores MCO resultantes,  $\hat{Y}_i = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 X_i$ , verifican que

$$\sum_i \hat{Y}_i \hat{\varepsilon}_i = 0 \quad (\text{covarianza 0 entre valores ajustados MCO y residuos MCO}).$$

(se obtiene a partir de las condiciones de primer orden obtenidas, al ser  $\hat{Y}_i$  una función lineal de  $X_i$ ).



# Propiedades de los estimadores MCO

Linealidad (en las observaciones de  $Y$ )

- Tanto  $\hat{\beta}_0$  como  $\hat{\beta}_1$  son lineales en las observaciones de  $Y$ :
  - $\hat{\beta}_0 = \bar{Y} - \hat{\beta}_1 \bar{X} = \frac{1}{n} \sum_i Y_i - \hat{\beta}_1 \bar{X}$
  - $\hat{\beta}_1 = \frac{\sum_i x_i Y_i}{\sum_i x_i^2} = \sum_i c_i Y_i$ , donde  $x_i = X_i - \bar{X}$ ,  $c_i = \frac{x_i}{\sum_i x_i^2}$



- Esta propiedad se verifica si se cumplen los supuestos **1.** (linealidad) y **2.** ( $E(\varepsilon|X) = 0$ ).
- $E(\hat{\beta}_0) = \beta_0$  (Véase ejercicio)
- $E(\hat{\beta}_1) = \beta_1$

- Demostración: debemos probar que  $E(\hat{\beta}_1|X) = \beta_1$ ; después, es inmediato que  $E(\hat{\beta}_1) = E_X[E(\hat{\beta}_1|X)] = \beta_1$ .  
(el carácter estocástico de  $X$  nos obliga a utilizar esperanzas condicionales).

En primer lugar, podemos escribir  $\hat{\beta}_1$  como

$$\begin{aligned}\hat{\beta}_1 &= \sum_i c_i Y_i = \sum_i c_i (\beta_0 + \beta_1 X_i + \varepsilon_i) \\ &= \beta_0 \sum_i c_i + \beta_1 \sum_i c_i X_i + \sum_i c_i \varepsilon_i\end{aligned}$$



- Pero

$$i c_i = \frac{1}{\sum_i x_i^2} \left( \sum_i x_i \right) = 0 \text{ porque } \sum_i x_i = \sum_i X_i - n\bar{X} = 0$$

$$i c_i X_i = \frac{x_i X_i}{\sum_i x_i^2} = \frac{1}{\sum_i x_i^2} \sum_i x_i^2 = 1$$

- Por tanto,

$$\hat{\beta}_1 = \beta_1 + \sum_i c_i \varepsilon_i$$

y

$$\begin{aligned} E \left( \hat{\beta}_1 \mid X \right) &= \beta_1 + E \left( \sum_i c_i \varepsilon_i \mid X \right) = \beta_1 + \sum_i c_i \underbrace{E \left( \varepsilon_i \mid X \right)}_{= 0} \\ &= \beta_1 \end{aligned}$$



- Recordemos que la propiedad de insesgadez indica que si disponemos de un número infinito de muestras de tamaño  $n$  de la misma población y estimamos el mismo modelo con cada una de las muestras:
  - tendremos una distribución de valores estimados de  $\beta_j$ , con una realización numérica distinta para cada muestra,
  - la media de la distribución de dichos valores estimados de  $\beta_j$ , coincidirá con el parámetro poblacional  $\beta_j$ .



- Además de los supuestos **1.** y **2.**, utilizaremos el supuesto **3.**  
( $V(\varepsilon|X) = \sigma^2$  para todo  $X$ ).

- $V(\hat{\beta}_0) = (\sum_i X_i^2 / n) V(\hat{\beta}_1)$

- $V(\hat{\beta}_1) = \frac{\sigma^2}{n} E\left(\frac{1}{S_X^2}\right)$

(Véase Wooldridge, pp. 58-60)



- Demostración:

$$\begin{aligned}V(\hat{\beta}_1) &= E \left[ \left( \hat{\beta}_1 - \beta_1 \right) \right]^2 = E \left( \sum_i c_i \varepsilon_i \right)^2 = \sum_i E \left( c_i^2 \varepsilon_i^2 \right) \\&= E \left[ \sum_i E \left( c_i^2 \varepsilon_i^2 \mid X \right) \right] = E \left[ \sum_i c_i^2 E \left( \varepsilon_i^2 \mid X \right) \right] \\&= \sigma^2 E \left[ \sum_i c_i^2 \right] \quad (\text{por el supuesto 3.}) \\&= \sigma^2 E \left[ \sum_i \left( \frac{x_i}{\sum_i x_i^2} \right)^2 \right] = \sigma^2 E \left[ \frac{1}{\left( \sum_i x_i^2 \right)^2} \sum_i x_i^2 \right] \\&= \sigma^2 E \left[ \frac{\frac{1}{n}}{\frac{1}{n} \left( \sum_i x_i^2 \right)} \right] = \frac{\sigma^2}{n} E \left( \frac{1}{S_X^2} \right)\end{aligned}$$



# Propiedades de los estimadores MCO

## El Teorema de Gauss-Markov

- En el contexto del modelo de regresión lineal, bajo los supuestos **1.** a **3.**,  $\hat{\beta}_0$ ,  $\hat{\beta}_1$  son los estimadores de menor varianza entre los estimadores lineales e insesgados.  
(Demostración: Goldberger p. 65-68, para el modelo simple)
- Por tanto, cuando se cumplen los supuestos del modelo clásico, el estimador de MCO es el más **eficiente** dentro de la familia de estimadores lineales e insesgados.



- $\widehat{\beta}_0$  y  $\widehat{\beta}_1$  son estimadores consistentes de  $\beta_0$  y  $\beta_1$ :

$$p \lim_{n \rightarrow \infty} \widehat{\beta}_j = \beta_j, \quad j = 0, 1.$$

es decir:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \Pr \left( \left| \widehat{\beta}_j - \beta_j \right| < \delta \right) = 1, \quad \forall \delta > 0$$

- **Intuición:**

- Los estimadores MCO se obtienen a partir de los análogos muestrales de momentos poblacionales. En concreto, explotan los análogos muestrales de las condiciones de momentos:

$$E(\varepsilon) = 0, \quad C(X, \varepsilon) = 0, \quad (*)$$

es decir:

$$\frac{1}{n} \sum_i \widehat{\varepsilon}_i = 0, \quad \frac{1}{n} \sum_i \widehat{\varepsilon}_i x_i = 0,$$



# Propiedades de los estimadores MCO

## Consistencia de los estimadores MCO

- Pero dichos análogos muestrales son funciones de medias muestrales de variables aleatorias, que bajo condiciones bastante generales son estimadores consistentes de sus análogos poblacionales.
- La condición esencial para consistencia es que las condiciones sobre los momentos poblacionales (\*) se cumplan.  
(Lo que ocurre si se cumplen los supuestos **1.** y **2.** del modelo de regresión)



# Estimación de las varianzas

## Estimación de la varianza del error

- Las varianzas de los estimadores MCO,  $\hat{\beta}_0$  y  $\hat{\beta}_1$ , dependen de  $\sigma^2 = V(\varepsilon) = E(\varepsilon^2)$
- Pero los errores  $\varepsilon_i$  ( $i = 1, \dots, n$ ) son inobservables.
- Al estimar el modelo, observamos los residuos MCO  $\hat{\varepsilon}_i$ :

$$\begin{aligned}\hat{\varepsilon}_i &= Y_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 X_i = (\beta_0 + \beta_1 X_i + \varepsilon_i) - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 X_i \\ &= \varepsilon_i - (\hat{\beta}_0 - \beta_0) - (\hat{\beta}_1 - \beta_1) X_i\end{aligned}$$

- $E(\hat{\beta}_0) = \beta_0$ ,  $E(\hat{\beta}_1) = \beta_1$ , PERO  $\hat{\varepsilon}_i \neq \varepsilon_i$ , Y  $E(\hat{\varepsilon}_i - \varepsilon_i) = 0$ .
- Si observáramos, para nuestra muestra de tamaño  $n$ , los errores  $\varepsilon_i$ , el estimador natural de  $\sigma^2 = E(\varepsilon^2)$  sería su análogo muestral, es decir,  $\frac{1}{n} \sum_i \varepsilon_i^2$ .
- PERO este estimador no es factible.



# Estimación de las varianzas

## Estimación de la varianza del error

- Reemplazando los errores por los residuos (sus análogos muestrales), un estimador factible de  $\sigma^2$  sería:

$$\tilde{\sigma}^2 = \frac{\sum_i \hat{\varepsilon}_i^2}{n}.$$

- Este estimador sí es factible, pero es sesgado. La razón es que, los residuos verifican 2 restricciones lineales,  $\frac{1}{n} \sum_i \hat{\varepsilon}_i = 0$  y  $\frac{1}{n} \sum_i \hat{\varepsilon}_i x_i = 0$ , así que sólo hay  $(n - 2)$  residuos independientes (**grados de libertad**).



# Estimación de las varianzas

## Estimación de la varianza del error

- Un estimador insesgado factible de  $\sigma^2$  (similar cuando  $n$  es grande) es

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum_i \hat{\varepsilon}_i^2}{n-2}.$$

(Demostración: véase Wooldridge, Teorema 2.3)

- Tanto  $\tilde{\sigma}^2$  como  $\hat{\sigma}^2$  son estimadores consistentes de  $\sigma^2$
- Para tamaños muestrales moderados, es irrelevante cuál de los dos estimadores utilizar, porque siempre que  $n$  no sea muy pequeño, proporcionan estimaciones numéricas muy parecidas.



# Estimación de las varianzas

## Estimación de las varianzas de los estimadores MCO

- Hemos visto que
  - $V(\hat{\beta}_0) = (\sum_i X_i^2 / n) V(\hat{\beta}_1)$
  - $V(\hat{\beta}_1) = \frac{\sigma^2}{n} E\left(\frac{1}{S_x^2}\right)$ .
- Como estimador de  $V(\hat{\beta}_1)$ , podemos aproximar  $E\left(\frac{1}{S_x^2}\right)$  mediante  $\frac{1}{S_x^2}$  así como un estimador consistente de  $\sigma^2$ :

$$\hat{V}(\hat{\beta}_1) = \frac{\hat{\sigma}^2}{nS_x^2}$$

- Y por tanto, para estimar  $V(\hat{\beta}_0)$ ,

$$\hat{V}(\hat{\beta}_0) = \frac{\hat{\sigma}^2 \sum_i X_i^2}{n^2 S_x^2}$$



# Medidas de bondad del ajuste

## Error estándar de la regresión

- En el caso poblacional, vemos que la función de esperanza condicional  $E(Y|X)$  es la proyección lineal de  $Y$  dado  $X$ . en el sentido de que minimiza  $E(\varepsilon^2)$
- Por analogía, en el caso de la estimación MCO a partir de una muestra de los coeficientes del modelo de regresión clásico

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_i + \varepsilon_i \quad i = 1, \dots, n,$$

donde:

$$E(\varepsilon|X) = 0$$

$$V(\varepsilon|X) = \sigma^2$$

- En general, suele utilizarse el **error estándar de la regresión**,  $\hat{\sigma} = \sqrt{\hat{\sigma}^2}$ .

- Es más conveniente al expresarse en las mismas unidades que



# Medidas de bondad del ajuste

## El coeficiente de determinación

- Una medida más popular de capacidad predictiva del modelo es el  $R^2$  o **coeficiente de determinación**:

$$R^2 = \frac{\sum_i \hat{y}_i^2}{\sum_i y_i^2} = 1 - \frac{\sum_i \hat{\varepsilon}_i^2}{\sum_i y_i^2},$$

$$\text{donde } y_i = Y_i - \bar{Y}_i, \hat{y}_i = \hat{Y}_i - \bar{Y}_i, \hat{\varepsilon}_i = Y_i - \hat{Y}_i$$

(la segunda igualdad es cierta siempre que el modelo tenga término constante)

- El  $R^2$  se interpreta como la proporción de la variación muestral de  $Y$  explicada por el modelo. (Véase Goldberger, pp. 82 y 83).
- El  $R^2$  verifica que  $0 \leq R^2 \leq 1$ .
  - Cuando  $R^2 = 0$ , el modelo explica el 0% de la variación de  $Y$ .
  - Cuando  $R^2 = 1$ , el modelo explica el 100% de la variación de



# Medidas de bondad del ajuste

## El coeficiente de determinación

- Puede verse que

$$R^2 = (\hat{\rho}_{Y\hat{Y}})^2 = \left( \frac{S_{Y\hat{Y}}}{S_Y S_{\hat{Y}}} \right)^2,$$

el  $R^2$  es coeficiente de correlación muestral entre  $Y_i$  e  $\hat{Y}_i$ , al cuadrado.

- Con datos de sección cruzada, el  $R^2$  de una regresión presenta frecuentemente valores bajos.
  - Ello implica que se deja sin explicar un % elevado de la variación de  $Y$ .
  - PERO no implica necesariamente que las estimaciones son poco útiles.
- El  $R^2$  puede ser útil para comparar distintos modelos para la misma variable dependiente  $Y$ .

