

Sistemas de Producción y Fabricación

Práctica 2

CAD-CAM

Torneado



OBJETIVOS DE LA PRÁCTICA:

Utilización de un programa CAD-CAM para el desarrollo de programas de CN de torneado.

INTRODUCCIÓN:

La programación asistida por ordenador intenta que la realización de los programas de control numérico sea más cómoda, utilizando para ello un ordenador como herramienta de trabajo. El ordenador proporciona un conjunto de utilidades muy versátiles gracias a su potencia de cálculo y capacidad de procesamiento de la información. Gracias a los modernos sistemas CAD-CAM se pueden desarrollar programas CN para geometrías complejas, con superficies y curvas de formas muy complicadas.

Los pasos que deben seguirse para obtener un programa de CN mediante la herramienta CAD-CAM empleada en esta práctica son los siguientes:

- 1 Definición de la pieza: diseño y dibujo en el módulo de CAD.
- 2 Definición del proceso de fabricación: herramientas, trayectorias, etc.
- 3 Dibujar en el módulo de CAD líneas que permitan definir el contorno de la pieza después de cada operación.
- 4 Transformar las líneas dibujadas en "contornos" de la pieza correspondientes a cada operación.
- 5 Definir las operaciones de mecanizado indicando herramienta, parámetros de corte, contorno de la obtenida, etc.
- 6 Verificar el proceso de mecanizado obtenido.
- 7 Postprocesar para obtener el programa de CN correspondiente.

DEFINICIÓN DE LA PIEZA A PROGRAMAR

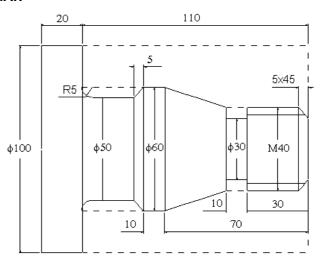


Figura 1. Pieza acotada.



INICIALIZACIÓN DE PROCAM 2D:

PROCAM-2D es un sistema CAD-CAM de la compañía Teksoft, accesible desde los ordenadores de las aulas informáticas. Precisa de una "llave" en el puerto paralelo, sin la cual, no es posible guardar ficheros de postprocesado. Sin embargo, sí será posible guardar la práctica como un fichero ".prt".

- Inicio > Configuración > Barra de Tareas
 Siempre visible = desactivado
 Ocultar automáticamente = desactivado
- 1. Iniciar PROCAM-2D.
- 2. Pantalla > Configuración de Pantalla En el mismo lado = activado Barra de Sistema = activado Línea Inductora = activado Barras de Zoom = activado Salvar Configuración = activado Salvar Bitmap = desactivado Color Pantalla = blanco Color Selección = magenta
- 3. Barra de Sistema Línea Continua Color Negro
- Pantalla > Unidades
 Métrico Decimal = activado
 Grados Decimal = activado
 Mayor Denominador = 1
 Número de Decimales = 2
- 5. Pantalla > Malla
 Origen en X = 0
 Origen en Y = 0
 Anchura = 5
 Altura = 5
 Ángulo = 0
 Activar Precisión = activado
 Activar Malla = activado
- Pantalla > Ejes
 Nombre del eje horizontal = +Z
 Nombre del eje vertical = +X
 Distancia horizontal = 0
 Distancia vertical = 0
 Modo de los ejes = diametral
 Ejes = activado

Hacer zoom con barra inferior izquierda y posicionar ejes con las otras barras para realizar el dibujo de la pieza.



DIBUJO DE LA PIEZA:

7. Barra CAD > Línea, Arco. Se realiza el dibujo de la pieza como en la figura 1 contando mallas. Con el botón derecho del ratón se finaliza una línea. Los arcos se dibujan en sentido antihorario. Recordar que el paso de malla definido es de 5 mm. Puede seleccionarse línea discontinua en la barra de sistema (longitud=2.5, espacio=2.5). Emplear en barra de utilidad los botones de Redibujar, Oops y Borrar en caso necesario.

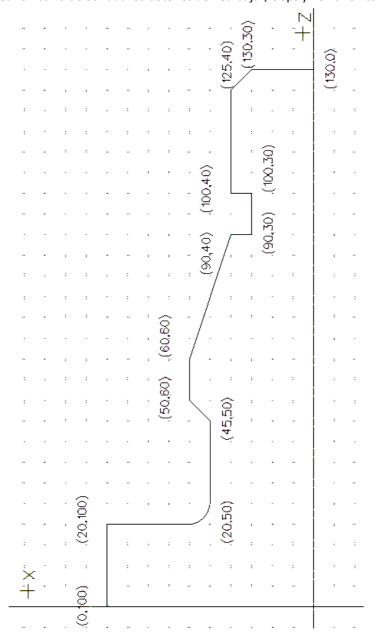


Figura 2. Dibujo de la pieza

8. Barra Utilidad > Simetría con copia. Se selecciona la geometría creada y se copia con simetría respecto al eje Z para obtener la pieza completa. La geometría completa acotada puede verse en la figura 2. (No es necesario acotar).



OPERACIONES DE MECANIZADO:

Selección de tipo de control e inicialización.

9. Barra CAD > CAM

Tipo de Control = FANTUTL

10. CAM > Información Configuración

Program Number = 1 Material = 1212 Z Preset = 100 X Preset = 200 Maximum RPM = 3000 Mach % = Medio

Definición del material de partida.

11. Barra Torno > Material > Definir material. Insertar la coordenada Z del extremo libre del material y las dimensiones del mismo: cara Z=130mm, longitud 130mm, diámetro 100mm.

Definición de contornos.

12. Barra Torno > Contorno. Insertar los contornos de las figuras 3, 4, 5. Seguir las instrucciones de la línea inductora: primero seleccionar punto inicial del contorno, después seleccionar entidades en su punto medio consecutivamente hasta cerrar el contorno, entonces presionar botón derecho del ratón y por último seleccionar punto final del contorno.

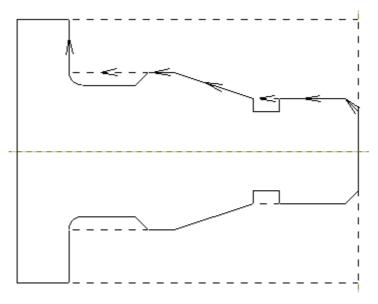


Figura 3. Contorno de desbaste con plaquita rómbica de 80º.



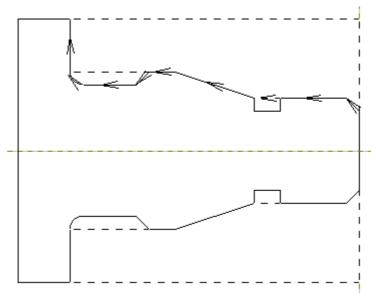


Figura 4. Contorno de desbaste y acabado con plaquita rómbica de 35º

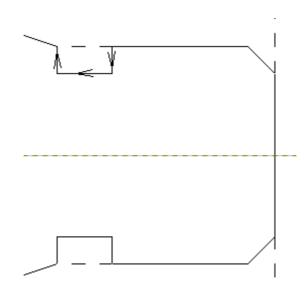


Figura 5. Contorno de ranurado.

Desbastado con plaquita rómbica de 80º.

13. Barra de sistema > Hta. > Editar 01

C – Rómbica 80

Ángulo = N

Diámetro C.I. =12.70

Material Hta. = HSS

Radio punta =0.80

Tipo plaquita = G

Espesor = 4.76

Tolerancia C.I. = M

Tipo Porta = L

Orientación = abajo a la izquierda



14. Barra de Sistema > Operación> Nuevo > Desbaste

Indicar contorno de material de partida

Barra variables > Desbaste Cilindrado

Barra variables > Esquina Redondeada

Hta. = 1

Nombre = Desbaste80

Tipo retroceso = Ninguno

Tipo Ciclo = Máquina

Sobreespesor Z = 0.20

Sobreespesor X = 0.20

Dist. = 2.00

Pasada lateral = 4.00

Comprobar ángulo de plaquita = activado

Avance/vel = Fijo

Dir giro = Horario

Velocidad = Vc

Tipo de avance = mm/rev

Vel m/min = 375.00

Avance mm/rev = 0.35

Postprocesar=activado

OK

Compensation = off

Spindle range = 42

Absolute Incremental = absolute

Coolant = on

Program point = tool nose tip

Machine path type = offset path

Indicar contorno de desbaste con plaquita rómbica de 80º

Desbastado con plaquita rómbica de 35º.

15. Barra de sistema > Hta. > Editar 02

V – Rómbica 35

Ángulo = N

Diámetro C.I. =16.60

Material Hta. = HSS

Radio punta =0.80

Tipo plaquita = G

Espesor = 4.76

Tolerancia C.I. = M

Tipo Porta = J

Orientación = abajo a la izquierda

16. Barra de sistema > Operación > Nuevo > Desbaste

Barra variables > Desbaste Cilindrado

Barra variables > Esquina Redondeada

Hta. = 2

Nombre = Desbaste35

Tipo retroceso = Ninguno

Tipo Ciclo = Máquina

Sobreespesor Z = 0.20

Sobreespesor X = 0.20

Dist. = 2.00



Pasada lateral = 2.00

Comprobar ángulo de plaquita = activado

Avance/vel = Fijo

Dir giro = Horario

Velocidad = Vc

Tipo de avance = mm/rev

Vel m/min = 395.00

Avance mm/rev = 0.30

Postprocesar=activado

OK

Compensation = off

Spindle range = 42

Absolute Incremental = absolute

Coolant = on

Program point = tool nose tip

Machine path type = offset path

Indicar contorno de desbaste y acabado con plaquita rómbica de 35º

Acabado.

17. Barra de sistema > Operación > Nuevo > Contorneado

Barra variables > Mec. en Dirección Contorno

Barra variables > Entrada alineada

Entrada = 2.54

Ángulo Entrada = 0

Solapa Entrada = 0

Barra variables > Salida alineada

Salida = 2.54

Ángulo Salida = 0

Solapa Salida = 0

Barra variables > Esquina Redondeada

Hta. = 2

Nombre = Acabado35

Tipo retroceso = Ninguno

Tipo Ciclo = Sistema

Sobreespesor Z = 0.00

Sobreespesor X = 0.00

Dist. = 1.00 mm

Repasos = 0

Comprobar ángulo de plaquita = activado

Avance/vel = Fijo

Dir giro = Horario

Velocidad = Vc

Tipo de avance = mm/rev

Vel m/min = 255.00

Avance mm/rev = 0.20

Rugosidad = 32

Pasada Lateral = 1.00

Postprocesar=activado

ОК

Compensation = off

Spindle range = 42

Absolute Incremental = absolute



Coolant = on
Program point = tool nose tip
Indicar contorno de desbaste y acabado con plaquita rómbica de 35º

Ranurado.

18. Barra de sistema > Hta. > Editar 03

N-Ranurado

Forma Plaquita = G-Ranurado

Forma Plaquita = No necesario

Tamaño Plaquita = 4-.255

Material Hta. = HSS

Dirección = L-Izquierda

Longitud = 25.00

Anchura = 5.00

Longitud Punta = 6.00

Radio Esquina = 0.40

Tipo porta = S

Orientación = abajo a la izquierda

19. Barra de sistema > Operación > Nuevo > Ranurado

Barra variables > Seguimiento de Contorno

Barra variables > Penetración Simple

Barra variables > Esquina Redondeada

Barra variables > Plano Único de Retroceso

Hta. = 3

Nombre = Ranurado

Tipo retroceso = Ninguno

Tipo de Ranurado = Ranurado

Dist = 1.00

Pasada Lateral = 3.00

Sobreespesor Z = 0.00

Sobreespesor X = 0.00

Max. Prof/Pasada = 6.00

Avance/vel = Fijo

Dir giro = Horario

Velocidad = Vc

Tipo de avance = mm/rev

Vel m/min = 150.00

Avance mm/rev = 0.10

Rugosidad = 32

Postprocesar=activado

OK

Spindle range = 42

Absolute Incremental = absolute

Coolant = on

Program point = tool nose tip

Indicar contorno de ranurado

Roscado.



20. Barra de sistema > Hta. > Editar 04

N-Roscado

Forma Plaquita = T-Estandar

Forma Plaquita = No necesario

Tamaño Plaquita = 4-.255

Material Hta. = HSS

Dirección = L-Izquierda

Longitud = 25.00

Radio Punta = 0.57

Punta a Arista = 3.00

Tipo porta = S

Orientación = abajo a la izquierda

21. Barra de sistema > Operación > Nuevo > Roscado

Barra variables > Profundidad constante

Barra variables > Pto. Inicial y Final

Barra variables > Penetración Perpendicular

Hta. = 4

Nombre = Roscado

Tipo retroceso = Ninguno

Tipo Ciclo = Sistema

Dist = 2.00

Chaflán = 0.00

Repasos = 0

Diámetro de Fondo = 35.09

Mínima Pasada = 0.07

Primera Pasada = 0.30

Paso = 4.00

Entrada = 0.00

Avance/vel = Fijo

Dir giro = Horario

Velocidad = Vc

Postprocesar=activado

OΚ

Spindle range = 42

Absolute Incremental = absolute

Coolant = on

Program point = tool nose tip

Indicar punto inicial a la derecha de la rosca y punto final en medio de la ranura

Taladrado en la base de la pieza (operación no definida en el plano inicial):

Como ejemplo se muestra a continuación cómo se programaría un taladro de diámetro $\phi 10$ y profundidad 20mm, realizado en la dirección del eje de giro de la pieza. Sería necesario haber definido previamente el contorno correspondiente.

22. Barra de sistema > Hta. > Editar 05 Broca



Material Hta. = HSS Longitud = 40.00 Diámetro = 10.00 Ángulo de Punta = 118.00 Long. Punta = 3.00

23. Barra de sistema > Operación > Nuevo > Taladrado

Barra variables > Taladrado Torno

Barra variables > Taladrado Simple

Barra variables > Punta de Herramienta Calculada

Barra variables > Plano Único de Retroceso

Hta. = 5

Nombre = Taladrado

Tipo retroceso = Ninguno

Tipo Ciclo = Sistema

Dist = 2.00

Pasada Z = -20.00

Avance/vel = Fijo

Dir giro = Horario

Velocidad = RPM

Tipo de avance = mm/rev

Vel-RPM = 1200

Avance mm/rev = 0.10

Postprocesar=activado

OK

Spindle range = 42

Absolute Incremental = absolute

Coolant = on

Program point = tool nose tip

Visualización de la simulación.

24. Pantalla > Visualización del CAM > Simulación de Mecanizado

Distancia Simulación = 0.10

Activar Simulación Mecánica = activado

OK

Barra Utilidad > Redibujar

Postprocesado.

25. Barra Torno > Postprocesar

Guardar

Barra Variables > Ejecutar

Cerrar



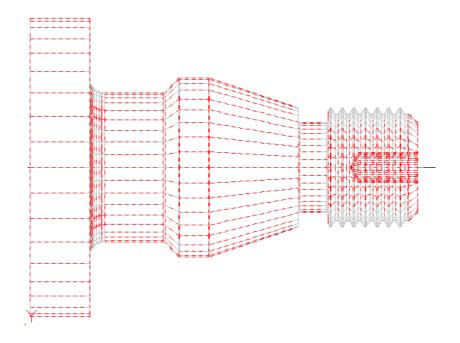


Figura 6. Pieza terminada.

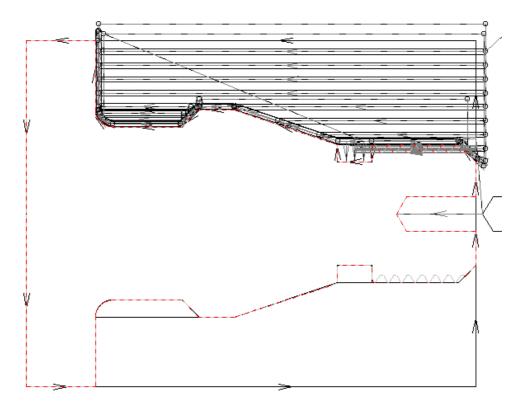


Figura 7. Trayectorias de herramienta.