



Teoría de la Comunicación
Grado en Ingeniería en Tecnologías de Telecomunicación

CAPÍTULO 5

LÍMITES FUNDAMENTALES EN LOS SISTEMAS DE COMUNICACIONES DIGITALES

Marcelino Lázaro

Departamento de Teoría de la Señal y Comunicaciones
Universidad Carlos III de Madrid

Creative Commons License



1 / 50

Índice de contenidos

- Modelado de fuentes de información
- Modelos probabilísticos de canal
- Medidas cuantitativas de información
- Capacidad de canal
 - ▶ Capacidad de un canal digital
 - ▶ Capacidad de un canal gausiano
- Límites en un sistema digital de comunicaciones

Definición de un sistema de comunicaciones

- Finalidad de un sistema de comunicaciones:

- ▶ Transmisión de información



- Cuantificación de la información

- ▶ Medidas cuantitativas de información
- ▶ Análisis de un sistema de comunicaciones
 - ★ Cantidad de información generada
 - ★ Límites fundamentales en la transmisión de información

- Organización del capítulo:

- ▶ Modelos (probabilísticos) para las fuentes de información
- ▶ Modelos (probabilísticos) del sistema (de canal)
- ▶ Medidas cuantitativas de información
- ▶ Límites fundamentales en los sistemas de comunicación

Modelado de fuentes de información

- Salida de la fuente: flujo de información

- ▶ En tiempo continuo: señal $x(t)$
- ▶ En tiempo discreto: señal $x[n]$

- Modelo de la salida de la fuente (información)

- ▶ Proceso aleatorio, $X(t)$, ó $X[n]$

- Modelo para fuentes en tiempo continuo (analógicas)

- ▶ Proceso aleatorio en tiempo continuo $X(t)$
 - ★ Caracterización: densidad espectral de potencia $S_X(j\omega)$
 - Normalmente son procesos limitados en banda
 - Refleja el comportamiento espectral medio de la fuente

- Modelo para fuente en tiempo discreto

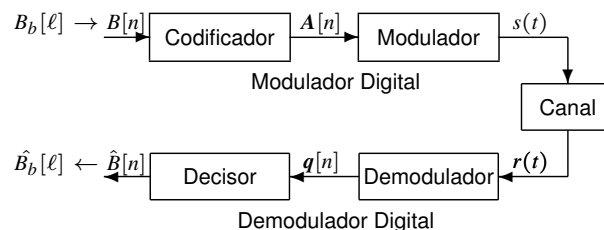
- ▶ Proceso aleatorio en tiempo discreto $X[n]$
- ▶ Tipos de alfabeto de la fuente
 - ★ Continuo (e.g., señales muestreadas)
 - ★ Discreto (fuentes digitales)
 - Modelo más simple: fente discreta sin memoria

Fuente discreta sin memoria

DMS : *Discrete Memoryless Source*

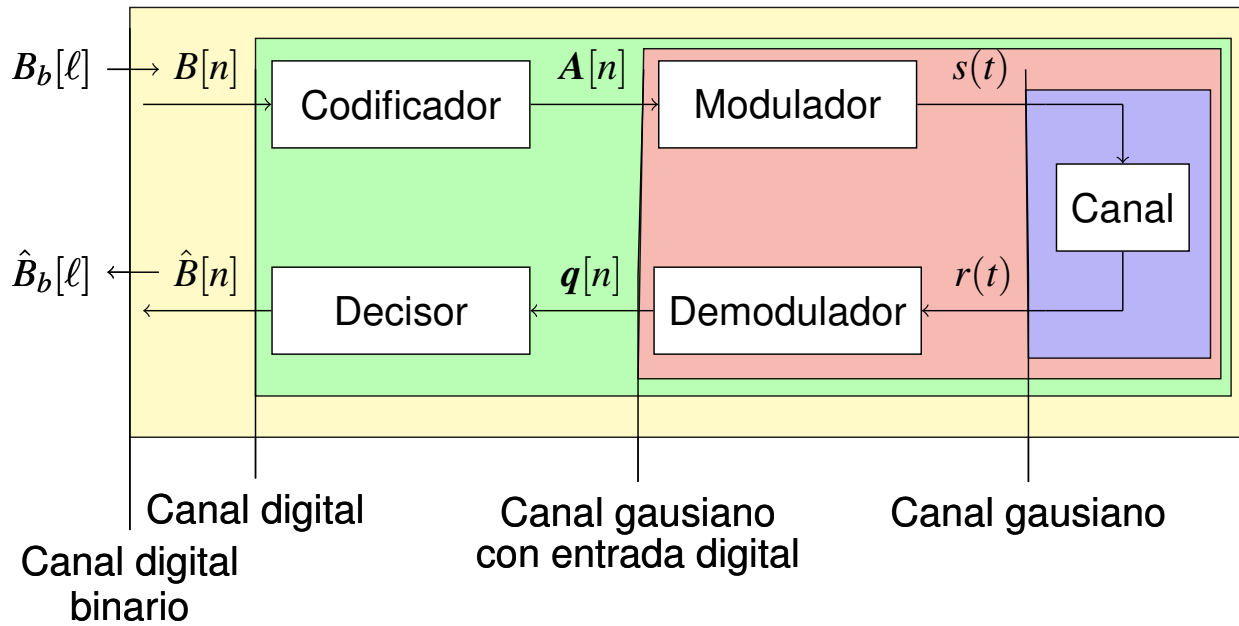
- Proceso aleatorio en tiempo discreto $X[n]$
 - ▶ Alfabeto discreto de M_X valores
 - ▶ Sin memoria: $\{X[n]\}$ son variables aleatorias independientes e idénticamente distribuidas (i.i.d.)
- Descripción del proceso (caracterización estadística)
 - ▶ Variable aleatoria X (al ser $X[n]$ i.i.d., la estadística es la misma para todo n)
 - ★ Alfabeto $\mathcal{A}_X = \{x_0, x_1, \dots, x_{M_X-1}\}$
 - ★ Probabilidades $p_X(x_i) = P(X = x_i)$ para $i = 0, 1, \dots, M_X - 1$
- Ejemplo: fuente binaria simétrica
BSS: *Binary Symmetric Source*
 - ▶ Alfabeto $\mathcal{A}_X = \{x_0, x_1\}$, típicamente $x_0 = 0, x_1 = 1$
 - ▶ Probabilidades $p_X(x_0) = p_X(x_1) = \frac{1}{2}$

Modelos probabilísticos de canal



- Modelos probabilísticos de canal
 - ▶ Establecen la relación probabilística entre la información recibida y la transmitida en distintos puntos de este modelo general del sistema de comunicaciones
 - ★ Distintos niveles de abstracción en la definición de canal
 - ★ Modelo probabilístico: Entrada X , salida Y , distribución $f_{Y|X}(y|x)$
- Modelos definidos
 - ▶ Canal gaussiano
 - ★ Representa el canal físico: $Y \equiv r(t) \mid X \equiv s(t)$
 - ▶ Canal gaussiano con entrada digital
 - ★ Representa el canal discreto equivalente: $Y \equiv q[n] \mid X \equiv A[n]$
 - ▶ Canal digital
 - ★ Representa la transmisión de símbolos: $Y \equiv \hat{B}[n] \mid X \equiv B[n]$ (ó $\hat{A}[n] \mid A[n]$)
 - ▶ Canal digital binario
 - ★ Representa la transmisión de bits: $Y \equiv \hat{B}_b[l] \mid X \equiv B_b[l]$

Modelos probabilísticos de canal - Representación

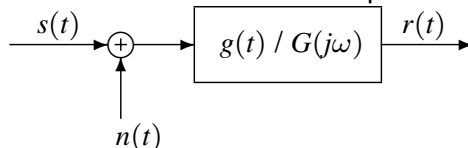


Canal gaussiano

- Relación entrada / salida
 - ▶ Entrada: $X \equiv s(t)$, para un instante dado t
 - ▶ Salida: $Y \equiv r(t)$, para el mismo instante dado t
- Modelo canal gaussiano

$$r(t) = s(t) + n(t)$$

- ▶ $n(t)$: proceso aleatorio blanco y gaussiano con $S_n(j\omega) = \frac{N_0}{2}$, $R_n(\tau) = \frac{N_0}{2} \cdot \delta(\tau)$
- Limitación de la potencia de ruido - Filtrado a la entrada del receptor
 - ▶ Señal de ancho de banda B Hz ($W = 2\pi B$ rad/s)
 - ★ Filtro $g(t)$ ideal de ancho de banda B Hz: potencia de ruido $N_0 \cdot B$



- Distribución de los valores de la señal $r(t)$ dada la señal $s(t)$ en un cierto instante t (distribución $Y|X$ cuando $Y \equiv r(t)$ y $X \equiv s(t)$)
 - ▶ Distribución de Y cuando $X = x = s(t)$
 - ▶ Gaussiana, de media $s(t)$ en el instante dado y varianza $\sigma^2 = N_0 \cdot B$

$$f_{Y|X}(y|x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}} e^{-\frac{(y-x)^2}{2\sigma^2}}$$

Canal gaussiano con entrada digital

- Es el equivalente al canal discreto equivalente
- Relación entrada / salida
 - ▶ Entrada: $X \equiv A[n]$, para un instante dado n
 - ★ Vector de N variables aleatorias discretas
 - ★ Si $A[n] = a_i \rightarrow X = x_i$
 - ▶ Salida: $Y \equiv q[n]$, para el mismo instante dado n
 - ★ Vector de N variables aleatorias continuas
- Modelo del canal gaussiano con entrada digital

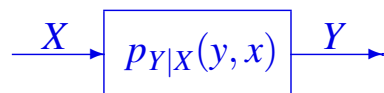
$$q = A + z$$

- ▶ Distribución de los N elementos del vector de ruido
 - ★ V.A.'s Independientes, gaussianas, media nula, varianza $N_0/2$
- Distribución de la salida dada la entrada
 - ▶ Gaussiana de media el símbolo transmitido ($x_i \equiv a_i$)

$$f_{q|A}(q|a_i) = \frac{1}{(\pi N_0)^{N/2}} e^{-\frac{\|q-a_i\|^2}{N_0}} \rightarrow f_{Y|X}(y|x_i) = \frac{1}{(\pi N_0)^{N/2}} e^{-\frac{\|y-x_i\|^2}{N_0}}$$

Canal digital

- Relación entrada / salida
 - ▶ Entrada: $X \equiv B[n]$, para un instante dado n
 - ▶ Salida: $Y \equiv \hat{B}[n]$, para el mismo instante dado n
 - ★ Alfabeto de X e Y
 - M elementos del alfabeto de $B[n]$: $\{x_i = y_i \equiv b_i\}_{i=0}^{M-1}$
- Modelo probabilístico: canal discreto sin memoria
DMC: *Discrete Memoryless Channel*



- ▶ Definición estadística del canal discreto sin memoria

1 **Alfabeto de entrada**

$$\mathcal{A}_X = \{x_i\}, i = 0, \dots, M_X - 1$$

2 **Alfabeto de salida**

$$\mathcal{A}_Y = \{y_j\}, j = 0, \dots, M_Y - 1$$

3 **Conjunto de probabilidades condicionales (de transición)**

$$p_{Y|X}(y_j|x_i), \forall i, j$$

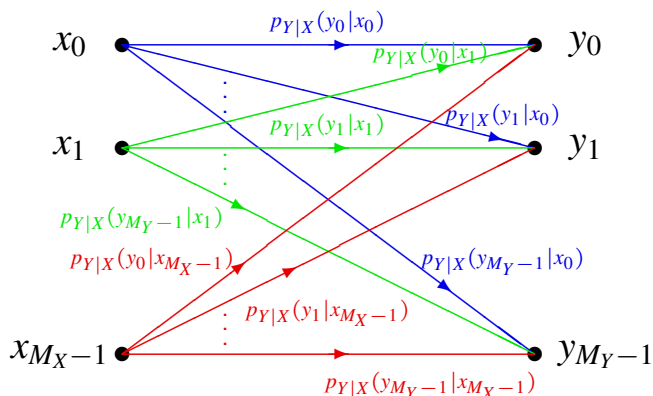
Representación de las probabilidades de transición

- Matriz de canal

$$P = \begin{bmatrix} p_{Y|X}(y_0|x_0) & p_{Y|X}(y_1|x_0) & \cdots & p_{Y|X}(y_{M_Y-1}|x_0) \\ p_{Y|X}(y_0|x_1) & p_{Y|X}(y_1|x_1) & \cdots & p_{Y|X}(y_{M_Y-1}|x_1) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{Y|X}(y_0|x_{M_X-1}) & p_{Y|X}(y_1|x_{M_X-1}) & \cdots & p_{Y|X}(y_{M_Y-1}|x_{M_X-1}) \end{bmatrix}$$

- ▶ Elementos de una fila suman 1

- Diagrama de flechas



- ▶ Flechas que salen de un mismo nodo suman 1

Aplicación del DMC al canal digital

- Alfabetos de X e Y

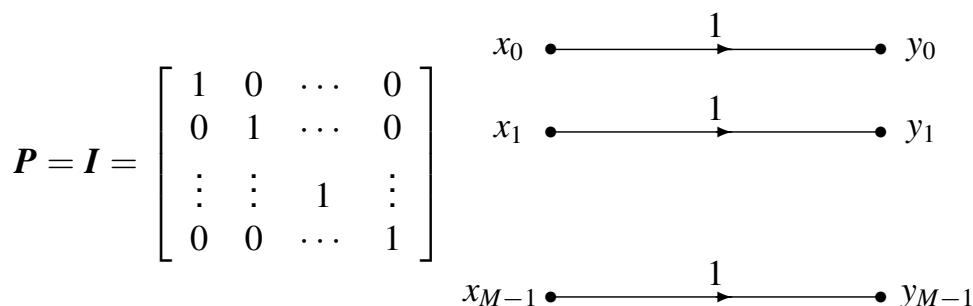
- ▶ M símbolos del alfabeto de $B[n]$, $\{b_0, b_1, \dots, b_{M-1}\}$

$$x_i \equiv b_i, y_j \equiv b_j, M_X = M_Y = M, i, j \in \{0, 1, \dots, M-1\}$$

- Probabilidades de transición

$$p_{Y|X}(y_j|x_i) \equiv p_{\hat{B}|B}(b_j|b_i) = p_{\hat{A}|A}(a_j|a_i)$$

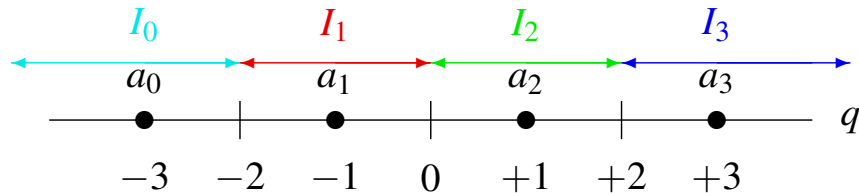
- ▶ Valores ideales: matriz de transición / diagrama de flechas



Cálculo de las probabilidades de transición - Ejemplo

- $M = 4$, símbolos equiprobables $p_A(a_i) = \frac{1}{4}$
 - ▶ Constelación: $a_0 = -3$, $a_1 = -1$, $a_2 = +1$, $a_3 = +3$
 - ▶ Regiones de decisión: umbrales $q_{u1} = -2$, $q_{u2} = 0$, $q_{u3} = +2$

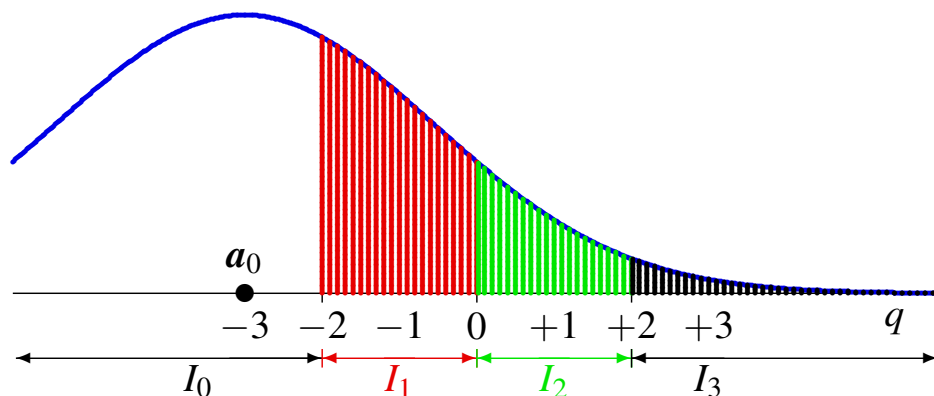
$$I_0 = (-\infty, -2], I_1 = (-2, 0], I_2 = (0, +2], I_3 = (+2, +\infty)$$



- Probabilidades de transición (matriz de canal)

$$P = \begin{bmatrix} 1 - Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right) \\ Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) & 1 - 2Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) \\ Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) & 1 - 2Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) \\ Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right) & Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) & 1 - Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) \end{bmatrix}$$

Elementos de la primera fila: $p_{Y|X}(y_j|x_0), \forall j$



- Distribución $f_{q|A}(q|a_0)$: gaussiana de media a_0 y varianza $N_0/2$

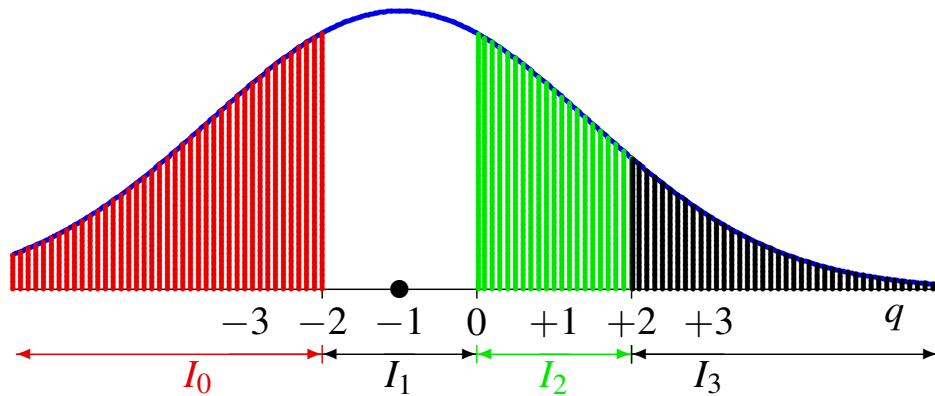
$$p_{Y|X}(y_0|x_0) = 1 - P_{e|a_0} = 1 - Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_1|x_0) = P_{e|a_0 \rightarrow a_1} = Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_2|x_0) = P_{e|a_0 \rightarrow a_2} = Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_3|x_0) = P_{e|a_0 \rightarrow a_3} = Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

Elementos de la segunda fila: $p_{Y|X}(y_j|x_1), \forall j$



- Distribución $f_{q|A}(q|a_1)$: gaussiana de media a_1 y varianza $N_0/2$

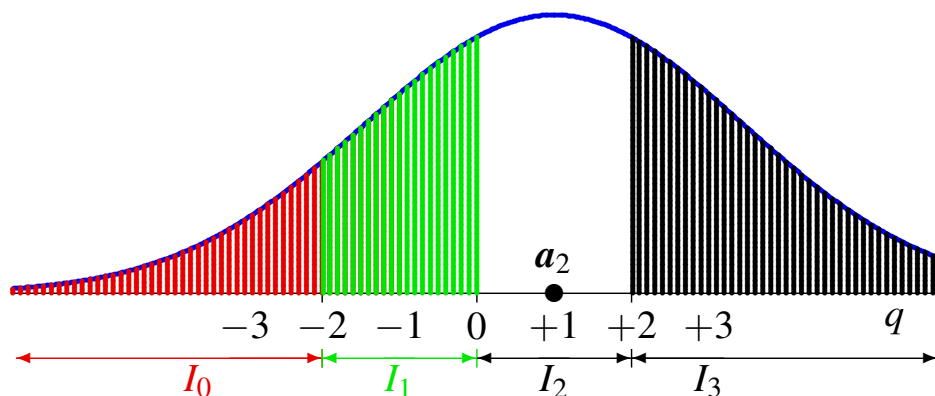
$$p_{Y|X}(y_0|x_1) = P_{e|a_1 \rightarrow a_0} = Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_1|x_1) = 1 - P_{e|a_1} = 1 - 2Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_2|x_1) = P_{e|a_1 \rightarrow a_2} = Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_3|x_1) = P_{e|a_1 \rightarrow a_3} = Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

Elementos de la tercera fila: $p_{Y|X}(y_j|x_2), \forall j$



- Distribución $f_{q|A}(q|a_2)$: gaussiana de media a_2 y varianza $N_0/2$

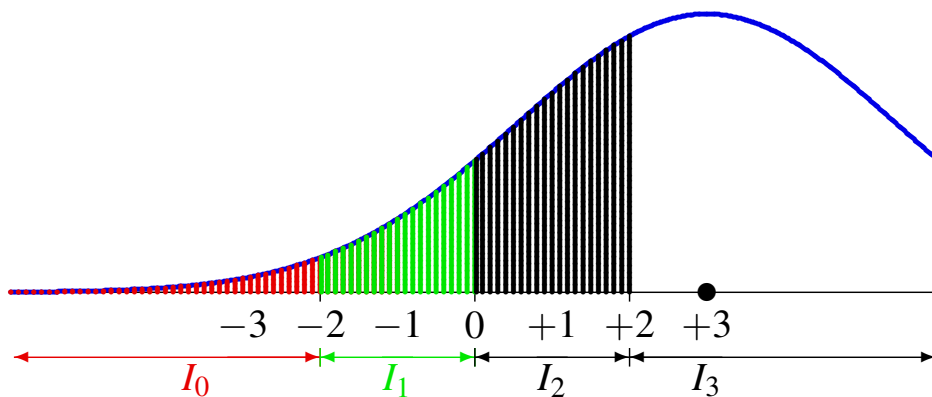
$$p_{Y|X}(y_0|x_2) = P_{e|a_2 \rightarrow a_0} = Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_1|x_2) = P_{e|a_2 \rightarrow a_1} = Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_2|x_2) = 1 - P_{e|a_2} = 1 - 2Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_3|x_2) = P_{e|a_2 \rightarrow a_3} = Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

Elementos de la cuarta fila: $p_{Y|X}(y_j|x_3), \forall j$



- Distribución $f_{q|A}(q|a_3)$: gaussiana de media a_3 y varianza $N_0/2$

$$p_{Y|X}(y_0|x_3) = P_{e|a_3 \rightarrow a_0} = Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

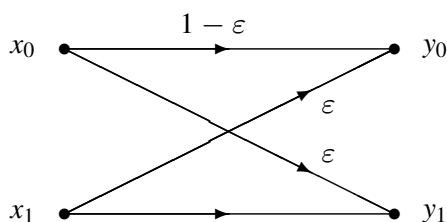
$$p_{Y|X}(y_1|x_3) = P_{e|a_3 \rightarrow a_1} = Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{5}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_2|x_3) = P_{e|a_3 \rightarrow a_2} = Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right) - Q\left(\frac{3}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$p_{Y|X}(y_3|x_3) = 1 - P_{e|a_3} = 1 - Q\left(\frac{1}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

Canal digital binario

- Relación entrada / salida
 - ▶ Entrada: $X \equiv B_b[\ell]$, para un instante dado ℓ
 - ▶ Salida: $Y \equiv \hat{B}_b[\ell]$, para el mismo instante dado n
 - ★ Alfabeto de X e Y : Bits $x_0 = y_0 \equiv 0, x_1 = y_1 \equiv 1$
- Modelo probabilístico
 - ▶ Particularización del DMC para $M = 2$
 - ▶ Probabilidades condicionales $p_{Y|X}(y_j|x_i)$
 - ★ Probabilidades de acierto de bit ($j = i$)
 - ★ Probabilidades de error de bit ($j \neq i$)
 - ▶ Habitualmente, se asume que la probabilidad de error de bit es igual para los dos bits (0, 1)
 - ★ Canal binario simétrico (BSC: *Binary Symmetric Channel*)
 - ★ Probabilidad de error de bit (BER): $BER = \varepsilon$



$$P = \begin{bmatrix} p_{Y|X}(y_0|x_0) & p_{Y|X}(y_1|x_0) \\ p_{Y|X}(y_0|x_1) & p_{Y|X}(y_1|x_1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - \varepsilon & \varepsilon \\ \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{bmatrix}$$

MEDIDAS CUANTITATIVAS

DE

INFORMACIÓN

Autoinformación

- Medida de la información contenida en un suceso aislado de una variable aleatoria discreta ($X = x_i$)
- Requerimientos para esta medida

- 1 $I_X(x_i)$ depende de la probabilidad del suceso

$$I_X(x_i) = f(p_X(x_i))$$

- 2 Debe ser una función decreciente de la probabilidad

$$p_X(x_i) > p_X(x_j) \rightarrow I_X(x_i) < I_X(x_j)$$

- 3 Debe ser una función continua de la probabilidad

★ Sucesos con probabilidades similares tienen una información similar

- 4 Para sucesos independientes $X = x_i, Y = y_j$ ($p_{X,Y}(x_i, y_j) = p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j)$)

$$I_{X,Y}(x_i, y_j) = I_X(x_i) + I_Y(y_j)$$

- Función que cumple estas propiedades - Autoinformación

$$I_X(x_i) = -\log_b(p_X(x_i))$$

- ▶ La base del logaritmo define las unidades de la medida

★ Base 2 : bits

★ Base e (logaritmo natural o neperiano \ln): nats

NOTA: Relación $\log_b(x) = \ln(x) / \ln(b)$

Entropía

- Medida de la incertidumbre contenida en una variable aleatoria (discreta)

- ▶ Promedio de la autoinformación de cada suceso

- ★ Alfabeto: $\mathcal{A}_X = \{x_0, x_1, \dots, x_{M_X-1}\}$
- ★ Probabilidades: $\{p_X(x_0), p_X(x_1), \dots, p_X(x_{M_X-1})\}$

$$H(X) = - \sum_{i=0}^{M_X-1} p_X(x_i) \cdot \log p_X(x_i) = \sum_{i=0}^{M_X-1} p_X(x_i) \cdot \log \left(\frac{1}{p_X(x_i)} \right)$$

NOTA: Por convención: $0 \times \log 0 = 0$

- ▶ Unidades: bits/símbolo ó nats/símbolo

- Valores límite de la entropía de variables aleatorias discretas

1 $H(X) \geq 0$

Ya que $0 \leq p_X(x_i) \leq 1$ y, consecuentemente, $\log(1/p_X(x_i)) \geq 0$

- ★ $H(X) = 0$ cuando no hay incertidumbre en X

$$p_X(x_i) = 1, p_X(x_j) = 0 \quad \forall j \neq i$$

2 $H(X) \leq \log(M_X)$

La igualdad se produce únicamente si los símbolos son

equiprobables, $p_X(x_i) = \frac{1}{M_X}$

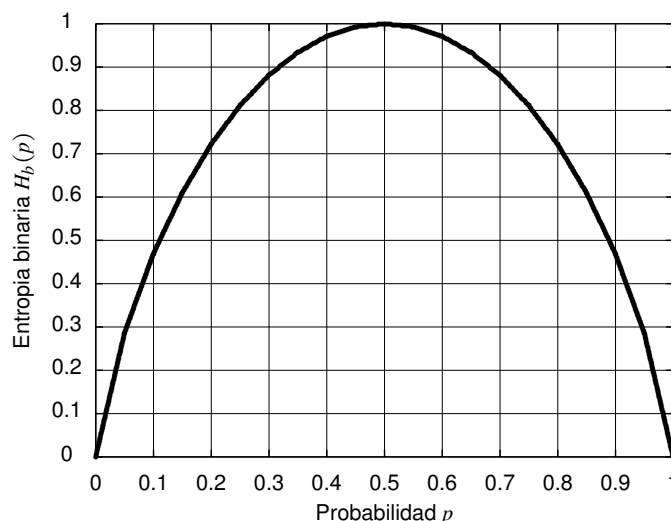
- ★ Máxima situación de incertidumbre

Ejemplo - Entropía binaria

- Variable aleatoria binaria

- ▶ Alfabeto: $\{x_0, x_1\}$
- ▶ Probabilidades: $\{p_X(x_0) = p, p_X(x_1) = 1 - p\}$

$$\begin{aligned} H(X) &= -p \cdot \log(p) - (1-p) \cdot \log(1-p) \\ &= p \cdot \log \left(\frac{1}{p} \right) + (1-p) \cdot \log \left(\frac{1}{1-p} \right) \equiv H_b(p) \end{aligned}$$



Entropía conjunta

- Medida de la información conjunta de dos (o más) variables aleatorias

$$H(X, Y) = \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \left(\frac{1}{p_{X,Y}(x_i, y_j)} \right)$$

- Variables aleatorias independientes

- ▶ Probabilidad conjunta: $p_{X,Y}(x_i, y_j) = p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j)$
- ▶ Entropía conjunta

$$\begin{aligned} H(X, Y) &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j)} \\ &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i)} + \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j) \cdot \log \frac{1}{p_Y(y_j)} \\ &= \sum_{i=0}^{M_X-1} p_X(x_i) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i)} + \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_Y(y_j) \cdot \log \frac{1}{p_Y(y_j)} \\ &= H(X) + H(Y) \end{aligned}$$

Entropía condicional

- Mide la incertidumbre en una variable aleatoria cuando se conoce el valor de la otra
 - ▶ Promedio de $H(X|Y = y_j)$ para cada valor del alfabeto de Y

$$\begin{aligned} H(X|Y) &= \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_Y(y_j) \cdot H(X|Y = y_j) \\ &= \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_Y(y_j) \sum_{i=0}^{M_X-1} p_{X|Y}(x_i|y_j) \cdot \log \frac{1}{p_{X|Y}(x_i|y_j)} \\ &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_{X|Y}(x_i|y_j)} \end{aligned}$$

- ▶ Para variables aleatorias independientes

$$H(X|Y) = H(X)$$

Relación entre entropía conjunta y condicional

$$\begin{aligned}
 H(X, Y) &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_{X,Y}(x_i, y_j)} \\
 &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i) \cdot p_{Y|X}(y_j|x_i)} \\
 &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i)} + \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_{Y|X}(y_j|x_i)} \\
 &= \sum_{i=0}^{M_X-1} p_X(x_i) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i)} + \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_{Y|X}(y_j|x_i)} \\
 &= H(X) + H(Y|X)
 \end{aligned}$$

$$H(X, Y) = H(X) + H(Y|X) = H(Y) + H(X|Y)$$

Información mutua

- Mide la información que aporta una variable aleatoria X sobre el conocimiento de otra variable aleatoria Y

$$I(X, Y) = \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{p_{X,Y}(x_i, y_j)}{p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j)}$$

• Propiedades

- 1 $I(X, Y) = I(Y, X) \geq 0$
La igualdad se cumple en el caso de que X e Y sean independientes
- 2 $I(X, Y) \leq \min(H(X), H(Y))$
- 3 Se puede definir información mutua condicional

$$I(X, Y|Z) = \sum_{i=0}^{M_Z-1} p_Z(z_i) \cdot I(X, Y|Z = z_i)$$

$$I(X, Y|Z) = H(X|Z) - H(X|Y, Z)$$

- 4 La regla de la cadena para la información mutua es

$$I((X, Y), Z) = I(X, Z) + I(Y, Z|X)$$

$$I((X_1, X_2, \dots, X_N), Y) = I(X_1, Y) + I(X_2, Y|X_1) + \dots + I(X_N, Y|X_1, \dots, X_{N-1})$$

- 5 A partir de la definición de información mutua se obtiene la definición de entropía

$$I(X, X) = H(X)$$

Relaciones información mutua y entropía

$$\begin{aligned}
 I(X, Y) &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{p_{X,Y}(x_i, y_j)}{p_X(x_i) \cdot p_Y(y_j)} \\
 &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{p_{X|Y}(x_i, y_j)}{p_X(x_i)} \\
 &= \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i)} + \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log(p_{X|Y}(x_i, y_j)) \\
 &= \sum_{i=0}^{M_X-1} p_X(x_i) \cdot \log \frac{1}{p_X(x_i)} - \sum_{i=0}^{M_X-1} \sum_{j=0}^{M_Y-1} p_{X,Y}(x_i, y_j) \cdot \log \frac{1}{p_{X|Y}(x_i, y_j)} = H(X) - H(X|Y)
 \end{aligned}$$

$$I(X, Y) = H(X) - H(X|Y) = H(Y) - H(Y|X) = H(X) + H(Y) - H(X, Y)$$

Relaciones información mutua y entropía (II)

$$I(X, Y) = H(X) - H(X|Y) = H(Y) - H(Y|X) = H(X) + H(Y) - H(X, Y)$$

- Representación en un diagrama de Venn
 - ▶ Entropías e información mutua representadas por áreas

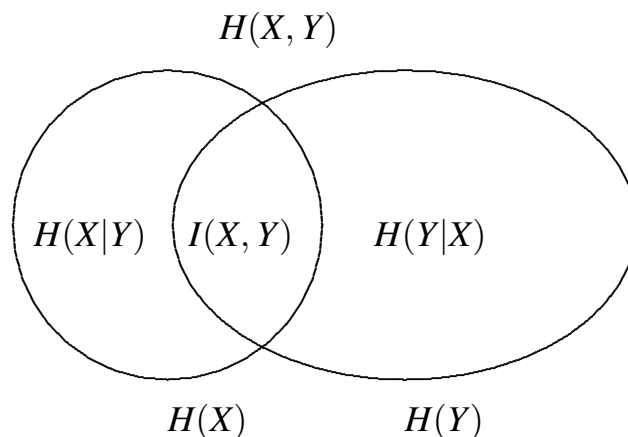
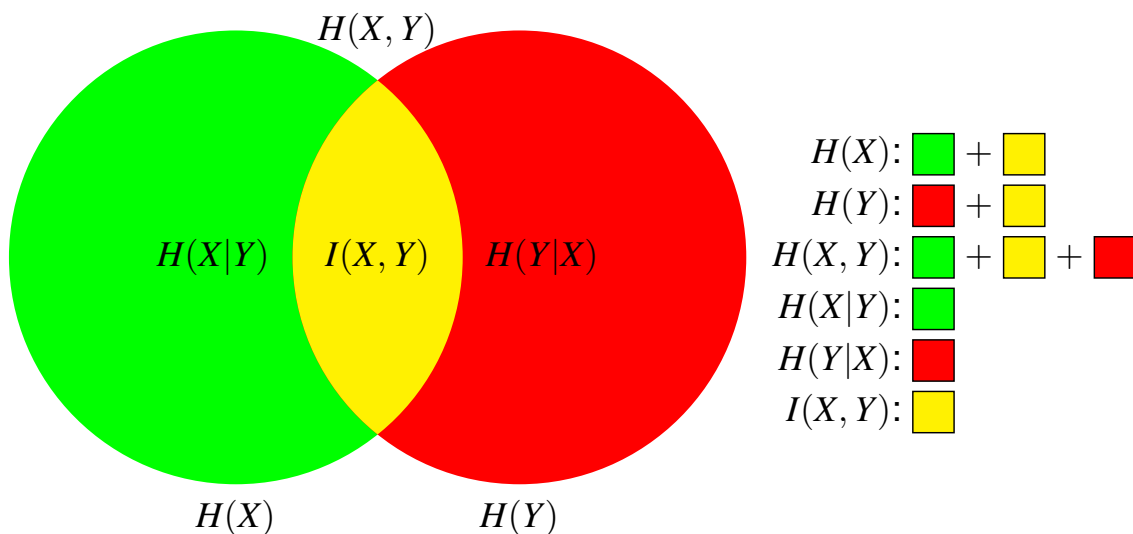


Diagrama de Venn - Entropías e información mutua



Entropía diferencial

- Extensión de las definiciones de entropía a variables aleatorias continuas

$$h(X) = \int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) \cdot \log \frac{1}{f_X(x)} dx$$

Definición de *entropía diferencial conjunta*

$$h(X, Y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{X,Y}(x, y) \log \frac{1}{f_{X,Y}(x, y)} dx dy$$

Lo mismo se hace para la *entropía diferencial condicional*

$$h(X|Y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{X,Y}(x, y) \log \frac{1}{f_{X|Y}(x|y)} dx dy$$

A menudo se utiliza la definición alternativa pero equivalente

$$h(X|Y) = \int_{-\infty}^{\infty} f_Y(y) \int_{-\infty}^{\infty} f_{X|Y}(x|y) \log \frac{1}{f_{X|Y}(x|y)} dx dy$$

Entropía diferencia e información mutua - Relaciones

- Definición de la información mutua

$$I(X, Y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{X,Y}(x, y) \cdot \log \frac{f_{X,Y}(x, y)}{f_X(x) \cdot f_Y(y)} dx dy$$

- Se mantienen las mismas relaciones que para variables discretas

$$h(X, Y) = h(X) + h(Y|X) = h(Y) + h(X|Y)$$

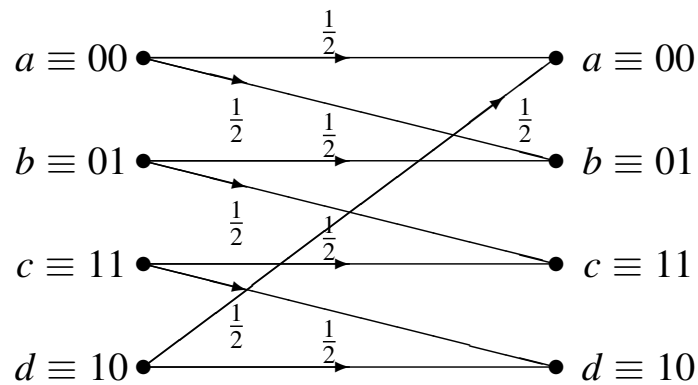
$$I(X, Y) = h(Y) - h(Y|X) = h(X) - h(X|Y) = h(X) + h(Y) - h(X, Y)$$

LÍMITES FUNDAMENTALES

EN

SISTEMAS DE COMUNICACIONES

Transmisión fiable sobre canales no fiables - Ejemplo



- 4 símbolos \equiv 2 bits de información por uso del canal
- El canal no es fiable - Se comenten errores
 - ▶ Probabilidad de error de símbolo es $P_e = 1/2$
 - ▶ Con asignación binaria de Gray $BER = 1/4$
 - ▶ Los errores se producen porque dada una salida no es posible identificar de forma unívoca el símbolo transmitido
 - ★ Por ejemplo: si se observa a , esto puede ser porque
 - Se ha transmitido a (sin error)
 - Se ha transmitido d (con error)

Transmisión fiable sobre canales no fiables - Ejemplo (II)

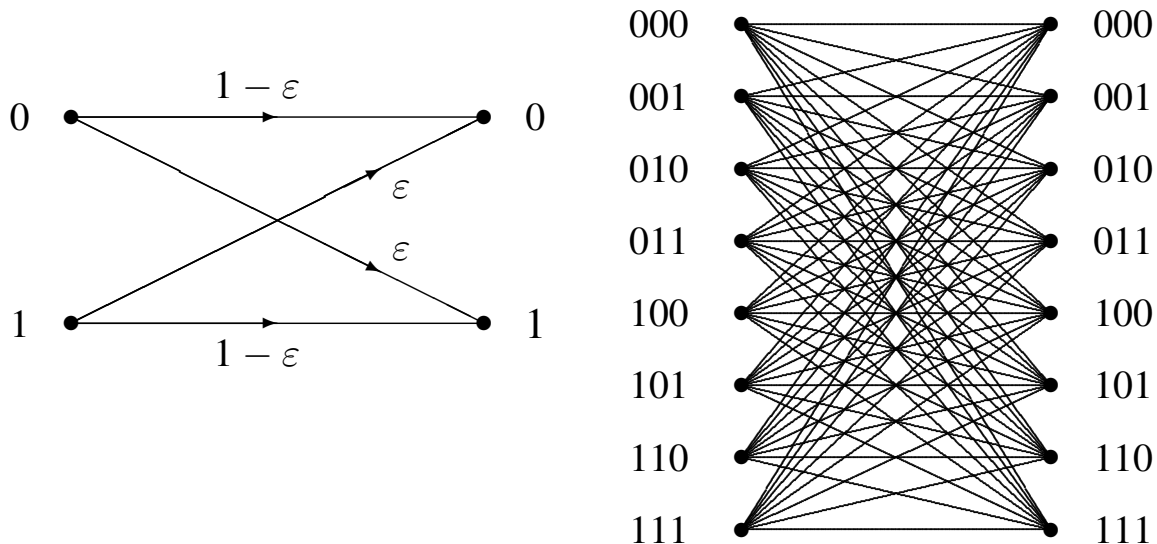
- Opción para transmitir información de forma fiable
 - ▶ Transmitir un subconjunto de los símbolos
 - ★ Símbolos que generen salidas “sin solapamiento”
 - ▶ Ejemplo: transmitir sólo a y c
 - ★ a puede dar como salidas a o b
 - ★ c puede dar como salidas c o d

Dada una salida no hay incertidumbre en el símbolo transmitido !!!

- Es posible transmitir información sobre este canal con probabilidad de error nula
 - ▶ Coste de la transmisión fiable
 - ★ Por cada uso del canal se transmite menos información
 - En este caso: 2 símbolos \equiv 1 bit por uso del canal
- Los canales habituales no permiten esto de forma directa
 - ▶ Alternativa: forzar un comportamiento similar - **Codificación**
 - ★ No se busca probabilidad de error nula (sin solapamientos)
 - ★ Se busca poder reducir la probabilidad de error de forma arbitraria
 - Solapamientos con probabilidad arbitrariamente baja

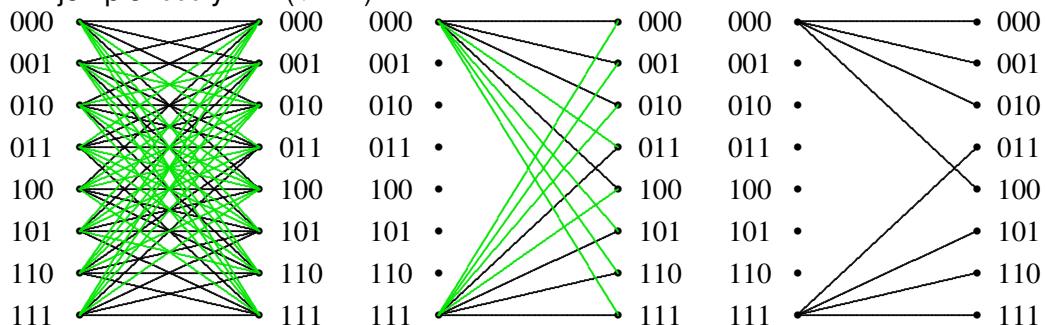
Codificación

- Se utiliza el canal n veces de forma conjunta
 - ▶ Definición de símbolos extendidos: grupo de n símbolos
- Se busca un subconjunto de símbolos (2^k) que produzcan “*bajo solapamiento*” en la salida
 - ▶ Se transportan k bits de información por cada n usos del canal
- Ejemplo: canal binario simétrico ($BER = \varepsilon$) con $n = 3$



Codificación (II)

- Situaciones más probables (para ε razonablemente bajo)
 - ▶ 0 errores o 1 error sobre 3 bits - 4 ramas/símbolo (en negro)
- Situaciones menos probables
 - ▶ 2 errores o 3 errores sobre 3 bits - 4 ramas/símbolo (en verde)
- Subconjunto de 2^k ($k < n$) elementos con “*bajo solapamiento*”
 - ▶ Ejemplo: 000 y 111 ($k = 1$)



- Despreciando los enlaces de “*baja probabilidad*” no hay solapamiento
 - ▶ Probabilidad de error: $P_e = 3 \times [\varepsilon^2 \cdot (1 - \varepsilon)] + \varepsilon^3$
 - ★ Ejemplo A: $\varepsilon = 0,1 \rightarrow P_e = 0,028$ | Ejemplo B: $\varepsilon = 0,01 \rightarrow P_e = 0,000298$
 - ▶ Información transmitida: 1 bit (k) de información por cada 3 (n) usos del canal
 - ★ Tasa $R = k/n = 1/3$
- Intuición: aumentando n y k (con k/n constante) se puede reducir más

▶ Existe un límite: Capacidad de canal

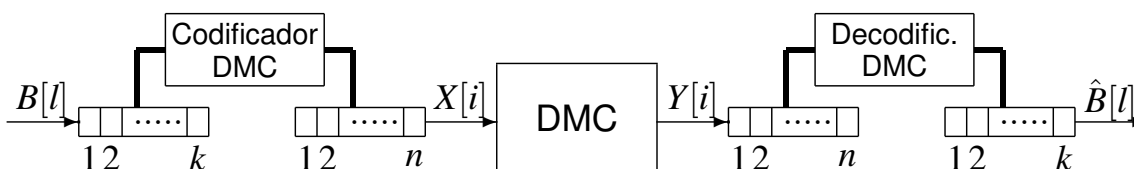
Codificación de canal para protección frente a errores

- Introducción de redundancia estructurada para reducir la probabilidad de error
 - ▶ Bloques de k símbolos de información (conjunto de índices) se transforman en bloques de n bits (palabras del código)
 - ★ Diccionario del código

Ejemplo de diccionario del código para dos códigos binarios

Conjunto de índices	Palabras código	Conjunto de índices	Palabras código
0	000	00	00000
1	111	01	10101
		10	01110
		11	11011

Código de ejemplo $C(1,3)$ Código de ejemplo $C(2,5)$

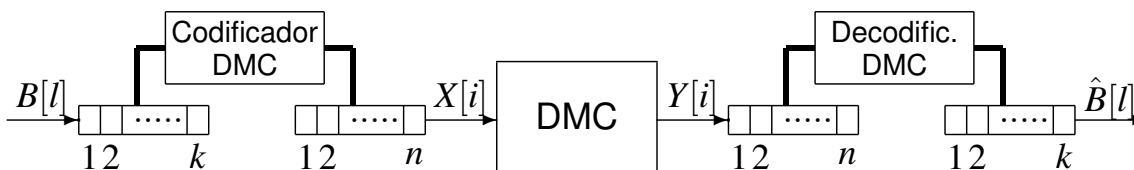


Teorema de codificación de canal

$$C = \max_{p_X(x_i)} I(X, Y)$$

Teorema de codificación de canal (Shannon 1948):

- 1 Si la tasa de transmisión R es menor que C , entonces para cualquier $\delta > 0$ existe un código con una longitud de bloque n suficientemente larga cuya probabilidad de error es menor que δ
- 2 Si $R > C$, la probabilidad de error de cualquier código con cualquier longitud de bloque está limitada por un valor no nulo
- 3 Existen códigos que permiten alcanzar la capacidad del canal $R = C$



$$\text{Tasa del código: } R = \frac{k}{n}$$

Capacidad de canal

- Máxima cantidad de información que se puede transmitir de forma fiable a través de un canal de comunicaciones en un sistema digital de comunicaciones
 - ▶ En la transmisión se produce una distorsión
 - ★ Potencial pérdida de información
 - ▶ Transmisión fiable - Definición
 - ★ Transmisión sin pérdida potencial de información
 - ★ En la práctica: capacidad para reducir la probabilidad de error tanto como sea necesario
 - ▶ Capacidad de canal
 - ★ Límite en el número de símbolos con solapamiento arbitrariamente bajo cuando el número de usos del canal tiende a infinito
 - ▶ Introducción al concepto de codificación de canal
 - ★ Mecanismo que permite una transmisión fiable
- Se estudiarán los siguientes casos:
 - ▶ Canal digital
 - ★ El canal digital binario se considera un caso particular
 - ▶ Canal gaussiano

Capacidad de canal a través de la información mutua

- Información mutua entre la entrada y la salida de un DMC

$$I(X, Y) = H(X) - H(X|Y)$$

- Análisis para un BSC con $BER = \varepsilon$ en dos casos extremos

- ▶ Caso óptimo: $\varepsilon = 0$
 - ★ $H(X|Y) = 0 \rightarrow I(X, Y) = H(X)$
- ▶ Peor caso: $\varepsilon = 1/2$
 - ★ $H(X|Y) = H(X) \rightarrow I(X, Y) = 0 \rightarrow X$ e Y independientes

- Se pueden extraer las siguientes conclusiones

- 1 La información mutua entre entrada y salida del canal se puede ver como la cantidad de información que pasa de la entrada a la salida cuando el canal es utilizado. En el caso en que la probabilidad de error es nula, pasa toda la información ($I(X, Y) = H(X)$), y en el caso en que la entrada y la salida son estadísticamente independientes se “pierde” toda la información ($I(X, Y) = 0$).
- 2 $H(X|Y)$ puede interpretarse como la información que se “pierde” en el canal, y así la información que “atravesará” el canal, $I(X, Y)$, es igual a la información que hay a la entrada, $H(X)$, menos la que se pierde, $H(X|Y)$. Cuando la probabilidad de error es nula la pérdida es nula, y cuando la entrada y la salida son estadísticamente independientes, la pérdida es total, es decir, igual a la información a la entrada del canal.

Capacidad de canal para un canal digital

- Definición formal para un DMC

$$C = \max_{p_X(x_i)} I(X, Y)$$

Sus unidades son bits (o bits por uso de canal)

- ▶ La maximización es respecto de las probabilidades de los símbolos de entrada
 - ★ Hay que buscar las $p_X(x_i)$ que maximizan $I(X, Y)$

- Valores límite

- ▶ $C \geq 0$, ya que $I(X, Y) \geq 0$
- ▶ $C \leq \log M_X$, ya que $C = \max I(X, Y) \leq \max H(X) = \log M_X$
- ▶ $C \leq \log M_Y$, por la misma razón

Ejemplo - Canal binario simétrico

- Modelo para canal digital binario con $BER = \varepsilon$
- Cálculo de la información mutua entrada / salida

$$\begin{aligned} I(X, Y) &= H(Y) - H(Y|X) = H(Y) - \sum_{i=0}^1 p_X(x_i) \cdot H(Y|X = x_i) \\ &= H(Y) - \sum_{i=0}^1 p_X(x_i) \cdot \left[- \sum_{j=0}^1 p_{Y|X}(y_j|x_i) \cdot \log p_{Y|X}(y_j|x_i) \right] \\ &= H(Y) - \sum_{i=0}^1 p_X(x_i) \cdot [-\varepsilon \cdot \log(\varepsilon) - (1 - \varepsilon) \cdot \log(1 - \varepsilon)] \\ &= H(Y) - \sum_{i=0}^1 p_X(x_i) \cdot H_b(\varepsilon) = H(Y) - H_b(\varepsilon) \end{aligned}$$

- Cálculo de la capacidad de canal
 - ▶ Se busca el máximo de la información mutua
 - ★ Para este canal, se obtiene cuando $H(Y)$ es máxima
 - ★ $H(Y)$ es máxima cuando los símbolos de salida son equiprobables
 - ★ Para este canal, ocurre cuando los símbolos de entrada son equiprobables

$$C = 1 - H_b(\varepsilon)$$

- ▶ Probabilidades de X que maximizan $I(X, Y)$: $p_X(x_0) = p_X(x_1) = \frac{1}{2}$

Capacidad: problema de maximización con restricciones

- El problema del cálculo de la capacidad de un canal digital se puede plantear como un problema de maximización de una función con restricciones
 - ▶ Función a maximizar
 - ★ Información mutua entre entrada y salida del canal $I(X, Y)$
 - ▶ Variables sobre las que se maximiza
 - ★ Probabilidades de los símbolos de entrada $\{p_X(x_i)\}_{i=0}^{M_X-1}$
 - ▶ Restricciones
 - ★ Valor de cada probabilidad

$$0 \leq p_X(x_i) \leq 1, \text{ para } i \in \{0, 1, \dots, M_X - 1\}$$

- ★ Suma de todas las probabilidades

$$\sum_{i=0}^{M_X-1} p_X(x_i) = 1$$

- En general encontrar una solución analítica puede ser difícil
 - ▶ Soluciones analíticas sólo para canales “*sencillos*”
 - ▶ Cálculo mediante métodos numéricos utilizando ordenadores

Límites para la transmisión en un canal digital

- Un canal digital tiene una capacidad C bits/uso
 - ▶ Si se utilizan códigos de canal, los códigos prácticos (aquellos que permiten reducir la probabilidad de error de forma arbitraria) deberán tener una tasa de codificación menor que dicha capacidad

$$R < C$$

- Limitación práctica en términos de velocidad de transmisión efectiva cuando se utiliza codificación para protección frente a errores
 - ▶ Sistema diseñado para transmitir a R_b bits/s

$$R_b^{efectiva} = R \times R_b \text{ bits de información/s}$$

- ★ Límite en la tasa de transmisión efectiva

$$R_b^{efectiva} < C \times R_b \text{ bits de información/s}$$

Capacidad de canal para el canal gaussiano

- Modelo de relación entrada salida en un canal gaussiano

$$Y = X + Z$$

Z es una variable aleatoria gaussiana, de media nula y varianza P_Z

- Capacidad de canal en las siguientes condiciones:
 - ▶ Potencia transmitida: P_X watt.
 - ▶ Ancho de banda: B Hz
 - ★ Potencia de ruido: $P_Z = N_0 B$ watt.

- Cálculo a través de la información mutua

$$C = \max_{f_X(x) \mid E[X^2] \leq P_X} I(X, Y)$$

Restricción $E[X^2] \leq P_X$ dada por la limitación en potencia

- Resultado

$$C = B \cdot \log \left(1 + \frac{P_X}{N_0 B} \right) \text{ bits/s}$$

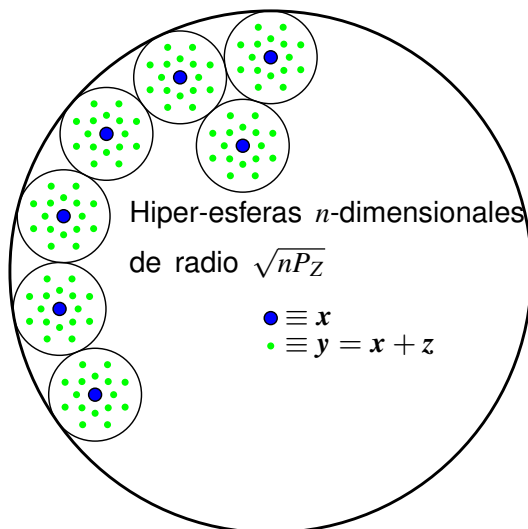
Se obtiene para $f_X(x)$ gaussiana

Capacidad de canal para canal gaussiano (II)

Capacidad sobre canal gaussiano en las siguientes condiciones:

- Potencia transmitida: P_X watt.
- Ancho de banda: B Hz
 - ▶ Potencia de ruido: $P_Z = N_0 B$ watt.

Capacidad obtenida a partir del número de secuencias sin solapamiento



Hiper-esfera n -dimensional de radio $\sqrt{n(P_X + P_Z)}$

$$M_{ss} = \left(1 + \frac{P_X}{P_Z} \right)^{n/2}$$

$$C = \frac{\log M_{ss}}{n} = \frac{1}{2} \log \left(1 + \frac{P_X}{P_Z} \right)$$

$$C = \frac{1}{2} \cdot \log \left(1 + \frac{P_X}{N_0 B} \right) \text{ bits/uso}$$

$$C = B \cdot \log \left(1 + \frac{P_X}{N_0 B} \right) \text{ bits/s}$$

Evolución de la capacidad de canal

- Capacidad del canal gaussiano

$$C = B \cdot \log \left(1 + \frac{P_X}{N_0 B} \right) \text{ bits/s}$$

- Depende de dos parámetros

- ▶ Potencia de la señal transmitida, P_X
- ▶ Ancho de banda disponible en Hz, B

- Capacidad de canal en función de la potencia transmitida P_X

$$\lim_{P_X \rightarrow \infty} C = \infty$$

- ▶ Se puede aumentar C de forma arbitraria aumentando P_X
- ▶ Aumento lineal de C requiere aumento exponencial de P_X

- Capacidad de canal en función del ancho de banda (B Hz)

$$\lim_{B \rightarrow \infty} C = \frac{P}{N_0} \log_2(e) = 1,44 \cdot \frac{P}{N_0}$$

- ▶ El incremento de B no permite un incremento arbitrario de C

Límites para la transmisión en un canal gaussiano

- Algunas definiciones

- ▶ Tasa de transmisión binaria: R_b bits/s
- ▶ Relación señal a ruido: $SNR = \frac{P_X}{P_Z} = \frac{P_X}{N_0 B}$
- ▶ Tasa binaria (eficiencia) espectral: $\eta = \frac{R_b}{B}$ bits/s/Hz
- ▶ Energía media por bit: $E_b = \frac{P_X}{R_b}$
- ▶ Relación E_b/N_0 : $\frac{E_b}{N_0} = \frac{P_X}{R_b N_0} = \frac{P_X}{N_0 B} \times \frac{B}{R_b} = \frac{SNR}{\eta}$

- Sistema de comunicaciones práctico

$$R_b < C \rightarrow R_b < B \cdot \log (1 + SNR) \text{ bits/s}$$

- ▶ Dividiendo por B en ambos lados y reordenando

$$\eta < \log (1 + SNR), \quad \eta < \log \left(1 + \eta \cdot \frac{E_b}{N_0} \right)$$

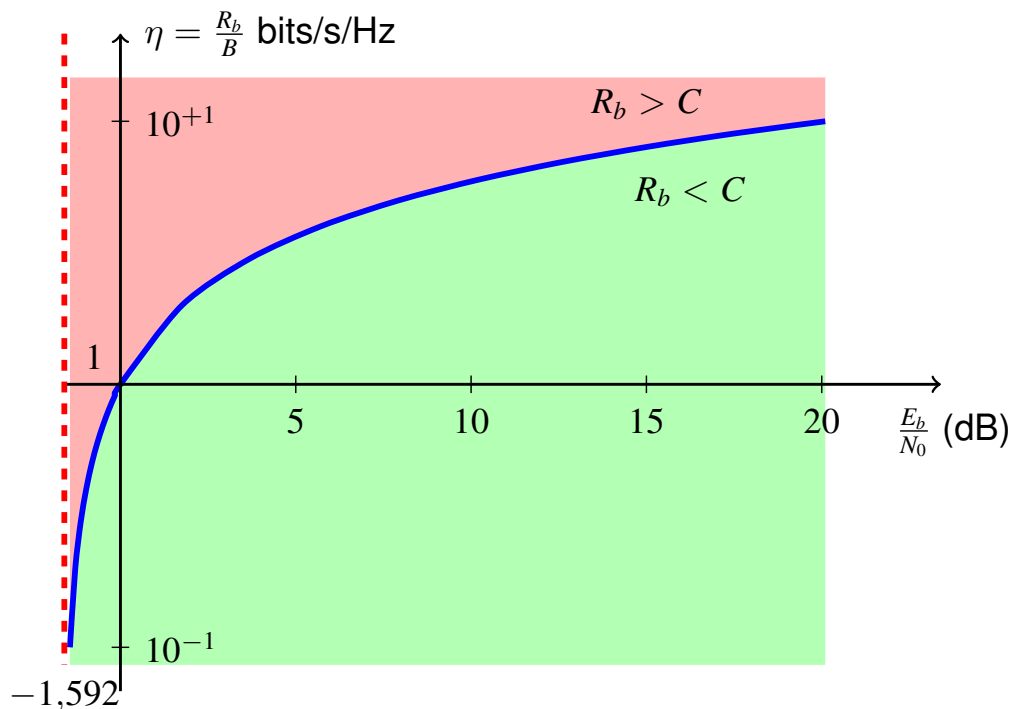
$$SNR > 2^\eta - 1, \quad \frac{E_b}{N_0} > \frac{2^\eta - 1}{\eta}$$

Quando $\eta \rightarrow 0$

$$\frac{E_b}{N_0} = \ln 2 = 0,693 \approx -1,6 \text{ dB}$$

Tasa binaria espectral frente a E_b/N_0

- Se representa sobre el plano η vs $\frac{E_b}{N_0}$ la curva $\frac{E_b}{N_0} = \frac{2^\eta - 1}{\eta}$
 - ▶ Divide el plano en dos regiones: sistemas con $R_b > C$ (prácticos) y con $R_b < C$



Relación señal a ruido normalizada

- Cota inferior para SNR

$$SNR > 2^\eta - 1$$

- Definición de SNR normalizada

$$SNR_{norm} = \frac{SNR}{2^\eta - 1}$$

- Cota inferior sobre SNR_{norm}

$$SNR_{norm} > 1 \text{ (0 dB)}$$