

Álgebra Lineal

Hoja 10. Bases ortogonales

Grado en Ingeniería Informática

Doble Grado en Ingeniería Informática y Administración
de Empresas

AUTORES: J. SALAS, A. TORRENTE Y E.J.S. VILLASEÑOR

uc3m | Universidad **Carlos III** de Madrid



Hoja 10

Bases ortogonales

Problema 10.1 Determinar cuáles de los siguientes conjuntos de vectores de \mathbb{R}^n son ortogonales, respecto al producto escalar usual:

- a) $\{(-1, 4, -3)^t, (5, 2, 1)^t, (3, -4, -7)^t\}$.
- b) $\{(3, -2, 1, 3)^t, (-1, 3, -3, 4)^t, (3, 8, 7, 0)^t\}$.
- c) $\{(2, -7, -1)^t, (6, 3, -9)^t, (3, 1, -1)^t\}$.
- d) $\{(5, -4, 0, 3)^t, (-4, 1, -3, 8)^t, (3, 3, 5, -1)^t\}$.

Problema 10.2 Probar que $(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3)$ es una base ortogonal de \mathbb{R}^3 respecto al producto escalar usual y expresar \mathbf{x} como combinación lineal de los \mathbf{u}_i 's.

- a) $\mathbf{u}_1 = (1, 0, 1)^t, \quad \mathbf{u}_2 = (-1, 4, 1)^t, \quad \mathbf{u}_3 = (2, 1, -2)^t, \quad \mathbf{x} = (8, -4, -3)^t$.
- b) $\mathbf{u}_1 = (3, -3, 0)^t, \quad \mathbf{u}_2 = (2, 2, -1)^t, \quad \mathbf{u}_3 = (1, 1, 4)^t, \quad \mathbf{x} = (5, -3, 1)^t$.

Problema 10.3 Demostrar que cada uno de los siguientes conjuntos es linealmente independiente. Sea W el espacio vectorial generado por cada conjunto. Usar el método de Gram-Schmidt para obtener una base ortogonal de W . Finalmente encontrar una base ortonormal de W .

- a) $\{(3, 0, -1)^t, (8, 5, -6)^t\}$.
- b) $\{(1, -4, 0, 1)^t, (7, -7, -4, 1)^t\}$.
- c) $\{(0, 4, 2)^t, (5, 6, -7)^t\}$.
- d) $\{(3, -1, 2, -1)^t, (-5, 9, -9, 3)^t\}$.

Problema 10.4 Sea W el subespacio de \mathbb{R}^3 dado por

$$\{(x, y, z)^t : x - 2y + 3z = 0\} .$$

Encontrar una base ortonormal de W . Extender la base obtenida a una base ortonormal de \mathbb{R}^3 .

Problema 10.5 Consideremos la transformación lineal $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ que satisface $T(\mathbf{e}_1) = \mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2$ y $T(\mathbf{e}_2) = -\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2$.

1. ¿Preserva la longitud?
2. Encontrar el núcleo y la imagen de esta transformación y sus correspondientes dimensiones.

Problema 10.6 Encontrar una base ortogonal para el espacio columna de las siguientes matrices:

$$a) \begin{pmatrix} 3 & -5 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & 5 & -2 \\ 3 & -7 & 8 \end{pmatrix} .$$

$$\text{b) } \begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ -1 & 1 & -4 \\ -1 & 4 & -3 \\ 1 & -4 & 7 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{c) } \begin{pmatrix} -1 & 6 & 6 \\ 3 & -8 & 3 \\ 1 & -2 & 6 \\ 1 & -4 & -3 \end{pmatrix}.$$

$$\text{d) } \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ -1 & -3 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 1 & 5 & 2 \\ 1 & 5 & 8 \end{pmatrix}.$$

Problema 10.7 Encontrar, si es posible, la factorización QR de las matrices del Problema 10.6.

Problema 10.8 Demostrar que $S = (\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3)$ es una base de \mathbb{R}^3 , siendo $\mathbf{v}_1 = (1, 0, 1)^t$, $\mathbf{v}_2 = (2, -1, 1)^t$ y $\mathbf{v}_3 = (1, 1, 5)^t$.

1. Hallar una base ortonormal B de \mathbb{R}^3 .
2. Encontrar las coordenadas de \mathbf{v}_2 y \mathbf{v}_3 respecto a la base B .
3. Obtener la matriz de cambio de base T_{SB} para pasar de la base S a la base B . Demostrar que $[\mathbf{v}_3]_S = T_{SB} [\mathbf{v}_3]_B$.

Hoja 10

Soluciones

Problema 10.1 Sólo es ortogonal el conjunto (b).

Problema 10.2 En \mathbb{R}^3 , de dimensión 3, basta con ver que los 3 vectores son linealmente independientes, es decir, que $\alpha_1 \mathbf{u}_1 + \alpha_2 \mathbf{u}_2 + \alpha_3 \mathbf{u}_3 = \mathbf{0}$ implica que $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = 0$. Además, podemos expresar \mathbf{x} como combinación de $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3$ de la forma:

a) $\mathbf{x} = \frac{5}{2} \mathbf{u}_1 - \frac{3}{2} \mathbf{u}_2 + 2 \mathbf{u}_3.$

b) $\mathbf{x} = \frac{4}{3} \mathbf{u}_1 + \frac{1}{3} \mathbf{u}_2 + \frac{1}{3} \mathbf{u}_3.$

Problema 10.3 Para comprobar que son linealmente independientes vemos que $\alpha_1 \mathbf{u}_1 + \alpha_2 \mathbf{u}_2 = \mathbf{0}$ implica que $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$. Además:

a) $B' = ((3, 0, -1)^t, (-1, 5, -3)^t)$ es una base ortogonal.

$B'' = \left(\frac{1}{\sqrt{10}} (3, 0, -1)^t, \frac{1}{\sqrt{35}} (-1, 5, -3)^t \right)$ es la correspondiente base ortonormal.

b) $B' = ((1, -4, 0, 1)^t, (5, 1, -4, -1)^t)$ es una base ortogonal.

$B'' = \left(\frac{1}{\sqrt{18}} (1, -4, 0, 1)^t, \frac{1}{\sqrt{43}} (5, 1, -4, -1)^t \right)$ es la correspondiente base ortonormal.

c) $B' = ((0, 4, 2)^t, (5, 4, -8)^t)$ es una base ortogonal.

$B'' = \left(\frac{1}{\sqrt{5}} (0, 4, 2)^t, \frac{1}{\sqrt{105}} (5, 4, -8)^t \right)$ es la correspondiente base ortonormal.

d) $B' = ((3, -1, 2, -1)^t, (4, 6, -3, 0)^t)$ es una base ortogonal.

$B'' = \left(\frac{1}{\sqrt{15}} (3, -1, 2, -1)^t, \frac{1}{\sqrt{61}} (4, 6, -3, 0)^t \right)$ es la correspondiente base ortonormal.

Problema 10.4 W tiene dimensión 2 (es un plano) y está generado por los vectores $v_1 = (2, 1, 0)^t$ y $v_2 = (-3, 0, 1)^t$. Usando Gram-Schmidt y dividiendo por la norma de cada vector, obtenemos: $B_W = \left(\frac{1}{\sqrt{5}} (2, 1, 0)^t, \frac{1}{\sqrt{70}} (-3, 6, 5)^t \right)$.

Para obtener una base ortonormal de \mathbb{R}^3 , buscamos un vector linealmente independiente de v_1 y v_2 (o simplemente que no esté en W); por ejemplo tomamos $v_3 = (1, -2, 3)^t$, el vector normal al plano $x - 2y + 3z = 0$. En nuestro caso particular no es necesario usar Gram-Schmidt (porque v_3 ya es ortogonal a v_1 y v_2); dividiendo por su norma obtenemos la base ortonormal de \mathbb{R}^3 : $B_{\mathbb{R}^3} = \left(\frac{1}{\sqrt{5}} (2, 1, 0)^t, \frac{1}{\sqrt{70}} (-3, 6, 5)^t, \frac{1}{\sqrt{14}} (1, -2, 3)^t \right)$.

Problema 10.5 Tenemos que:

1) No preserva la longitud; por ejemplo: $1 = \|e_1\| \neq \|T(e_1)\| = \sqrt{2}$.

2) $\ker(T) = \{0\}$; $\text{nul}(T) = 0$; $\text{Im}(T) = \mathbb{R}^2$ y $\text{rg}(T) = 2$.

Problema 10.6 Todas las matrices tienen columnas linealmente independientes, por lo que aplicando Gram-Schmidt a dichas columnas se obtiene:

a) $B_{e(A)} = ((3, 1, -1, 3)^t, (1, 3, 3, -1)^t, (-3, 1, 1, 3)^t)$.

b) $B_{e(A)} = ((1, -1, -1, 1, 1)^t, (1, 0, 1, -1, 1)^t, (1, 0, 1, 1, -1)^t)$.

c) $B_{e(A)} = ((-1, 3, 1, 1)^t, (3, -1, 1, -1)^t, (-1, -1, 3, -1)^t)$.

d) $B_{e(A)} = ((1, -1, 0, 1, 1)^t, (-1, 1, 2, 1, 1)^t, (1, 1, 0, -1, 1)^t)$.

Problema 10.7 Como las matrices tienen columnas linealmente independientes, es posible encontrar la factorización QR en todos los casos. Se tiene:

$$\text{a) } Q = \frac{1}{2\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 3 & 1 & -3 \\ 1 & 3 & 1 \\ -1 & 3 & 1 \\ 3 & -1 & 3 \end{pmatrix}, \quad R = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 10 & -20 & 15 \\ 0 & 17 & -5 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix}.$$

$$\text{b) } Q = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{5} & 1/2 & 1/2 \\ -1/\sqrt{5} & 0 & 0 \\ -1/\sqrt{5} & 1/2 & 1/2 \\ 1/\sqrt{5} & -1/2 & 1/2 \\ 1/\sqrt{5} & 1/2 & -1/2 \end{pmatrix}, \quad R = \begin{pmatrix} \sqrt{5} & -\sqrt{5} & 6\sqrt{5} \\ 0 & 6 & -4 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\text{c) } Q = \frac{1}{2\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ 3 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}, \quad R = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 6 & -18 & 3 \\ 0 & 6 & 15 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}.$$

$$\text{d) } Q = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/\sqrt{8} & 1/2 \\ -1/2 & 1/\sqrt{8} & 1/2 \\ 0 & 2/\sqrt{8} & 0 \\ 1/2 & 1/\sqrt{8} & -1/2 \\ 1/2 & 1/\sqrt{8} & 1/2 \end{pmatrix}; \quad R = \begin{pmatrix} 2 & 8 & 7 \\ 0 & 4/\sqrt{2} & 6/\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 6/\sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

Problema 10.8 Basta con probar que son linealmente independientes. Además:

1) Usando Gram-Schmidt:

$$B = \left(\frac{1}{\sqrt{2}} (1, 0, 1)^t, \frac{1}{\sqrt{6}} (1, -2, -1)^t, \frac{1}{\sqrt{3}} (-1, -1, 1)^t \right).$$

- 2) Si utilizamos las fórmulas empleadas en Gram-Schmidt y despejamos los vectores \mathbf{v}_2 y \mathbf{v}_3 en función de los obtenidos en el apartado (a) resulta:

$$\begin{aligned} [\mathbf{v}_2]_{\mathbf{B}} &= \frac{1}{\sqrt{2}} (3, -\sqrt{3}, 0)^t, \\ [\mathbf{v}_3]_{\mathbf{B}} &= (3\sqrt{2}, \sqrt{6}, \sqrt{3})^t. \end{aligned}$$

- 3) La matriz de cambio de base es

$$T_{\mathbf{BS}} = \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 3/\sqrt{2} & 3\sqrt{2} \\ 0 & -\sqrt{3/2} & \sqrt{6} \\ 0 & 0 & \sqrt{3} \end{pmatrix}$$

y su inversa es

$$T_{\mathbf{SB}} = T_{\mathbf{BS}}^{-1} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & \sqrt{3/2} & -2\sqrt{3} \\ 0 & -\sqrt{2/3} & 2/\sqrt{3} \\ 0 & 0 & 1/\sqrt{3} \end{pmatrix}.$$

Obviamente $T_{\mathbf{SB}} [\mathbf{v}_3]_{\mathbf{B}} = T_{\mathbf{SB}} (3\sqrt{2}, \sqrt{6}, \sqrt{3})^t = (0, 0, 1)^t = [\mathbf{v}_3]_{\mathbf{S}}$.